

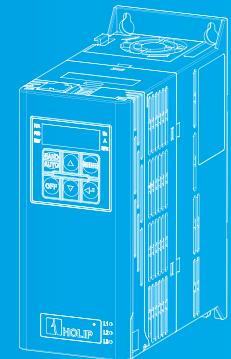


133R0322

科技无限·倡导未来



A150系列 使用说明书



销售总部:0571-28891071 销售传真:0571-28891072

服务热线:400-809-5335

地址:杭州市绍兴路161号野风现代中心北楼15A03-2室

网址:www.holip.com

本公司保留对此说明书的最终解释权,版权归浙江海利普电子
科技有限公司所有。内容如有改动,恕不另行通知。

©浙江海利普电子科技有限公司 | 2021-01版
适用于软件版本V01.18



微信公众平台:海利普变频器

浙江海利普电子科技有限公司
ZHEJIANG HOLIP ELECTRONIC TECHNOLOGY CO.,LTD.

A150 系列

使用说明书

› 前言

感谢选用 A150 系列标准型矢量变频器。

在使用变频器前请详细阅读本说明书，以便正确安装和使用变频器，充分发挥其功能，并确保安全。请妥善保存此说明书，以便日后保养、维护、检修时使用。

变频器属于电力电子产品，为了您的安全，请务必由专业的电气工程人员安装、调试。本手册中有  (注意) 和  (危险) 等符号提醒您在搬运、安装、运转、检查变频器时的安全防范事项，请您配合，使变频器使用更加安全。若有疑虑，请与本公司或本公司各地的代理商进行咨询，我们的专业人员乐于为您服务。

由于本公司产品升级，本说明书如有变动，恕不另行通知。

› 目录

前言	
第 1 章 安全使用注意事项	1
1.1 送电前	1
1.2 送电中	2
1.3 运转中	2
1.4 断电后	3
第 2 章 产品标准规格	4
2.1 产品铭牌	4
2.2 产品型号规格	4
2.3 产品技术规格	5
2.4 降容说明	6
2.5 选配件	6
第 3 章 机械与电气安装	8
3.1 机械安装	8
3.1.1 安装环境	8
3.1.2 外形及安装尺寸	8
3.1.3 整机安装	9
3.1.4 操作面板安装	11
3.2 产品外围器件	13
3.2.1 空开、保险丝、接触器选型	14
3.2.2 制动组件选型	14
3.2.3 输入输出电抗器选型	15
3.2.4 滤波器选型	16
3.2.5 漏电断路器的安装	16
3.3 主回路	17
3.3.1 主回路端子示意图	17
3.3.2 主回路端子螺钉及配线推荐规格	17
3.4 控制回路	18
3.4.1 控制回路端子示意图	18
3.4.2 控制回路端子规格	19

3.4.3 控制回路配线图	20
3.4.4 数字量输入端子使用说明	20
3.4.5 数字量输出端子使用说明	21
3.5 电气配线中的 EMC 指导	21
3.5.1 EMC 标准介绍	21
3.5.2 噪声抑制对策	22
3.5.3 接地处理	22
3.5.4 漏电流抑制对策	23
3.5.5 感应电压处理对策	23
第 4 章 操作与显示	24
4.1 操作面板	24
4.2 参数设置	25
4.3 监视运转状态	25
4.4 查看报警记录	26
4.5 显示字母对照表	27
第 5 章 功能参数表	28
第 6 章 参数详细说明	48
6.1 第 00 组参数：操作 / 显示	48
6.2 第 01 组参数：负载 / 电动机	53
6.3 第 02 组参数：制动功能	68
6.4 第 03 组参数：设定值 / 加减速	72
6.5 第 04 组参数：极限 / 警告设置	79
6.6 第 05 组参数：数字量输入 / 输出	85
6.7 第 06 组参数：模拟量输入 / 输出	95
6.8 第 07 组参数：PID 控制	102
6.9 第 08 组参数：通信控制	109
6.10 第 14 组参数：特殊功能	112
6.11 第 15 组参数：变频器信息及记录	120
6.12 第 16 组参数：监控数据	122
6.13 第 39 组参数：用户通讯定制参数	124

第 7 章 快速应用指南	127
7.1 操作面板启停控制	127
7.2 数字量输入端子启停控制	127
7.2.1 两线式模式 1	127
7.2.2 两线式模式 2	127
7.2.3 三线式模式 1	128
7.2.4 三线式模式 2	128
7.3 多段速运行	129
7.4 模拟量频率给定	129
7.5 脉冲输入频率给定	129
7.6 UP/DOWN 功能	130
7.7 参数恢复出厂值	130
7.8 备份和恢复用户参数	131
7.8.1 备份用户参数	131
7.8.2 恢复用户参数	131
7.9 故障复位	131
7.10 电机参数自学习	131
第 8 章 故障报警及处理	132
8.1 故障列表	132
第 9 章 日常保养与维护	136
9.1 日常检查和保养	136
9.2 定期维护	136
9.3 易损部件的更换	136
9.4 变频器存储和运输	137
9.5 变频器报废	137
附录 A Modbus 通讯使用说明	138

› 第1章 安全使用注意事项

安全定义：

在本说明书中，安全使用注意事项分为以下两类：



注意 由于没有按要求操作造成的危险，可能造成变频器或机械系统损坏的情况。



危险 由于没有按要求操作造成的危险，可能造成人员伤亡的情况。

1.1 送电前



注意

- 所选用电源电压必须与变频器输入电压规格相同。
- 请选择安全的区域来安装变频器，防止高温及日光直接照射，避免湿气和水滴。
- 本变频器只能用在本公司所认可的场合，未经认可的使用环境可能导致火灾、气爆、感电等事故。
- 若多台变频器安装在同一控制柜内，请外加散热风扇，使箱内温度低于 50°C，以防止过热或火灾等发生。
- 输入侧加装接触器来控制变频器启停，可能会损坏变频器，一般要求通过端子指令来控制变频器启停，在启、停较为频繁场所，应特别注意使用。
- 输出侧请不要安装空气开关、接触器等开关器件，如果由于工艺及其他方面需要必须安装，则必须保证开关动作时变频器无输出，另外，输出侧严禁安装有改善功率因素的电容或防雷用压敏电阻，否则，会造成变频器故障，跳保护或元器件损坏。
- 请使用独立电源，绝对避免与电焊机等强干扰设备共用同一电源，否则会引起变频器保护或变频器损坏。
- 出厂设定中没有包含电机过热保护，若需要此项功能，可将参数 C01.90（电机热保护）设定为 ETR 跳脱或 ETR 警报。
- 请勿对变频器内部的零部件进行耐压测试，这些半导体零件易受高压损毁。
- 变频器电路板 IC 易受静电影响及破坏，请勿触摸电路板。
- 只有专业电气工程人员才可以安装、调试及保养变频器。
- 搬运变频器时，请勿直接提取面盖，应由变频器底座搬运，以防面盖脱落，避免变频器掉落，造成人员受伤或变频器损坏。

危 险

- 实施配线前，请务必切断电源。
- 请将变频器安装于金属类等不可燃材料上，以防止发生火灾。
- 请不要把变频器安装在含有爆炸性气体的环境里，否则有引发爆炸的危险。
- 主回路端子配线必须正确，R、S、T 为电源输入端子，绝对不可与 U、V、W 混用，否则，送电时会造成变频器的损坏。
- 接地端子必须单独接地，绝对不可接零线，否则，易引起变频器内部故障或保护。
- 请勿自行拆装更改变频器内部连接线或零部件。
- 严禁私自改装，更换控制板及零部件，否则有触电，发生爆炸等危险。
- 请防止儿童或无关人员接近变频器。

1.2 送电中

危 险

- 送电中绝不可插拔变频器上的任何连接器（操作面板除外），以避免变频器损坏并造成人员伤亡。
- 送电前请盖好面盖，以防触电，造成人身伤害。

1.3 运转中

注 意

- 变频器运转中请勿检查电路板上的信号，以免发生危险。
- 变频器出厂时参数均已优化，请按所需功能适当调整。
- 请务必考虑振动、噪音、电机轴承及机械装置所允许的速度范围。

危 险

- 变频器运转中严禁将电机机组投入或切离，否则会造成变频器过电流跳脱，甚至烧毁变频器主回路。
- 变频器运行中请勿取下面盖，以防止因感应电受伤。
- 在开启故障再启动功能时，电机在运转停止后会自动再启动，请勿靠近设备，以免发生意外。

1.4 断电后



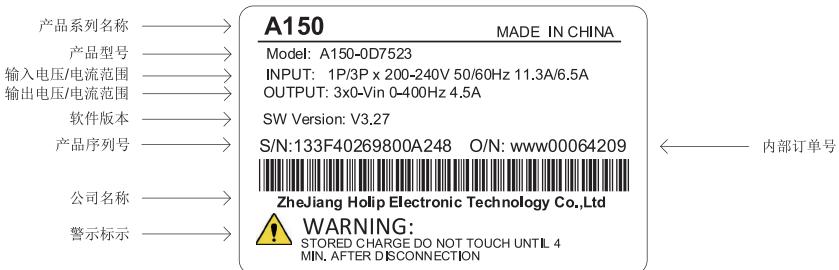
注 意

- 即使在主电源、其他电压输入和共享负载（比如中间直流回路共享）都已断开的情况下，变频器内部仍然可能残留电能，在接触变频器电子器件前，22kW 及以下的变频器至少要等待 4 分钟，否则有触电的危险。

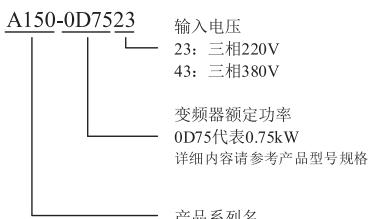
› 第2章 产品标准规格

2.1 产品铭牌

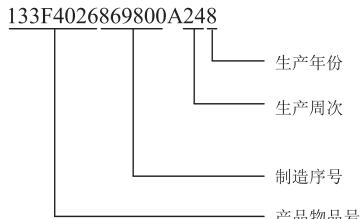
产品铭牌包含类型代码说明：



产品型号说明：



产品序列号说明：



2.2 产品型号规格

型号	输入电压	输入电流 (A)	输出电流 (A)	额定功率 (kW)	散热量 (W)	风量 (m³/h)	净重 (kg)
A150-0D3723	1×200-240V	5.6	2.5	0.37	17.4	0	0.8
	3×200-240V	3.6	2.5		16.5		
A150-0D7523	1×200-240V	10.5	4.5	0.75	32.9	17.2	0.9
	3×200-240V	6.8	4.5		30.9		
A150-01D523	1×200-240V	18.6	7.5	1.5	55.6	17.2	0.9
	3×200-240V	10.9	6.8		50.9		
A150-02D223	1×200-240V	26.5	9.6	2.2	86	45.5	1.5
	3×200-240V	15.5	9.6		78.7		
A150-0D3743	3×380-440V	1.9	1.2	0.37	14	0	0.8
	3×440-480V	1.7	1.1				
A150-0D7543	3×380-440V	3.6	2.1	0.75	25.3	0	0.8
	3×440-480V	3.2	2.0				
A150-01D543	3×380-440V	6.0	3.8	1.5	48.4	17.2	0.9
	3×440-480V	5.4	3.4				

A150-02D243	3×380-440V	8.5	5.3	2.2	58.5	17.2	0.9
	3×440-480V	7.6	4.8				
A150-04D043	3×380-440V	14.4	9.0	4.0	101.3	45.5	1.5
	3×440-480V	13.0	8.1				
A150-05D543	3×380-440V	19.4	13.0	5.5	141.1	90.0	2.0
	3×440-480V	17.5	10.8				
A150-07D543	3×380-440V	24.8	17.0	7.5	160.5	90.0	2.0
	3×440-480V	22.3	14				

2.3 产品技术规格

项目		规格
输入电源	电压	单 / 三相 200~240V -20%~+10%； 三相 380~480V -20%~+10%；
	频率	48~62Hz；
	最大不平衡度	3%；
输出电源	输出电压	三相 0~100% 输入电压；
	输出频率	0~400Hz；
主要控制功能	控制模式	V/F, 矢量控制；
	起动转矩	0.5Hz 150%；
	过载能力	150% 额定输出电流 (60s), 200% 额定输出电流 (1s)；
	载波频率	2k~16kHz；
	速度设定解析度	数字：0.001Hz, 模拟：最大操作频率的 0.5‰；
	开环转速控制精度	30~4000rpm：误差 ±8rpm；
	控制命令来源	操作面板, 数字端子, 通讯；
	设定频率来源	面板, 模拟量, 脉冲, 通讯；
基本功能	加减速时间	8 组加减速时间 0.05~3600.00s；
	速度开环控制、过程闭环控制、转矩开环控制、电机自学习、电机预励磁、自动转差补偿、自动负载补偿、自动稳压功能、多点 V/F 曲线、加减速曲线、直流制动、交流制动、转速限制、电流限制、转矩限制、频率跟踪起动、自动复位再起动、点动控制、外控多段速、机械制动、UP/DOWN 功能、高速脉冲输入输出功能、计数器、内置 PID 控制器；	
保护功能	电源缺相保护, 欠压保护, 过压保护, 过流保护, 过载保护, 输出缺相保护, 输出短路保护, 输出接地保护, 过热保护, 信号断线, AMA 失败, CPU 故障, 按钮禁用, 复制失效, LCP 通讯错误, 参数只读, 数值超出范围, 不可在运行中执行；	
IO 板控制端子	输入端子	5 路数字量输入端子, 其中 1 路支持最高 100kHz 高速脉冲输入； 2 路模拟量输入端子, 均支持接收电压或电流信号；
	输出端子	1 路数字量输出端子, 支持最高 100kHz 高速脉冲输出, 支持 24V 100mA 输出； 1 路继电器输出端子； 1 路模拟量输出端子, 支持输出电压或电流信号；
	电源端子	1 路 10V 电源端子, 最大输出电流 10mA；
	通讯端子	1 组通讯端子, 最大波特率 115200bit/s；

面板	5位8段LED显示	可显示频率、警报，状态等各种数据信息；
	指示灯	指示灯 FWD、REV、Hz、A、RPM 显示变频器的各种状态；
	监视功能	设定值，输出频率，反馈值，输出电流，直流母线电压，输出电压，输出功率，输入端子状态，输出端子状态，模拟量输入值，模拟量输出值，历史 1-10 次故障记录和累计工作时间等；
环境	防护等级	IP20；
	操作温度	-10°C ~60°C，50°C以上需降容使用；
	操作湿度	5%-85% (95%时不结露)；
	振动	1.14g；
	最大海拔	1000m, 1000m 以上需降档使用；
	电机线长度	屏蔽线：50 米；非屏蔽线：100 米；
其他	直流电抗器	无；
	制动单元	内置；

2.4 降容说明

1. 温度降容：如果使用时的环境温度超过 50°C，那么变频器必须降容使用。
2. 海拔高度降容：空气的冷却能力在低气压下会降低。海拔低于 1000 米时无需降容，但当海拔 1000 米以上时应降低环境温度或最大输出电流。对于 1000 米以上的海拔，应该每 100 米使输出降低 1%，或者每 200 米使最高环境温度降低 1°C。

2.5 选配件

图片	描述
	<p>名称：操作面板 E20 型号：LCP-E20 功能：用于对变频器进行参数修改、工作状态监控和运行控制等操作。该面板可以远距离外引使用，一般外引距离 15m 以内。</p>
	<p>名称：支架 01 型号：Cradle-01 功能：用于将操作面板安装在控制柜上</p>

	<p>名称：操作面板 C30 型号：LCP-C30 功能：LCD 型操作面板。用于对变频器进行参数修改、工作状态监控和运行控制等操作，支持中英文、快捷菜单、数据曲线显示等功能，使用网线作为外引连接线，外引距离 15m 以内。该面板自带安装套件。</p>
	<p>名称：普通增量型编码器 型号：A1PG01 功能：用于速度闭环控制，支持电压型、集电极 PNP/NPN 开路型、推挽型编码器</p> <ul style="list-style-type: none"> 编码器输入：A B Z 分频输出：A1 B1 (分频可调 1,2,4 的倍数，最大 64) 电源：VDD 12V/24V 可切换 地：GND 2 个 屏蔽接线端：PE
	<p>名称：IO 扩展卡 型号：A1IO01 功能：用于扩展 IO 端子</p> <ul style="list-style-type: none"> 模拟量输入端子：AI, RI (支持 PT100) 模拟量输出端子：AO 数字量输入端子：DI4 (支持 PTC，动作温度 3kΩ) 继电器端子：KA-KB 电源端子：VDD (24V 200mA) 地：GND 2 个 屏蔽接线端子：PE LED 指示灯 2 个 (电源，故障)
	<p>名称：Profibus-DP 卡 型号：A1DP01 功能：用于将变频器成为 Profibus-DP 现场总线的从站，接受主站控制。支持 DP-V1 版本，支持 PROFIDrive 变速传动协议。</p>
	<p>名称：Profinet 卡 型号：A1PN01 功能：用于将变频器接入 Profinet 现场总线网络，支持 PROFIDrive 变速传动协议。</p>

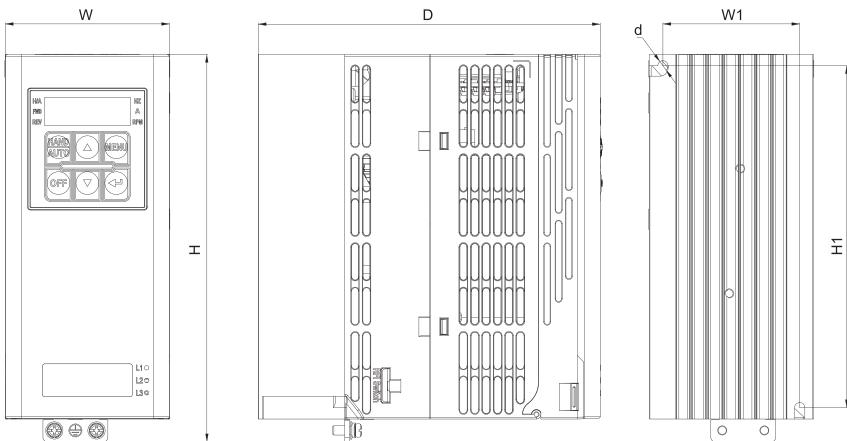
› 第3章 机械与电气安装

3.1 机械安装

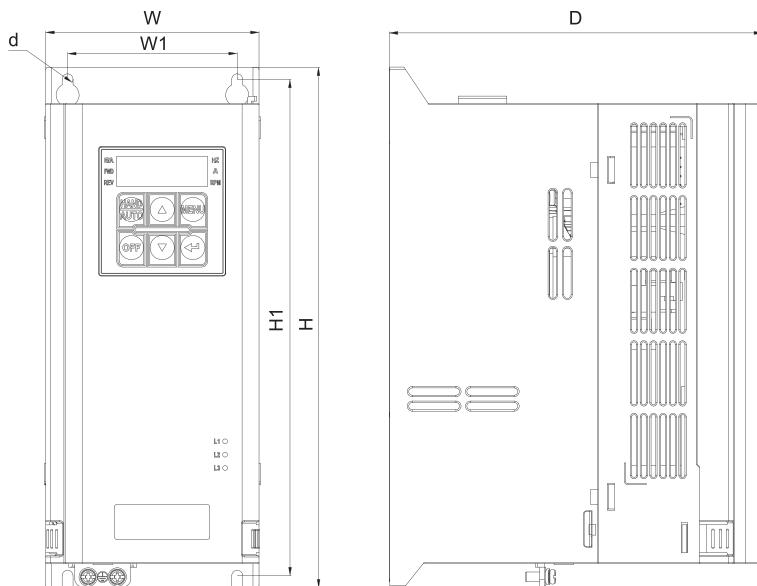
3.1.1 安装环境

1. 请将变频器安装在环境温度为 -10°C ~60°C 的场合；
2. 请将变频器装于阻燃物体的表面并用螺丝垂直安装在安装支座上，周围要有足够空间散热；
3. 请安装在不易振动的地方，振动应不大于 1.14g；
4. 避免装于阳光直射、潮湿、有凝露或水珠的地方；
5. 避免装于空气中存有腐蚀性、易燃性、易爆性气体的场所；
6. 避免装在有油污、多灰尘、多金属粉尘的场所；
7. 安装时应避免将钻孔残余物、线头、螺钉掉入变频器内部，否则可能引起变频器故障或损坏；

3.1.2 外形及安装尺寸



NAO-A 机箱



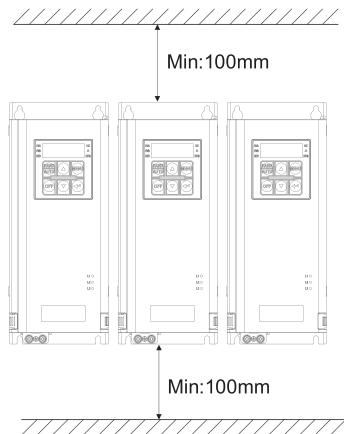
NA0-B~NA2 机箱

机箱	功率及电压等级		尺寸 (mm)					
	3×200-240V	3×380-480V	W	H	D	W1	H1	d
NA0-A	0.37kW	0.37-0.75kW	72	170	150	60	150	4.5
NA0-B	0.75-1.5kW	1.5-2.2kW	72	185	150	55	175	4.5
NA1	2.2kW	4.0kW	88	215	155	70	205	4.5
NA2	-	5.5-7.5kW	100	250	160	80	240	4.5

3.1.3 整机安装

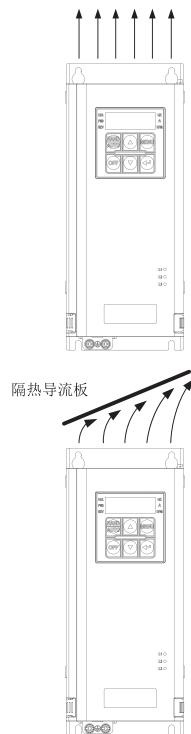
1. 单台或并排安装

变频器可以实现单台或并排安装，由于采用风冷，为了保证散热效果，在变频器上方和下方预留一定的空间，如下图所示：



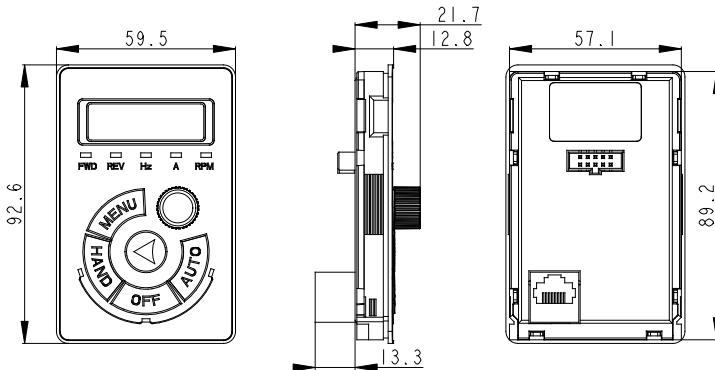
2. 上下安装

多台变频器采用上下安装时，由于下排变频器的热量会引起上排变频器温度上升导致故障，应采取安装隔热导流板等措施保证散热效果，如下图所示：

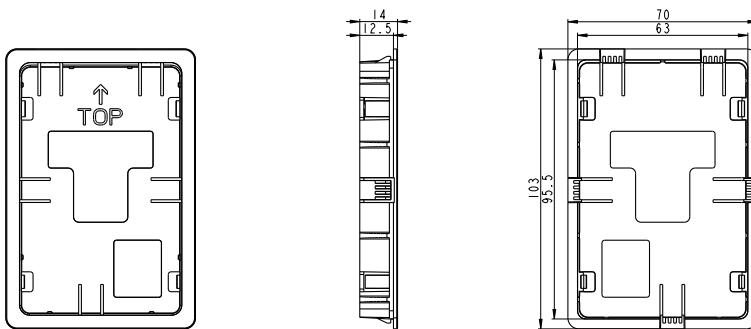


3.1.4 操作面板安装

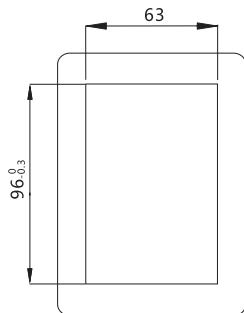
操作面板 E20 外形及尺寸如下：



操作面板 E20 外引安装时需要支架 01，支架 01 外形及尺寸如下：



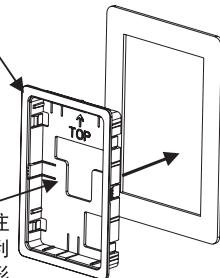
外引安装方式如下：



步骤 1：在需要安装常规面板的位置开一个孔，开孔尺寸如图所示。

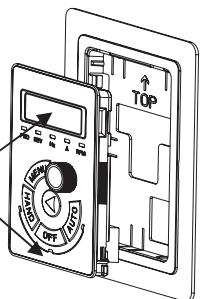
此支架适用于厚度
1.0~2.0mm 的钣金件。

安装时请按住
卡扣根部，利
用卡扣的变形
安装于钣金件
上。



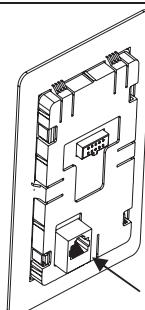
步骤 2：安装支架，请按照箭头方向安
装。

建议安装时
垂直安装，
按箭头所指
位置，用均
匀力按下，
保证面板受
力均匀。



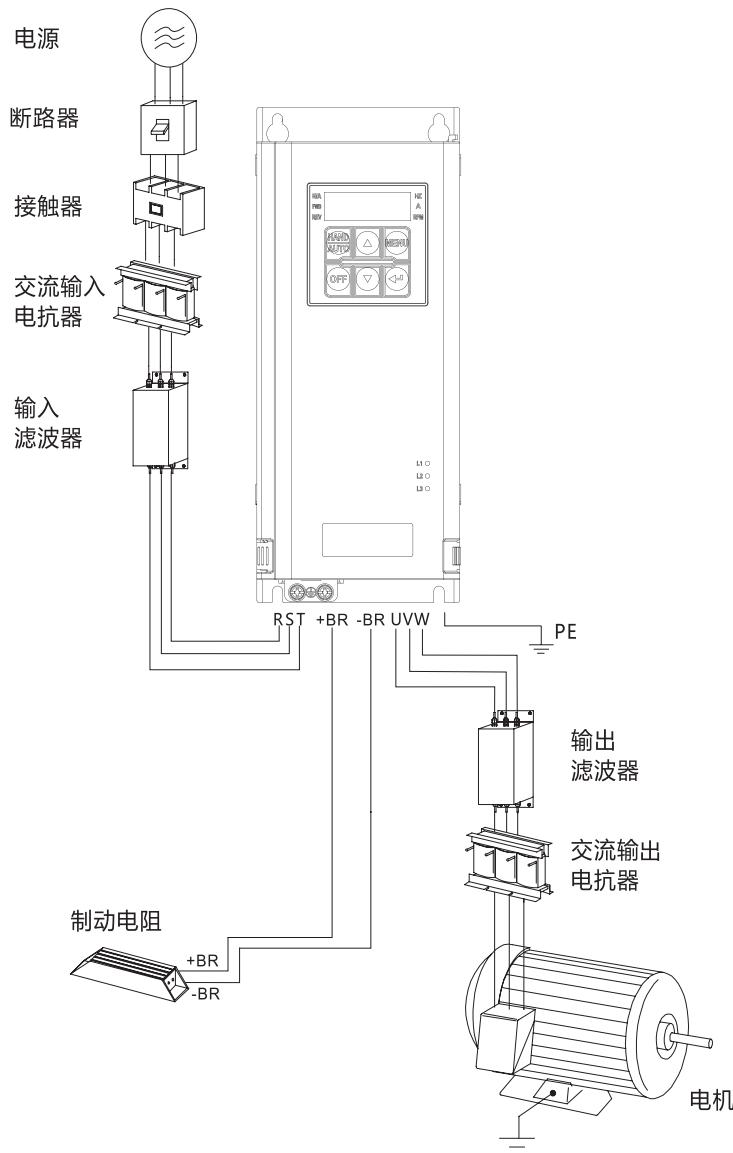
步骤 3：将常规面板安装在支架上，按
照箭头方向安装。

步骤 4：安装常规面板通讯电缆，从底
部 RJ45 孔插入。



3.2 产品外围器件

下图为变频器外围器件标准配置图：



器件名称	安装位置	功能说明
空气开关	输入前端	在后级设备出现异常过流时，起到分断电源，保护后级的作用。

接触器	空开和变频器输入侧之间	变频器通断电操作，请不要频繁的闭合和断开接触器（每分钟少于两次），这将引起变频器故障，不要通过闭合和断开接触器控制变频器的启停，这将降低变频器的寿命。
交流输入电抗器	变频器输入侧	提高输入侧功率因数；改善三相输入交流电源不平衡对系统的影响；抑制高次谐波；减少对外传导和辐射干扰有效抑制脉冲电流对整流桥的影响。
输入滤波器	变频器输入侧	减少从电源端到变频器的传导干扰，提高变频器的抗干扰能力；减少变频器对外的传导和辐射干扰。
制动电阻		制动时，有效地消耗电机回馈的能量而实现快速制动。
输出滤波器	变频器输出侧	减少变频器对外的传导和辐射干扰。

3.2.1 空开、保险丝、接触器选型

下表是空气开关、保险丝和接触器选项指导：

变频器型号	空气开关 (A)	保险丝 (A)	接触器 (A)
A150-0D3723	10	10	10
A150-0D7523	25	25	16
A150-01D523	32	32	25
A150-02D223	40	40	32
A150-0D3743	10	10	10
A150-0D7543	10	10	10
A150-01D543	10	10	10
A150-02D243	16	16	10
A150-04D043	25	25	25
A150-05D543	32	32	25
A150-07D543	40	40	32

3.2.2 制动组件选型

用户可根据实际情况选择不同的制动电阻阻值和功率，计算方法如下，但阻值不能小于推荐表中的最小值，否则有造成变频器损坏的风险，功率可以更大。系统惯量越大、减速时间越短、制动越频繁，则制动电阻功率越大，阻值越小。

1. 制动电阻阻值选择

$$R = U_{DH} \times U_{DH} \div (K_b \times P_{MN})$$

U_{DH} 是直流母线上限值，一般 380V 机器为 700V，220V 机器为 400V；

P_{MN} 是电机额定功率；

K_b 是制动转矩系数，取值 0.8~2.0，一般机械取 1.0，惯性较大的，取 1.5，钢厂、矿山机械取 2.0；

2. 制动电阻功率选择

$$P_b = U_{DH} \times U_{DH} \div R$$

理论上制动电阻功率可以和制动功率相同，但一般实际选择时，会乘以修正系数，即制动电阻

功率 $P_r = a P_b$

修正系数 $a = 0.12 \sim 0.9$, 加减速不频繁的选 0.12, 频繁的加大。针对下行扶梯等需要长时间处在再生制动状态的设备, 取 0.9; 离心机等设备, 取 0.6;

3. 制动组件推荐选型表

变频器型号	制动电阻推荐功率	制动电阻推荐阻值
A150-0D3723	100W	$\geq 130\Omega$
A150-0D7523	150W	$\geq 80\Omega$
A150-01D523	300W	$\geq 50\Omega$
A150-02D223	300W	$\geq 50\Omega$
A150-0D3743	150W	$\geq 300\Omega$
A150-0D7543	150W	$\geq 300\Omega$
A150-01D543	250W	$\geq 160\Omega$
A150-02D243	500W	$\geq 100\Omega$
A150-04D043	500W	$\geq 100\Omega$
A150-05D543	700W	$\geq 80\Omega$
A150-07D543	900W	$\geq 65\Omega$

3.2.3 输入输出电抗器选型

交流输入电抗器（AC 电抗器）选型指导

变频器型号	电抗器额定电流 (A)	电抗器最大连续电流 (A)	电感 (mH) &3% 阻抗
A150-0D3723	6	9.3	2.57
A150-0D7523	11	16.5	1.44
A150-01D523	17	25.5	0.87
A150-02D223	24	36	0.68
A150-0D3743	3.5	5.2	16
A150-0D7543	3	4.5	10.64
A150-01D543	5.5	8.25	5.91
A150-02D243	8	12	4.43
A150-04D043	13	19.5	2.50
A150-05D543	18.9	28.35	1.71
A150-07D543	24.5	36.75	1.32

交流输出电抗器选型指导

变频器型号	电抗器额定电流 (A)	饱和电流 (A)	电感 (mH) &3% 阻抗
A150-0D3723	2.5	3.75	6.47
A150-0D7523	4.5	6.75	3.23
A150-01D523	7.5	11.25	2.16

A150-02D223	9.6	14.4	1.47
A150-0D3743	2.3	4.8	14.39
A150-0D7543	2.1	3.15	15.40
A150-01D543	3.8	5.7	8.51
A150-02D243	5.1	7.65	6.34
A150-04D043	9	13.5	3.59
A150-05D543	13	19.5	2.49
A150-07D543	17	25.5	1.90

3.2.4 滤波器选型

变频器型号	输入滤波器		输出滤波器	
	额定电流 (A)	推荐型号 *	额定电流 (A)	推荐型号 *
A150-0D3723	10	NFI-010	5	NFO-005
A150-0D7523	20	NFI-020	5	NFO-005
A150-01D523	20	NFI-020	10	NFO-010
A150-02D223	36	NFI-036	20	NFO-020
A150-0D3743	5	NFI-005	5	NFO-005
A150-0D7543	5	NFI-005	5	NFO-005
A150-01D543	10	NFI-010	5	NFO-005
A150-02D243	10	NFI-010	10	NFO-010
A150-04D043	20	NFI-020	10	NFO-010
A150-05D543	20	NFI-020	20	NFO-020
A150-07D543	36	NFI-036	20	NFO-020

* 推荐型号为上海鹰峰电子科技有限公司相关产品，查询网站：<http://www.eagtop.com/>

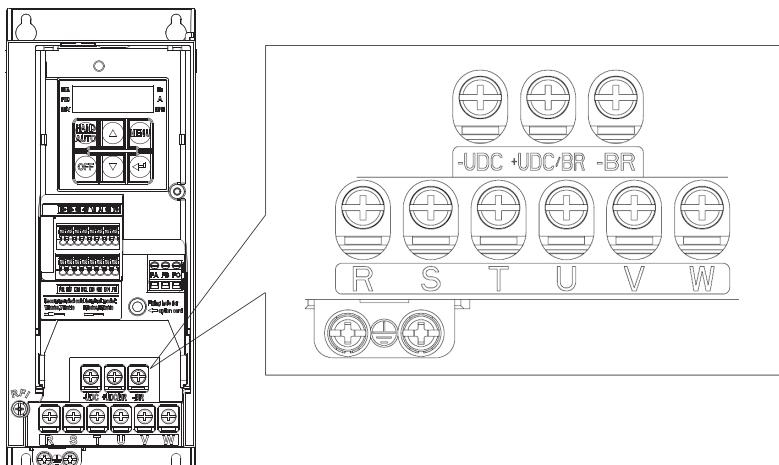
3.2.5 漏电断路器的安装

使用变频器时，不建议安装漏电断路器。

如果变频器加装漏电断路器以作为漏电故障保护时，为防止漏电断路器误动作，请选择电流灵敏度额定值 200mA 以上，动作时间为 0.1s 或更长者。

3.3 主回路

3.3.1 主回路端子示意图



主回路端子示意图

主回路端子说明：

端子标记	端子功能
R、S、T	电源输入端
U、V、W	电源输出端，连接至电动机
+UDC、-UDC	直流母线电压正负端
+BR、-BR	制动电阻连接端子，请务必设置参数 C02.10、C02.11
(—)	接地端子

3.3.2 主回路端子螺钉及配线推荐规格

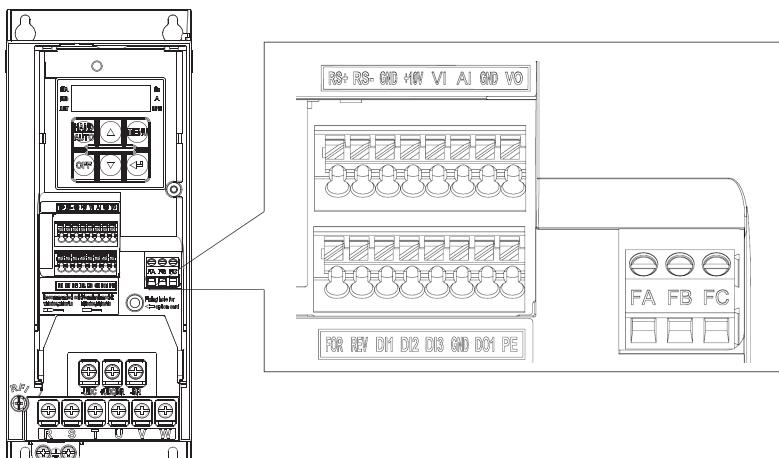
变频器型号	输入端子 (mm ²)	输出端子 (mm ²)	输入输出 端子螺钉	输入输出 端子扭矩 (N·m)	接地端子 螺钉	接地端子 扭矩 (N·m)
A150-0D3723	1	1	M3.5	0.8-1.0	M4	1.0-1.2
A150-0D7523	1.5	1	M3.5	0.8-1.0	M4	1.0-1.2
A150-01D523	1.5	1	M3.5	0.8-1.0	M4	1.0-1.2
A150-02D223	2.5	1.5	M3.5	0.8-1.0	M4	1.0-1.2
A150-0D3743	1	1	M3.5	0.8-1.0	M4	1.0-1.2
A150-0D7543	1	1	M3.5	0.8-1.0	M4	1.0-1.2
A150-01D543	1	1	M3.5	0.8-1.0	M4	1.0-1.2
A150-02D243	1	1	M3.5	0.8-1.0	M4	1.0-1.2
A150-04D043	1.5	1.5	M4	1.0-1.2	M4	1.0-1.2

变频器型号	输入端子 (mm ²)	输出端子 (mm ²)	输入输出 端子螺钉	输入输出 端子扭矩 (N·m)	接地端子 螺钉	接地端子 扭矩 (N·m)
A150-05D543	1.5	1.5	M4	1.0-1.2	M4	1.0-1.2
A150-07D543	2.5	1.5	M4	1.0-1.2	M4	1.0-1.2

注：此推荐规格为单芯VV线 25°C环境下使用，如采用其他线缆或环境较高，请依据电工手册选型。

3.4 控制回路

3.4.1 控制回路端子示意图



控制端子说明：

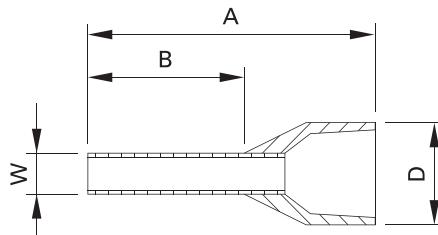
端子名	说明	规格
FOR, REV, DI1, DI2, DI3	数字量输入端子	1. 逻辑： > DC19V 逻辑 0； < DC14V 逻辑 1； 2. 输入电压：0~30V； 3. 输入阻抗：3.6kΩ； 4. DI3 可配置为脉冲输入，脉冲输入范围：0.00~100.00kHz；
DO1	数字量输出端子	1. OC 门开漏输出，可配置成脉冲输出和 24V 输出； 2. 输出电流范围：0~30mA； 3. 输出电压范围：0~24V（需外接电源）； 4. 脉冲输出范围：0.00~100.00kHz；
RS+, RS-	RS485 通讯	最大波特率 115200bit/s；

端子名	说明	规格
FA-FB-FC	继电器输出	1. 阻性负载：250VAC 3A/30VDC 3A； 2. 感性负载：250VAC 0.2A/24VDC 0.1A (cosφ=0.4)；
+10V	10V 电源	最大负载 10mA，有过载和短路保护功能；
VI, AI	模拟量输入端子	通过软件参数选择 0~10V 电压输入或者 0~20mA 电流输入； VI 默认：电压输入； AI 默认：电流输入； 1. 电压输入：输入阻抗大约 10kΩ； 2. 电流输入：输入阻抗≤ 500Ω；
VO	模拟量输出端子	通过软件参数选择 0~10V 电压输出或者 0~20mA 电流输出， 默认：电压输出； 1. 电压输出：负载大于 500Ω； 2. 电流输出：负载小于 500Ω；
GND	信号地	3 个信号地内部连通
PE	大地	需外接线到其他 PE 上
J1	扩展卡接口	用于外接扩展卡

3.4.2 控制回路端子规格

控制端子使用弹片型端子台：

1. 控制线推荐使用管型端子，推荐规格如下：



A	B	D(最大)	W
14	8	3.5	1.4

单位：mm

线径规格：

类别	最小线径	最大线径
单芯线	0.52mm ²	0.82 mm ²
多股线	0.52mm ²	0.82 mm ²
带绝缘套的端子	0.52mm ²	0.52mm ²

2. 接线时直接顶入即可锁紧；

3. 退线时使用一字起子顶住锁扣即可退出，一字螺丝起子规格：头部宽度 2.5mm，头部厚度为 0.4mm；

4. 理想剥线长度：配线端剥线长度 9mm 为最佳配线长度。

5. 裸线配线时，应将配线整齐地放置在配线孔中间。

继电器端子使用螺丝型端子台：

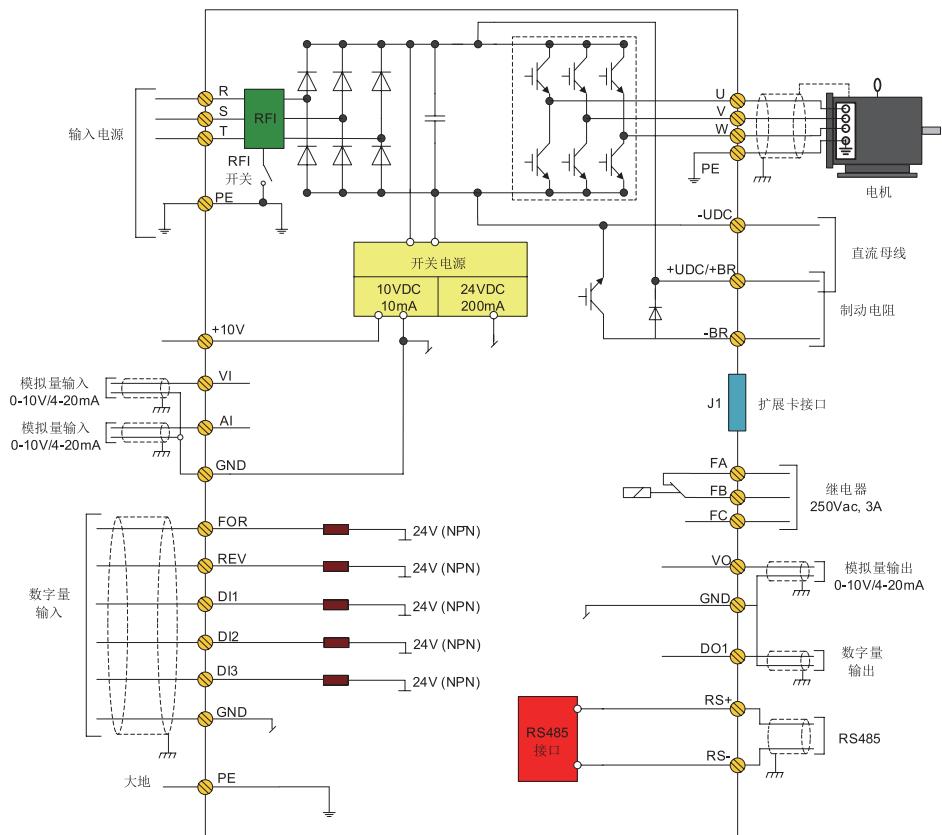
1. 使用一字起子锁紧配线，一字螺丝起子规格：头部宽度 3.5mm，头部厚度为 0.6mm；

2. 理想剥线长度：配线端剥线长度 6~7mm 为最佳配线长度。

3. 裸线配线时，应将配线整齐地放置在配线孔中间。

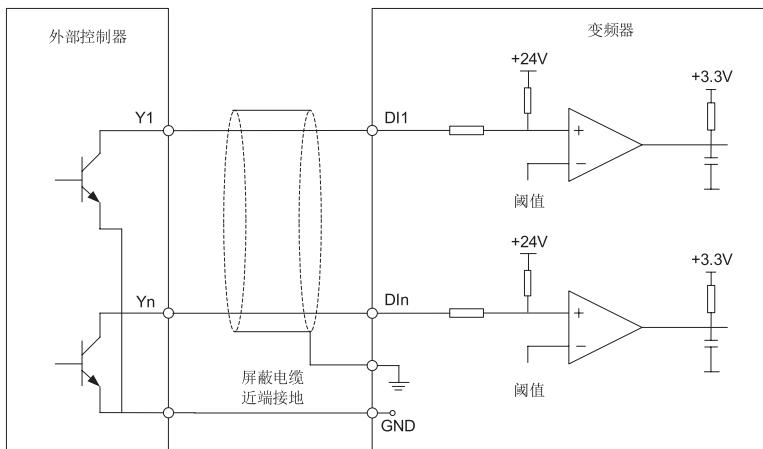
4. 线径规格：0.4~1.0mm²，扭矩：0.4 N·m；

3.4.3 控制回路配线图

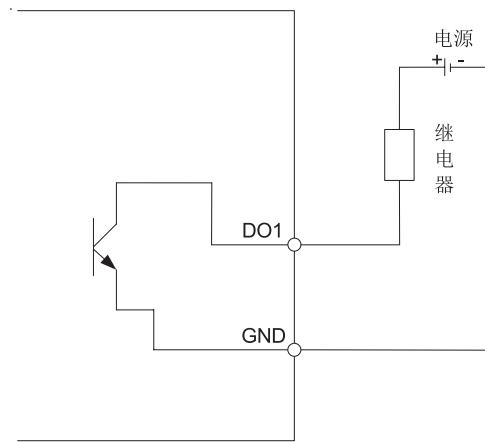


3.4.4 数字量输入端子使用说明

A150 仅支持开路集电极 NPN 接线方式，如下：



3.4.5 数字量输出端子使用说明



3.5 电气配线中的 EMC 指导

3.5.1 EMC 标准介绍

A150 系列变频器执行的是最新国际标准：IEC/EN61800-3: 2004 (Adjustable speed electrical power drive systems part 3: EMC requirements and specific test methods)。

IEC/EN61800-3 主要从电磁干扰及抗电磁干扰两个方面对变频器进行考察，电磁干扰主要对变频器的辐射干扰、传导干扰及谐波干扰进行测试（对应用于民用的变频器有此项要求）。抗电磁干扰

主要对变频器的传导抗扰度、辐射抗扰度、浪涌抗扰度、快速突变脉冲群抗扰度、ESD 抗扰度及电源低频端抗扰度（具体测试项目有：1、输入电压暂降、中断和变化的抗扰性试验；2、换相缺口抗扰性试验；3、谐波输入抗扰性试验；4、输入频率变化试验；5、输入电压不平衡试验；6、输入电压波动试验）进行测试。A150 系列变频器依照上述 IEC/EN61800-3 的严格要求进行测试，按照本节所示的指导进行安装使用，在一般工业环境下将具备良好的电磁兼容性。

3.5.2 噪声抑制对策

1. 外围设备与变频器共用同一系统的电源时，变频器产生的噪声会经电源线传播向同一系统中的其它设备而引起误动作，此时可采取如下措施：

- a. 在变频器的输入端加装输入噪声滤波器；
- b. 在受影响设备电源输入端加装电源滤波器；
- c. 用隔离变压器把其它设备与变频器之间的噪声传播路径隔离开。

2. 外围设备与变频器的布线构成了回路，变频器不可避免的接地漏电流，会使设备误动作。此时若断开设备的接地，会减少误动作。

3. 容易受影响的设备和信号线应尽量远离变频器安装。

4. 信号线应使用屏蔽电缆且屏蔽层可靠接地，也可把信号线电缆套入金属管中，金属管之间距离至少 20cm，并应尽量远离变频器及其外围器件和线缆，避免将信号线、动力线平行布线或与动力线捆扎成束布线。

5. 信号线在必须穿越动力电缆时，应保持正交穿越。

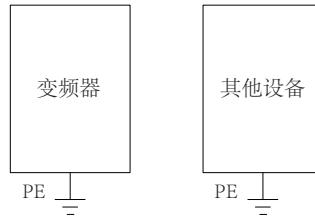
6. 电机电缆线应放置于较大厚度的屏障中，如置 2mm 以上厚度的管道或埋入水泥槽中，也可把动力线放入金属管中，并用屏蔽电缆接地。

7. 采用 4 芯电机电缆，其中一根在变频器近端接地，另一侧接在电机外壳上。

8. 变频器输入、输出端分别加装无线电噪声滤波器和线性噪声滤波器如铁氧体共模扼流圈可以抑制动力线的辐射噪声。

3.5.3 接地处理

推荐选用专用接地极如下图：



1. 应尽可能采用最大的接地电缆标准尺寸来降低的接地系统阻抗；

2. 接地线尽可能短；
3. 接地点应尽可能靠近变频器；
4. 4 芯电机电缆中一条线应在变频器侧接地，另一侧连接电机接地端，如果电机和变频器有专用接地极，效果更佳；
5. 系统各部分接地端连接在一起时，泄漏电流成为一个噪声源，会影响系统内的其它设备，因此变频器与其它易受干扰的设备的接地端需分离；
6. 布置接地电缆应远离噪声敏感设备输入输出配线。

3.5.4 漏电流抑制对策

漏电流流过变频器输入、输出侧的线间和对地分布电容，其大小与分布电容的容值、载波频率的高低有关。漏电流分对地漏电流、线间漏电流两种。

1. 对地漏电流不只是在变频器系统内部流通，可能会因为地环路影响到其它设备，这些漏电流可能使漏电保护器及其它设备误动作。变频器载波频率越高、对地漏电流越大；电机电缆越长、寄生电容越大，对地漏电流也越大。因此降低载波频率和选用尽量短的电机电缆是抑制对地漏电流最直接有效的方法。

2. 流过变频器输出侧电缆间的线间漏电流，其高次谐波会加速线缆的老化，也可能使其它设备误动作。变频器载波频率越高、线间漏电流越大；电机电缆越长、寄生电容越大，线间漏电流也越大。因此降低载波频率和选用尽量短的电机电缆是抑制对地漏电流的最直接有效的方法。增加输出电抗器也能有效抑制线间漏电流的大小。

3. 对 A150 系列变频器而言，可以通过去掉 RFI 螺丝，切断 RFI 滤波板减小漏电流；

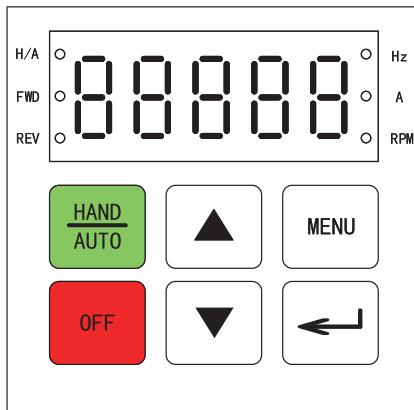
3.5.5 感应电压处理对策

当变频器不接地时，由于变频器输出脉冲电压，会在电机表面形成感应电压，可以通过将变频器 PE 端和电机外壳相连接，且闭合 RFI 螺丝以减小电机外壳感应电压。

› 第4章 操作与显示

4.1 操作面板

操作面板可对变频器进行参数修改、变频器工作状态监控和变频器运行控制（起动、停止）等操作，其外型如下图所示：



变频器有三种运转状态：本地运行（HAND）状态、远程运行（AUTO）状态和停止（OFF）状态。

本地运行状态，通过面板上下键调节频率，一般用于变频器调试；

远程运行状态，通过外部端子或通讯控制控制变频器；

1. 指示灯说明

H/A 指示灯：常亮表示远程运行（AUTO）状态；闪烁表示本地运行（HAND）状态；熄灭表示停止（OFF）状态；

FWD、REV 指示灯：

按键	名称	功能
FWD	REV	状态
亮	灭	正转运行
灭	亮	反转运行
灭	灭	停止

Hz、A、RPM 指示灯：用于指示变频器显示数据的意义，详见 4.4 节。

2. 显示屏

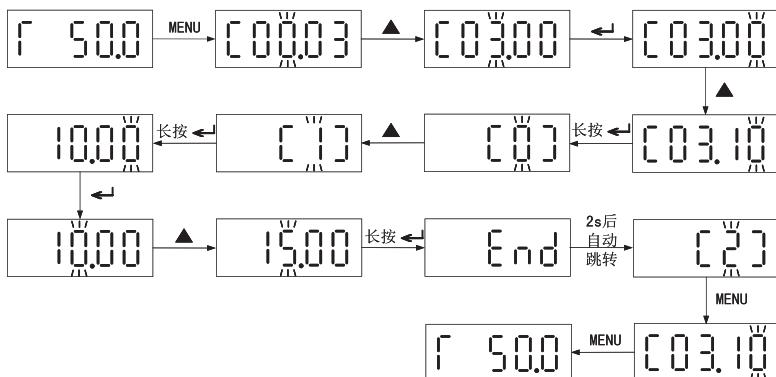
共有 5 位 LED 显示，可显示设定频率、输出频率，各种监视数据以及报警代码等。

3. 键盘按键

按键	名称	功能
HAND/AUTO	本地 / 远程键	短按用于将变频器置于远程运行 (AUTO) 状态；长按用于将变频器置于本地运行 (HAND) 状态；
OFF	停止复位键	用于停止变频器或在故障时复位变频器；
↑ ↓	上键 下键	用于增加数值； 用于减少数值；
MENU	菜单键	用于菜单进入或退出
←	移位 / 确认键	短按移位，用于在停机显示界面和运行显示界面下，可循环选择显示参数；在修改参数时，可以选择参数的修改位；长按确认，用于逐级进入菜单、设定参数确认。

4.2 参数设置

例如：将参数 C03.10[1] 从 10.00% 改为 15.00%。



4.3 监视运转状态

显示项目	按键	面板显示内容	动作说明
输出频率	初始界面	H/A FWD REV 50.00 Hz A RPM	监控输出频率参数 C16.13 为 50.0Hz，显示精度为：0.1
设定值	←	H/A FWD REV 50.000 Hz A RPM	监控预置设定值参数 C16.01 为 50%，显示精度为：0.001
电机电流	←	H/A FWD REV 9.00 Hz A RPM	监控电机电流参数 C16.14 为 9.00A，显示精度为：0.01
电机电压	←	H/A FWD REV 380 Hz A RPM	监控变频器输出电压参数 C16.12 为 380V，显示精度为：1

电机转速			监控电机转速参数 C16.05 为 1440R，显示精度为：1
直流电压			监控直流电压参数 C16.30 为 540V，显示精度为：1
变频器温度			监控变频器温度参数 C16.34 为 45°C，显示精度为：1
反馈值			监控反馈值参数 C16.52 为 28.000，显示精度为：0.001
模拟 VI 输入			监控模拟量 VI 参数 C16.62 为 10.00V，显示精度为：0.01

注：按 键更改操作面板的显示项目，但参数 C00.33 必须选择有效（参见 C00.33）。

4.4 查看报警记录

如果变频器故障，操作面板将显示故障码以说明原因，变频器可以保存最近 10 次故障记录。通过参数 C15.30 查看。

4.5 显示字母对照表

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
𠂇	丨	𠂆	𠂅	𠂄	𠂅	𠂆	𠂇	𠂈	𠂉
A	B	C	D	E	F	G	H	I	J
𠂊	𠂋	𠂌	𠂍	𠂎	𠂏	𠂐	𠂑	𠂓	𠂔
K	L	M	N	O	P	Q	R	S	T
𠂎	𠂏	𠂐	𠂑	𠂒	𠂓	𠂔	𠂕	𠂖	𠂗
U	V	W	X	Y	Z	-	+	.	=
𠂉	𠂊			𠂄	𠂆	-	𠂁	.	𠂈
a	b	c	d	e	f	g	h	i	j
𠂊	𠂋	𠂌	𠂍	𠂎	𠂏	𠂔	𠂑	𠂓	𠂔
k	l	m	n	o	p	q	r	s	t
𠂎	𠂏	𠂐	𠂑	𠂒	𠂓	𠂔	𠂕	𠂖	𠂗
u	v	w	x	y	z				
𠂉	𠂊			𠂄	𠂆				

› 第5章 功能参数表

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
第 00 组参数：操作 / 显示				
*C00.03	基准频率	0: 50Hz 1: 60Hz		0
C00.04	重新通电功能	0: 以断电前的频率运行 1: 停止, 断电前的频率被保存 2: 停止, 断电前的频率不保存		1
*C00.06	电网类型	0: 200-240V/50Hz/IT-Grid 1: 200-240V/50Hz/IT-Delta 2: 200-240V/50Hz 10: 380-440V/50Hz/IT-Grid 11: 380-440V/50Hz/IT-Delta 12: 380-440V/50Hz 20: 440-480V/50Hz/IT-Grid 21: 440-480V/50Hz/IT-Delta 22: 440-480V/50Hz 100: 200-240V/60Hz/IT-Grid 101: 200-240V/60Hz/IT-Delta 102: 220-240V/60Hz 110: 380-440V/60Hz/IT-Grid 111: 380-440V/60Hz/IT-Delta 112: 380-440V/60Hz 120: 440-480V/60Hz/IT-Grid 121: 440-480V/60Hz/IT-Delta 122: 440-480V/60Hz		*
C00.31	自定义物理量最小值	0.00~99999.00		0.00
C00.32	自定义物理量最大值	0.00~99999.00		100.00
C00.33	面板显示选项	0~65535		0
C00.35	显示精度	0~3		*
C00.40	HAND 状态选择	0: 无效 1: 有效		1
C00.41	OFF 选择	0: 无效 1: 有效 2: 复位有效		1
C00.42	AUTO 状态选择	0: 无效 1: 有效		1

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C00.46	一键恢复时间	0: 禁止 5: 5s 10: 10s 15: 15s 20: 20s		5
C00.47	面板操作步长	0: 0.1 1: 1 2: 10		0
C00.60	参数锁定	0: 无效 1: 有效		0
第 01 组参数：负载 / 电动机				
C01.00	运行模式	0: 速度开环 1: 速度闭环 4: 转矩开环		0
*C01.01	控制模式	0: 多点 VF 1: VVC+ 2: 矢量 1 3: 矢量 2 4: VF 分离		1
*C01.03	转矩类型	0: 恒转矩 1: 变转矩 3: 自动优化		0
*C01.06	运行方向选择	0: 默认方向 (U,V,W 接线) 1: 默认方向相反方向		0
*C01.07	应用功能	0: 无效 1: 保留		0
*C01.10	电机类型	0: 异步电机 1: 表贴式同步电机 SPM (隐级) 2: 非饱和内嵌式同步电机 (凸级) 3: 饱和内嵌式同步电机 IPM (凸级)		0
C01.14	同步电机阻尼系数	0~250	%	120
C01.15	低速高通滤波时间	0.01~20.00	s	0.80
C01.16	高速高通滤波时间	0.01~20.00	s	0.80
C01.17	电压滤波时间	0.001~1.000	s	0.500
*C01.20	电机额定功率	取决于电机数据	kW	*
*C01.22	电机额定电压	50~1000	V	*
*C01.23	电机额定频率	20~400	Hz	*
*C01.24	电机额定电流	取决于电机数据	A	*
*C01.25	电机额定转速	100~9999	rpm	*
C01.26	电机额定转矩	0.1~6553.5	N·m	0

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.29	电机自学习	0: 无效 1: 静态完全自学习 2: 静态简易自学习 3: 静态完全自学习 + 反电动势学习 4: 静态完全自学习 + 系统惯量学习 5: 静态完全自学习 + 反电动势学习 + 系统惯量学习		0
*C01.30	定子电阻	取决于电机参数	Ω	*
*C01.31	转子电阻	取决于电机参数	Ω	*
*C01.33	定子漏电抗	取决于电机参数	mH	*
*C01.35	电机主电抗	取决于电机参数	mH	*
C01.37	同步电机 D 轴电抗	取决于电机数据		*
C01.38	同步电机 Q 轴电抗	取决于电机数据		*
*C01.39	电机极数	2~100	P	4
*C01.40	1000RPM 时电机 EMF	0~9000	V	*
*C01.42	电机线长度	0~150	m	*
*C01.44	同步电机 D 轴饱和电感	取决于电机数据	Ω	*
*C01.45	同步电机 Q 轴饱和电感	取决于电机数据	Ω	*
*C01.48	同步电机 D 轴电感饱和时电流值	20~200	%	100
*C01.49	同步电机 Q 轴电感饱和时电流值	20~200	%	100
C01.50	电机零速励磁电流	0~300	%	100
C01.52	正常励磁电流频率	0.0~10.0	Hz	1.0
C01.55	V/F 曲线 -V	0.0~999.9	V	
C01.56	V/F 曲线 -F	0.0~400.0	Hz	
C01.60	低速负载补偿	0~199	%	100
C01.61	高速负载补偿	0~199	%	100
C01.62	转差补偿	-400~399	%	*
C01.63	转差补偿时间常数	0.05~5.00	s	0.10
C01.64	共振衰减	0~3000	%	*
C01.65	共振衰减时间常数	0.005~0.050	s	0.005
C01.66	低速时电机最小电流	0~120	%	50
C01.69	系统惯量	0~10000.0000	kg·m²	*
C01.70	同步电机启动方式	0: 初始位置检测启动 (IPD) 1: 对磁启动 (Parking) 4: 大惯量负载直启	-	1
C01.71	启动延迟时间	0.0~10.0	s	0.0
C01.72	启动延迟功能	0: 直流夹持 2: 自由旋转		2

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.73	频率跟踪启动	0: 无效 1: 有效		0
*C01.75	最小启动频率	0.00~50.00	Hz	0.00
C01.76	跳频频率	0.0~20.0	Hz	0.0
C01.80	停止功能	0: 自由停车 1: 直流夹持		0
C01.82	停止功能最低启用频率	0.0~400.0	Hz	0.0
C01.88	交流制动增益	1.0~2.0		1.4
C01.89	VF 停机模式	0: 频率和电压独立减至 0 1: 电压减为 0 后频率再减	-	0
C01.90	电机热保护动作	0: 无效 1: ETR 2: 无强冷 ETR		0
C01.91	电机过载保护时间	1~60	min	2
C01.92	电机过载保护系数	100~160	%	150
*C01.93	热敏元件来源	0: 无效 1: 端子 VI 12: RI		0
C01.94	电机过热保护温度	0~250	°C	130
第 02 组参数：制动功能				
C02.00	直流夹持电流	0~150	%	50
C02.01	直流制动电流	0~150	%	50
C02.02	直流制动时间	0.0~60.0	s	2.0
C02.04	直流制动切入频率	0.0~400.0	Hz	0.0
C02.06	同步电机对磁启动电流	0~150	%	80
C02.07	同步电机对磁启动时间	0~65535	ms	3000
C02.08	电机降磁速率	0~100	%	100
C02.10	制动功能	0: 无效 1: 电阻制动 2: 交流制动		0
C02.11	制动电阻值	5~65535	Ω	*
*C02.14	电阻制动门限电压	取决于电网	V	*
C02.15	过压控制门限电压	取决于电网	V	*
C02.16	交流制动最大电流	0~150	%	100
C02.17	过压控制	0: 无效 2: 模式 1 3: 模式 2		0
C02.18	过压控制积分时间	0.01~0.10	s	0.05
C02.19	过压控制比例增益	0~200	%	100

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
第 03 组参数：设定值 / 加减速				
C03.00	设定值范围	0: 0~C03.03 1: -C03.03~C03.03		0
C03.03	最大设定值	0.0~6553.5		50.0
C03.04	设定值来源 2 修正系数	0~200	%	100
C03.05	设定值来源 2 对应	0: 相对于最大设定值 1: 相对于设定值来源 1		0
C03.07	设定值来源选择	0: 设定值来源 1 1: 多段指令优先 2: 设定值来源 1,2 计算结果 3: 设定值来源 1 和设定值来源 2 切换 4: 设定值来源 1 和设定值来源 1,2 计算结果切换 5: 设定值来源 2 和设定值来源 1,2 计算结果切换		2
C03.08	设定值来源 1,2 计算方式	0: 设定值来源 1 + 设定值来源 2 1: 设定值来源 1 - 设定值来源 2 2: 两者最大 3: 两者最小		0
C03.10	多段指令	-100.00~100.00	%	0.00
C03.11	点动频率	0.0~400.0	Hz	5.0
C03.13	UP/DOWN 步长	0.01~50.00	Hz	0.10
C03.15	设定值来源 1	0: 无效 1: 端子 VI 2: 端子 AI 3: 端子 VI2 8: 脉冲输入 DI4 10: 多段指令 0 + UP/DOWN 11: 通讯给定 12: 过程 PID 13: 多段指令 16: 端子 RI 21: 面板上下键		1
C03.16	设定值来源 2	同 C03.15		11
C03.19	UP/DOWN 记忆选择	0: 不记忆 1: 停机记忆 2: 断电记忆		0

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C03.22	VF 分离电压源	1: 端子 VI 2: 端子 AI 3: 端子 VI2 8: 脉冲输入 DI3 11: 通讯给定 14: 数字给定	-	14
C03.23	VF 分离电压数字参考值	0~100	%	0
C03.39	加减速时间精度	0: 0.1s 1: 0.01s		1
C03.40	加减速 1 类型	0: 直线 2: S 曲线		0
C03.41	加减速 1 加速时间	0.05~655.35	s	*
C03.42	加减速 1 减速时间	0.05~655.35	s	*
C03.50	加减速 2 类型	0: 直线 2: S 曲线		0
C03.51	加减速 2 加速时间	0.05~655.35	s	*
C03.52	加减速 2 减速时间	0.05~655.35	s	*
C03.60	加减速 3 类型	0: 直线 2: S 曲线		0
C03.61	加减速 3 加速时间	0.05~655.35	s	*
C03.62	加减速 3 减速时间	0.05~655.35	s	*
C03.70	加减速 4 类型	0: 直线 2: S 曲线		0
C03.71	加减速 4 加速时间	0.05~655.35	s	*
C03.72	加减速 4 减速时间	0.05~655.35	s	*
C03.80	点动加速时间	0.05~655.35	s	*
C03.81	点动减速时间	0.05~655.35	s	*
第 04 组参数：极限 / 警告设置				
*C04.00	同步电机电流控制算法	0: 控制算法 1 1: 控制算法 2		0
*C04.01	同步电机电流控制器前馈增益	0~400	%	100
*C04.02	加速时电机电流上限	0~300	%	160
*C04.10	电机运转方向限制	0: 顺时针 1: 逆时针 2: 双向		2
*C04.12	电机频率下限	0.0~400.0	Hz	0.0
*C04.14	电机频率上限	0.0~400.0	Hz	65.0
C04.16	电动时转矩极限	0~1000	%	150
C04.17	发电时转矩极限	0~1000	%	150
C04.18	恒速时电机电流上限	0~300	%	*

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
*C04.19	最大输出频率	0.0~400.0	Hz	65.0
C04.31	电机反馈中断检测速度	1~600	rpm	300
C04.32	电机反馈中断检测时间	0.00~60.00	s	0.05
C04.21	转矩极限上限源	0: 无效 1: 端子 VI 2: 端子 AI 8: 脉冲输入 DI4 10: 多段指令 0 11: 通讯给定 21: 面板电位器		0
C04.42	计数器保存选择	0: 计数器 A/B 均不保存 1: 计数器 A 保存 2: 计数器 B 保存 3: 计数器 A/B 均保存		0
C04.50	低电流警告阈值	0.00~C16.37	A	0.0
C04.51	过电流警告阈值	0.00~C16.37	A	*
C04.52	低频率警告阈值	0.0~400.0	Hz	0.0
C04.53	高频率警告阈值	0.1~400.0	Hz	65.0
C04.54	设定值低警告阈值	-200.00~-200.00	%	0.00
C04.55	设定值高警告阈值	-200.00~-200.00	%	100.00
C04.56	反馈值低警告阈值	-200.00~-200.00	%	0.00
C04.57	反馈值高警告阈值	-200.00~-200.00	%	100.00
*C04.58	电机缺相检测	0: 关闭 1: 开启		1
C04.61	回避频率起点	0.0~400.0	Hz	0.0
C04.63	回避频率终点	0.0~400.0	Hz	0.0
C04.70	零速最小转矩	-100~100	%	5
C04.71	最小转矩截止频率	0.1~50.0	Hz	3.0
C04.72	转矩开环停车方式	0: 转矩模式停车 1: 速度模式停车		0
C04.80	模拟量低警告阈值	0.00~100.00	%	0.00
C04.81	模拟量高警告阈值	0.00~100.00	%	100.00
第 05 组参数：数字量输入 / 输出				
C05.04	数字量输入滤波时间	2~16	ms	4
C05.05	数字量输入端子逻辑功能选择	0~255		0
C05.06	数字量输出 / 继电器输出端子逻辑功能选择	0~255		0

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C05.10	FOR 输入功能选择	0: 无效 1: 复位 2: 自由运转停车（反逻辑） 3: 复位自由运转停车（反逻辑） 6: 停止（反逻辑） 8: 启动 9: 脉冲启动 10: 反转 11: 反转运行 12: 仅顺时针运行 13: 仅逆时针运行 14: 点动正转 15: 多段指令端子 1 16: 多段指令端子 2 17: 多段指令端子 3 18: 多段指令端子 4 19: 冻结设定值 20: 冻结输出 21: UP 22: DOWN 23: 菜单选择 24: 设定值来源切换 32: 脉冲输入 34: 加减速端子 1 35: 加减速端子 2 36: 加减速端子 3 37: 脉冲反转 38: 点动反转 42: 自由运转停车（正逻辑） 43: 外部故障输入 46: 停止（正逻辑） 50: 速度控制 / 转矩控制切换 60: 计数器 A 62: 复位计数器 A 63: 计数器 B 65: 复位计数器 B 110: PID 暂停		8
C05.11	REV 输入功能选择	同 C05.10		11
C05.12	DI1 输入功能选择	同 C05.10		15
C05.13	DI2 输入功能选择	同 C05.10		16
C05.14	DI3 输入功能选择	同 C05.10		17

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C05.15	DI4 输入功能选择	同 C05.10		18
C05.30	DO1 输出功能选择	0: 无效 1: 准备就绪 2: 准备就绪 3: 外部控制就绪 4: 运行—无警告 5: 运行 6: 运行—无警告 7: 在电流范围内运行—无警告 8: 在设定频率运行—无警告 9: 故障 10: 警告或故障 12: 超出电流范围 13: 低于电流下限 14: 高于电流上限 15: 超出频率范围 16: 低于频率下限 17: 高于频率上限 18: 超出反馈范围 19: 低于反馈下限 20: 高于反馈上限 21: 过热警告 22: 就绪—无过热警告, 23: 远程控制就绪—无过热警告 24: 就绪—电压正常 25: 反转 26: 通讯正常 32: 机械制动 33: 制动电压到达 36: 通讯控制字 Bit11 37: 通讯控制字 Bit12 38: 通讯控制 40: 超出设定值范围 41: 低于设定值下限 42: 高于设定值上限 44: 偏心故障 43: 外部故障 51: 本地运行状态 52: 远程运行状态 55: 反转运行 56: 本地运行状态, 同 [51] 57: 远程运行状态, 同 [52] 58: 模拟量低, 根据 C04.80 判断 59: 模拟量高, 根据 C04.81 判断	0	

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C05.40	继电器输出功能选择	同 C05.30		9,5
C05.55	DI3 最小输入频率	0.00~99.99	kHz	0.02
C05.56	DI3 最大输入频率	0.01~100.00	kHz	50.00
C05.57	DI3 最小输入对应设定	-200.00~200.00	%	0.00
C05.58	DI3 最大输入对应设定	-200.00~200.00	%	100.00
C05.59	DI3 滤波时间	1~1000	ms	100
C05.60	DO1 脉冲输出功能选择	0: 数字输出 10: 输出频率 11: 设定值 12: 反馈值 13: 电机电流 16: 输出功率 17: 电机转速 18: 输出电压 20: 总线控制 21: 脉冲输入 22: VI 输入值 23: AI 输入值 26: 直流母线电压 30: 输出转矩 38: 通讯控制		0
C05.61	脉冲最小输出频率	0.00~C05.62	kHz	0.02
C05.62	脉冲最大输出频率	C05.61~100.00	kHz	50.00
C05.63	脉冲最小输出比例	0.00~200.00	%	0.00
C05.64	脉冲最大输出比例	0.00~200.00	%	100.00
C05.70	编码器分辨率	0~4096		1024
C05.71	编码器旋转方向	0: 顺时针 1: 逆时针		0
第 06 组参数：模拟量输入 / 输出				
C06.00	模拟量输入信号中断检测时间	1~99	s	10
C06.01	模拟量输入信号中断动作	0: 无效 1: 冻结输出频率 2: 停止 3: 以点动频率运行 4: 以最大频率运行 5: 停止并报故障		0
C06.10	VI 最小输入电压	0.00~C06.11	V	0.07
C06.11	VI 最大输入电压	C06.10~10.00	V	10.00
C06.12	VI 最小输入电流	0.00~C06.13	mA	0.14

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C06.13	VI 最大输入电流	C06.12~20.00	mA	20.00
C06.14	VI 最小输入对应设定	-200.00~200.00	%	0.00
C06.15	VI 最大输入对应设定	-200.00~200.00	%	100.00
C06.16	VI 滤波时间	0.00~10.000	s	0.010
C06.18	VI 零点死区	0.00~20.00	V/mA	0.00
C06.19	VI 输入信号类型	0: 电压信号 1: 电流信号		0
C06.20	AI 最小输入电压	0.00~9.99	V	0.07
C06.21	AI 最大输入电压	0.10~10.00	V	10.00
C06.22	AI 最小输入电流	0.00~19.99	mA	0.14
C06.23	AI 最大输入电流	0.01~20.00	mA	20.00
C06.24	AI 最小输入对应设定	-200.00~200.00	%	0.00
C06.25	AI 最大输入对应设定	-200.00~200.00	%	100.00
C06.26	AI 滤波时间	0.00~10.000	s	0.010
C06.28	AI 零点死区	0.00~20.00	V/mA	0.00
C06.29	AI 输入信号类型	0: 电压信号 1: 电流信号		1
C06.30	VI2 最小输入电压	0.00~9.99	V	0.07
C06.31	VI2 最大输入电压	0.10~10.00	V	10.00
C06.32	VI2 最小输入电流	0.00~19.99	mA	0.14
C06.33	VI2 最大输入电流	0.01~20.00	mA	20.00
C06.34	VI2 最小输入对应设定值	-200.00~200.00	%	0.00
C06.35	VI2 最大输入对应设定值	-200.00~200.00	%	100.00
C06.36	VI2 滤波时间	0.00~10.00	s	0.01
C06.38	VI2 零点死区	0.00~20.00	V/mA	0.00
C06.39	VI2 输入信号类型	0: 电压信号 1: 电流信号		1
C06.50	RI 最小输入	0~200.0	Ω	0
C06.51	RI 最大输入	0~200.0	Ω	200.0
C06.52	RI 最小输入对应设定值	-200.00%~200.00%	%	0.00
C06.53	RI 最大输入对应设定值	-200.00%~200.00%	%	100.00
C06.54	RI 滤波时间	0.001~10	s	0.1
C06.55	RI 类型零点死区	0~200.0	-	0
C06.70	VO 输出信号类型	0: 0~20mA 1: 4~20mA 3: 0~10V		3

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C06.71	VO 输出功能选择	0: 无功能 10: 输出频率 11: 设定值 12: 反馈值 13: 电机电流 16: 输出功率 17: 电机转速 18: 输出电压 20: 总线控制 21: 脉冲输入 22: VI 输入值 23: AI 输入值 26: 直流母线电压 30: 输出转矩 38: 通讯控制		10
C06.73	VO 最小输出比例	0.00~200.00	%	0.00
C06.74	VO 最大输出比例	0.00~200.00	%	100.00
C06.75	VO 最小输出	0.00~C06.76		0.00/4.00
C06.76	VO 最大输出	C06.75~10.00/20.00		10.00 /20.00
C06.81	面板操作最小设定	-200.00~200.00	%	0.00
C06.82	面板操作最大设定	-200.00~200.00	%	100.00
C06.90	AO 输出信号类型	0: 0~20mA 1: 4~20mA		0
C06.91	AO 输出功能选择	同 C06.71		0
C06.93	AO 输出最小比例	0.00~200.00	%	0.00
C06.94	AO 输出最大比例	0.00~200.00	%	100.00
C06.95	AO 最小输出	0.00~C06.96	mA	0.00
C06.96	AO 最大输出	C06.95~20.00	mA	20.00
第 07 组参数：PID 控制				
C07.02	速度 PID 比例增益	0.000~1.000		0.015
C07.03	速度 PID 积分时间	2.0~2000.0	ms	8.0
C07.04	速度 PID 微分时间	0.0~200.0	s	30.0
C07.05	速度 PID 微分极限	1.000~20.000		5.000
C07.06	速度 PID 滤波时间	1.0~100.0		10.0
C07.08	速度 PID 前馈因数	0~500	%	0
C07.12	转矩 PID 比例增益	0~500	%	100
C07.13	转矩 PID 积分时间	0.002~2.000	s	0.020

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C07.20	过程 PID 反馈源	0: 无效 1: 端子 VI 2: 端子 AI 3: 端子 VI2 8: 脉冲输入 DI4 11: 通讯给定 16: 端子 RI		0
C07.21	过程 PID 给定源	0: 无效 1: 端子 VI 2: 端子 AI 3: 端子 VI2 8: 脉冲输入 DI4 10: 多段指令 0+UP/DOWN 11: 通讯给定 13: 多段指令 14: 数字给定 15: 现场总线 16: 端子 RI 21: 面板电位器		1
C07.22	过程 PID 数字给定比例	0.0~100.00	%	50.00
C07.23	过程 PID 量程	0.0~3000.0		50.0
C07.30	过程 PID 正 / 反逻辑控制	0: 正方向 1: 反方向		0
C07.31	过程 PID 抗饱和积分	0: 无效 1: 有效		1
C07.32	过程 PID 启动频率	0.0~200.0	Hz	0.0
C07.33	过程 PID 比例增益	0.0~10.00		0.01
C07.34	过程 PID 积分时间	0.01~655.35	s	655.35
C07.35	过程 PID 微分时间	0.00~10.00	s	0.00
C07.36	过程 PID 微分极限	1.0~50.0		5.0
C07.39	过程 PID 偏差极限	0.0~200.0	%	0.1
C07.41	过程 PID 输出下限	-100.00~100.00	%	0.00
C07.42	过程 PID 输出上限	-100.00~100.00	%	100.00
C07.49	过程 PID 参数切换偏差	0.0~200.0	%	200.0
C07.50	过程 PID 积分下限	-100.00~100.00	%	0.00
C07.51	过程 PID 积分上限	-100.00~100.00	%	100.00
C07.55	过程 PID 偏差控制方式	0: 方式 0 1: 方式 1 2: 方式 2 3: 方式 3		0

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
第 08 组参数：通信控制				
C08.00	终端电阻选择	0: 无效 1: 有效		0
C08.01	控制指令来源	0: 端子或通讯控制 1: 端子 2: 通讯控制		0
C08.03	通讯中断时间	0.01~650.00	s	1.00
C08.06	复位通讯中断	0: 无效 1: 复位通讯中断		0
C08.30	通讯协议	0: FC 协议 2: Modbus RTU		0
C08.31	本机地址	1~247		1
C08.32	通讯波特率	0: 2400 1: 4800 2: 9600 3: 19200 4: 38400 5: 57600 6: 76800 7: 115200 8~9: 保留		2
C08.33	通讯数据格式	0: 偶校验 (1 个停止位) 1: 奇校验 (1 个停止位) 2: 无校验 (1 个停止位) 3: 无校验 (2 个停止位)		2
C08.35	最小应答延时	0.000~0.500	s	0.002
C08.36	最大应答延时	0.010~10.000	s	5.000
C08.38	报文响应方式	0: 回复 1: 仅回复异常报文 2: 不回复		0
C08.39	通讯参数写控制	0: 参数下电不保存 1: 参数下电保存		0
C08.50	自由停车选择	0: 端子 1: 通讯 2: 端子 “逻辑与” 通讯 3: 端子 “逻辑或” 通讯		3
C08.53	启动选择	同 C08.53		3
C08.54	反转功能选择	同 C08.53		3
C08.56	多段指令选择	同 C08.53		3

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
第 14 组参数：特殊功能				
C14.01	载波频率	2~16	kHz	5
*C14.03	过调制调制比	90.0~105.5	%	100.0
C14.08	阻尼因数	0~200	%	96
C14.10	主电源故障时动作	0: 无功能 1: 减速 2: 减速, 跳脱 3: 自由运转 4: 借能运行 5: 借能运行, 跳脱 6: 故障		0
C14.11	主电源故障判断电压	100~800	V	*
C14.12	输入缺相时动作	0: 低敏感度 1: 中敏感度 2: 高敏感度		0
C14.16	低压模式	0: 关闭 1: 开启		0
C14.17	自动稳压功能	0: 关闭 1: 开启		1
C14.18	停电再启动延时时间	0.0~3600.0	s	0.0
C14.20	复位模式	0: 手动复位 1~10: 故障发生后, 自动复位 1~10 次 11: 故障发生后, 自动复位 15 次 12: 故障发生后, 自动复位 20 次 13: 故障发生后, 无限次自动复位		0
C14.21	自动复位时间	0~600	s	10
C14.22	操作模式	0: 正常操作 2: 参数恢复出厂值 3: 备份用户参数 4: 恢复用户参数		0
C14.23	跳脱锁定	0: 禁止, 跳脱锁定型故障可不下电复位 1: 有效, 跳脱锁定型故障需下电复位		1
C14.24	电流极限保护时间	0~600	s	600
C14.25	转矩极限保护时间	0~60	s	60
C14.26	警告和故障时动作	0~7	-	*
C14.27	变频器故障时动作	0: 故障并停机 1: 警告		0
C14.30	电流控制器 1 比例	0~500	%	100
C14.31	电流控制器 1 积分	0.000~2.000	s	0.020
C14.32	电流极限控制器滤波时间	2.0~100.0	ms	*
C14.33	电流控制器 2 比例	0~300	%	0

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C14.34	电流控制器 2 积分	0.000~2.000	s	0.020
*C14.40	变转矩功能	40~90	%	90
*C14.41	自动能耗最优时最小磁通	40~75	%	66
*C14.51	直流母线电压补偿	0: 关闭 1: 方式 1 2: 方式 2		0
C14.82	故障时自定义量	0: 无 1: 设定值 2: 输出电压 3: 输出转矩 4: 变频器温度 5: 数字量输入端子状态 6: 数字量输出端子状态 7: 继电器输出状态 8: VI 输入值 9: AI 输入值 10: VO 输入值 11: AO 输入值 12: DI4 脉冲输入值 13: DO1 脉冲输出值		5,7

第 15 组参数：变频器信息及记录

C15.00	运行天数	0~9999	d	
C15.01	运行小时数	0~60000	h	
C15.02	耗电量	0~65535	kW	
C15.03	变频器上电次数	0~65535		
C15.04	变频器过热次数	0~65535		
C15.05	变频器过压次数	0~65535		
C15.06	复位耗电量	0: 不复位 1: 复位		
C15.07	复位运行时间	0: 不复位 1: 复位		
C15.30	故障代码	0~255		
C15.31	内部故障代码	-32767~32767		
C15.32	故障时输出频率	0.0~6553.5	Hz	
C15.33	故障时输出电流	0.01~655.35	A	
C15.34	故障时母线电压	0~65535	V	
C15.35	故障时运行时间	0~65535	Min	
C15.36	故障时自定义量 1	0~65535		
C15.37	故障时自定义量 2	0~65535		
C15.38	警告代码	0~255		

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C15.43	软件版本号	变频器软件版本号		
第 16 组参数：监控数据				
C16.00	通讯控制字	0~65535		
C16.01	设定值	-4999.0~4999.0		
C16.02	设定值百分比	-200.0~200.0	%	
C16.03	通讯状态字	0~65535		
C16.05	电机转速	0~9999	rpm	
C16.09	自定义物理量	0.00~9999.00		
C16.10	输出功率	0.000~1000.000	kW	
C16.12	输出电压	0.0~6553.5	V	
C16.13	输出频率	0.0~400.0	Hz	
C16.14	输出电流	0.00~655.35	A	
C16.15	输出频率百分比	0.0~200.0	%	
C16.16	输出转矩	-200.0~200.0	%	
C16.18	电机热负载	0~100	%	
C16.19	VF 分离电压设定值	0~100	%	
C16.30	直流母线电压	0~65535	V	
C16.31	IO 板温度	-128~127	°C	
C16.34	变频器温度	-128~127	°C	
C16.35	变频器热负载	0~255	%	
C16.36	变频器额定电流	0.0~6553.5	A	
C16.37	变频器最大电流	0.0~6553.5	A	
C16.48	功率板温度	-128~127	°C	
C16.49	整流桥温度	-128~127	°C	
C16.50	过程 PID 给定值	-3000.0~3000.0		
C16.51	脉冲输入设定值	-200.0~200.0	%	
C16.52	过程 PID 反馈值	-3000.0~3000.0		
C16.57	偏心值	0~300		
C16.60	数字量输入端子状态	0~65535		
C16.61	VI 接收信号类型	0: 0~10V 1: 0~20mA		
C16.62	VI 输入值	0.00~20.00	V/mA	
C16.63	AI 接收信号类型	0: 0~10V 1: 0~20mA		
C16.64	AI 输入值	0.00~20.00	V/mA	
C16.65	VO 输出值	0.00~20.00	V/mA	
C16.66	数字量输出端子状态	0~255		
C16.67	编码器输出值			
C16.68	DI3 冲输入值	0.00~100.00	kHz	

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C16.69	DO1 脉冲输出值	0.00~100.00	kHz	
C16.71	继电器输出状态	0~65535		
C16.72	计数器 A 计数值	0~65535		
C16.73	计数器 B 计数值	0~65535		
C16.78	端子 AO 输出电流值	0.00~20.00	mA	
C16.86	本地总线设定值	-32768~32767		

第 39 组参数：用户通讯定制参数

C39.00	用户通讯定制参数 0	0~9999		310
C39.01	用户通讯定制参数 1	0~9999		310
C39.02	用户通讯定制参数 2	0~9999		310
C39.03	用户通讯定制参数 3	0~9999		310
C39.04	用户通讯定制参数 4	0~9999		310
C39.05	用户通讯定制参数 5	0~9999		310
C39.06	用户通讯定制参数 6	0~9999		310
C39.07	用户通讯定制参数 7	0~9999		310
C39.08	用户通讯定制参数 8	0~9999		310
C39.09	用户通讯定制参数 9	0~9999		310
C39.10	用户通讯定制参数 10	0~9999		310
C39.11	用户通讯定制参数 11	0~9999		310
C39.12	用户通讯定制参数 12	0~9999		310
C39.13	用户通讯定制参数 13	0~9999		310
C39.14	用户通讯定制参数 14	0~9999		310
C39.15	用户通讯定制参数 15	0~9999		310
C39.16	用户通讯定制参数 16	0~9999		0
C39.17	用户通讯定制参数 17	0~9999		0
C39.18	用户通讯定制参数 18	0~9999		0
C39.19	用户通讯定制参数 19	0~9999		0
C39.20	用户通讯定制参数 20	0~9999		1530
C39.21	用户通讯定制参数 21	0~9999		1530
C39.22	用户通讯定制参数 22	0~9999		1530
C39.23	用户通讯定制参数 23	0~9999		1530
C39.24	用户通讯定制参数 24	0~9999		1530
C39.25	用户通讯定制参数 25	0~9999		1530
C39.26	用户通讯定制参数 26	0~9999		1530
C39.27	用户通讯定制参数 27	0~9999		1530
C39.28	用户通讯定制参数 28	0~9999		1530
C39.29	用户通讯定制参数 29	0~9999		1530
C39.30	用户通讯定制参数 30	0~9999		1530

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C39.31	用户通讯定制参数 31	0~9999		1530
C39.32	用户通讯定制参数 32	0~9999		1530
C39.33	用户通讯定制参数 33	0~9999		0
C39.34	用户通讯定制参数 34	0~9999		0
C39.35	用户通讯定制参数 35	0~9999		0
C39.50	用户通讯定制参数 0 索引	0~9999		0
C39.51	用户通讯定制参数 1 索引	0~9999		1
C39.52	用户通讯定制参数 2 索引	0~9999		2
C39.53	用户通讯定制参数 3 索引	0~9999		3
C39.54	用户通讯定制参数 4 索引	0~9999		4
C39.55	用户通讯定制参数 5 索引	0~9999		5
C39.56	用户通讯定制参数 6 索引	0~9999		6
C39.57	用户通讯定制参数 7 索引	0~9999		7
C39.58	用户通讯定制参数 8 索引	0~9999		8
C39.59	用户通讯定制参数 9 索引	0~9999		9
C39.60	用户通讯定制参数 10 索引	0~9999		10
C39.61	用户通讯定制参数 11 索引	0~9999		11
C39.62	用户通讯定制参数 12 索引	0~9999		12
C39.63	用户通讯定制参数 13 索引	0~9999		13
C39.64	用户通讯定制参数 14 索引	0~9999		14
C39.65	用户通讯定制参数 15 索引	0~9999		15
C39.66	用户通讯定制参数 16 索引	0~9999		0
C39.67	用户通讯定制参数 17 索引	0~9999		0
C39.68	用户通讯定制参数 18 索引	0~9999		0
C39.69	用户通讯定制参数 19 索引	0~9999		0
C39.70	用户通讯定制参数 20 索引	0~9999		0
C39.71	用户通讯定制参数 21 索引	0~9999		1
C39.72	用户通讯定制参数 22 索引	0~9999		2
C39.73	用户通讯定制参数 23 索引	0~9999		3
C39.74	用户通讯定制参数 24 索引	0~9999		4
C39.75	用户通讯定制参数 25 索引	0~9999		5
C39.76	用户通讯定制参数 26 索引	0~9999		6
C39.77	用户通讯定制参数 27 索引	0~9999		7
C39.78	用户通讯定制参数 28 索引	0~9999		8
C39.79	用户通讯定制参数 29 索引	0~9999		9
C39.80	用户通讯定制参数 30 索引	0~9999		1
C39.81	用户通讯定制参数 31 索引	0~9999		0
C39.82	用户通讯定制参数 32 索引	0~9999		1

参数号	名称	设定范围	单位	出厂值
C39.83	用户通讯定制参数 33 索引	0~9999		0
C39.84	用户通讯定制参数 34 索引	0~9999		0
C39.85	用户通讯定制参数 35 索引	0~9999		0

注：在参数号一栏中打“*”为电机运行中不能修改的参数，在出厂值一栏中打“*”为此参数的出厂值依机型而定。

› 第6章 参数详细说明

6.1 第00组参数：操作 / 显示

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C00.01	语言	0: 英文 6: 中文		0

用于选择 LCD 型操作面板显示的语言。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C00.03	基准频率	0: 50Hz 1: 60Hz		0

0: 50Hz, 参数 C01.23 电机频率默认值为 50Hz;

1: 60Hz, 参数 C01.23 电机频率默认值为 60Hz;

请根据电机铭牌上的额定频率选择基准频率, 一般情况下, 请勿随意改动;

注意: 此参数不可以在变频器运行时更改, 更改此参数会导致以下参数值改变: C01.23 电机频率、C01.25 电机转速、C01.30 定子电阻、C01.31 转子电阻、C01.33 定子漏电抗、C01.35 电机主电抗、C01.39 电机极数、C01.56 V/F 线曲线频率点。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C00.04	重新通电功能	0: 以断电前的频率运行 1: 停止, 断电前的频率被保存 2: 停止, 断电前的频率不保存		1

此参数用于在手动模式下, 设定变频器重新通电后是否自动开启运行。

0: 以断电前的频率运行

变频器重新通电后, 将运行在手动模式, 并且以断电前的频率运行。

1: 停止, 断电前的频率被保存

变频器重新通电后处于停止状态, 断电前的频率被保存, 用户选择手动模式后, 变频器将以断电前的频率运行。

2: 停止, 断电前的频率不保存

变频器重新通电后处于停止状态, 断电前的频率不保存, 用户选择手动模式后, 变频器将以 0Hz 运行。

注意: 此参数仅作用于本地运行模式。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C00.06	电网类型	0~122		*

客户可以根据变频器所应用环境选择合适的电网类型。选择不同的电网类型可以自动修整变频

器的输出电压 / 频率。

0：200-240V/50Hz/IT-Grid

1：200-240V/50Hz/IT-Delta

2：200-240V/50Hz

10：380-440V/50Hz/IT-Grid

11：380-440V/50Hz/IT-Delta

12：380-440V/50Hz

20：440-480V/50Hz/IT-Grid

21：440-480V/50Hz/IT-Delta

22：440-480V/50Hz

100：200-240V/60Hz/IT-Grid

101：200-240V/60Hz/IT-Delta

102：220-240V/60Hz

110：380-440V/60HZ/IT-Grid

111：380-440V/60Hz/IT-Delta

112：380-440V/60Hz

120：440-480V/60Hz/IT-Grid

121：440-480V/60Hz/IT-Delta

122：440-480V/60Hz

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C00.31	自定义物理量最小值	0.00~99999.00		0.00
C00.32	自定义物理量最大值	0.00~99999.00		100.00

变频器中包含一个用户可自定义的物理量，自定义物理量对应参数为 C16.09。通过自定义物理量，变频器可以显示一个和输出频率相关联的自定义数，如显示经过减速器后的转速等。

参数 C00.31、C00.32 分别是用于设置自定义物理量的最小值和最大值，自定义物理量 C16.09 计算方法如下：

$$C16.09 = (C00.32 - C00.31) \times C16.13 \div C04.14 + C00.31$$

C16.13 是变频器输出频率，C04.14 是电机频率上限。

例如：电机额定转速 1420rpm，额定频率 50Hz，减速比 10:1，如果需要变频器能显示经过减速后转速，则设置 C04.14 = 50.0，C00.32 = 142.00，C00.33=2048。

注意：自定义物理量默认不显示，如需显示，需设置 C00.33。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C00.33	面板显示选项	0~65535		0

变频器操作面板默认情况下，只显示输出频率、设定值和电机电流（通过◀键切换）。此参数可以选择显示变频器其他多种状态参数，每个状态参数对应一个权值，将权值相加后设定到此参数。如下显示温度和VI输入，则 C00.33 = 8 + 128 = 136。

权值	参数	含义
1	C16.12	电机电压
2	C16.05	电机转速
4	C16.30	直流电压
8	C16.34	温度
16	C16.52	过程 PID 反馈值
32	C16.72	计数器 A
64	C16.73	计数器 B
128	C16.62	VI 输入
256	C16.64	AI 输入
512	C16.68	脉冲输入
1024	C16.69	脉冲输出
2048	C16.09	自定义物理量

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C00.35	控制精度	0: 无小数点 1: 1 位小数点 2: 2 位小数点 3: 3 位小数点	-	*

注：此参数为 4 维数组，精度影响 16 组相关参数、寄存器和 51000 组寄存器精度。

索引号	[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]
功能	输出频率精度	设定值精度	输出电流精度	过程 PID 量程精度	脉冲输入 / 输出精度	自定义物理量
默认值	1	1	2	1	2	2

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C00.40	HAND 状态选择	0: 无效 1: 有效		1

0：无效，长按“HAND/AUTO”键无法进入 HAND 状态；

1：有效，长按“HAND/AUTO”键可以进入 HAND 状态；

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C00.41	OFF 键选择	0: 无效 1: 有效 2: 复位有效		1

- 0：无效，“OFF”键无效；
 1：有效，“OFF”键可以停止和复位故障；
 2：复位有效，“OFF”键只能复位故障，不能停止；

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C00.42	AUTO 状态选择	0: 无效 1: 有效		1

- 0：无效，短按“HAND/AUTO”键无法进入 AUTO 状态；
 1：有效，短按“HAND/AUTO”键可以进入 AUTO 状态；

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C00.46	一键恢复时间	0: 禁止 5: 5s 10: 10s 15: 15s 20: 20s		5

一键恢复功能：如果 OEM 厂商备份过参数，用户通过按 OFF 键即可恢复 OEM 厂商设置的参数；如果没有备份参数，该功能无效。

一键恢复时间用于确定用户按 OFF 键多少秒可以恢复，设置为 0 时，禁止一键恢复功能。

注意：变频器只有在没有故障的情况下，才可以长按 OFF 键恢复用户参数；有故障的情况下，按 OFF 键（无论多长时间）优先复位故障。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C00.47	面板操作步长	0: 0.1 1: 1 2: 10		0

此参数用于确定面板操作每次按键或选择电位器增加或减少的设定值。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C00.60	参数锁定	0: 无效 1: 有效		0

- 此功能用于防止非调试人员修改参数。
 0：无效
 1：有效

除本参数能更改外，其余参数都不能更改；

注意：参数锁定只对面板修改参数有效，对通讯修改参数无效。

6.2 第 01 组参数：负载 / 电动机

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.00	运行模式	0: 速度开环 1: 速度闭环 2: 转矩闭环 4: 转矩开环		0

0: 速度开环

以输出频率作为控制量进行开环控制，用于通用场合。

1: 速度闭环

通过加装编码器，以电机运行频率作为控制量进行闭环控制，适用于高精度速度控制场合。

2: 转矩闭环

通过加装编码器，以电机输出转矩作为控制量进行闭环控制，适用于高精度转矩控制场合。

4: 转矩开环

以电机输出转矩作为控制量进行开环控制，适用于通用转矩控制场合。

注意：选项 [1], [2], [4] 仅在 VVC+ 模式下对异步电机有效，转矩 PID 参数详见参数组 C07.1*。如果改变运行模式，参数 C03.00, C03.03 将恢复为出厂值。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.01	控制模式	0: 多点 VF 1: VVC+ 2: 矢量 1 3: 矢量 2 4: VF 分离		1

0: 多点 VF

适用于对控制性能要求不高、电机类型比较特殊或一台变频器拖动多台电机等场合，VF 的值在 C01.55 和 C01.56 中设置；

1: VVC+

适用于通用场合。

2: 矢量 1

适用于异步电机对低频力矩或者控制性能要求较高的场合，控制性能优于 VVC+，但对电机参数更敏感。

3: 矢量 2

适用于永磁同步电机对低频力矩或者控制性能要求较高的场合，控制性能优于 VVC+，但对电机参数更敏感。

4: VF 分离

此功能仅在 C01.10=0 异步电机模式下有效。

➤ 选择 VF 分离模式后，频率来源由原来的频率给定方式确定，电压由 C03.22 VF 分离电压源确定。

➤ 频率加减速由加减速时间 1 确定。

➤ 电压加减速时间由加减速时间 2 确定。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.03	转矩类型	0: 恒转矩 1: 变转矩 3: 自动优化		0

0：恒转矩，适用于恒转矩负载，绝大部分机械负载为恒转矩负载；

1：变转矩，适用于风机、水泵等；

3：自动优化，适用于风机、水泵等，对于此类按平方规律变化的负载，自动优化功能除了设置按平方规律变化的 V/F 外，还会根据当前确切的负载情况来调整电压，从而降低电机能耗和噪音。
参考参数 C14.41 AEO 最小磁通；

注意：如果对恒转矩类应用设置为 [1] 变转矩或 [3] 自动优化，将有可能导致电流振荡。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.06	运行方向选择	0: 默认方向 (U,V,W 接线) 1: 默认方向相反方向		0

修改此参数，可以不改变电机接线而实现改变电机旋转方向的目的，相当于调整电机 (U、V、

W) 任意两条线实现电机旋转方向的变换。

注意：此参数不会执行恢复出厂值操作。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.10	电机类型	0: 异步电机 1: 表贴式同步电机 SPM (隐级) 2: 非饱和内嵌式同步电机 (凸级) 3: 饱和内嵌式同步电机 IPM (凸级)		0

此参数用于选择电机类型。根据电机类型不同，以下参数应用时会有区别，√代表起作用。

	[0] 异步电机	[1]~[3] 同步电机
C01.03 转矩类型	√	
C01.14 同步电机阻尼系数		√
C01.15 低速高通滤波时间		√
C01.16 高速高通滤波时间		√
C01.17 电压滤波时间		√
C01.37 同步电机 D 轴电抗		√

C01.38 同步电机 Q 轴电抗		√
C01.39 电机极数		√
C01.40 1000RPM 时电机 EMF		√
C01.44 同步电机 D 轴饱和电感		√
C01.45 同步电机 Q 轴饱和电感		√
C01.47 同步电机电阻校正功能		√
C01.48 同步电机 D 轴电感饱和时电流值		√
C01.49 同步电机 Q 轴电感饱和时电流值		√
C01.50 电机零速励磁电流	√	
C01.52 正常励磁电流频率	√	
C01.55 V/F 曲线 -V	√	
C01.56 V/F 曲线 -F	√	
C01.60 低速负载补偿	√	
C01.61 高速负载补偿	√	
C01.62 转差补偿	√	
C01.63 转差补偿时间常数	√	
C01.64 共振衰减	√	
C01.65 共振衰减时间常数	√	
C01.66 低速时电机最小电流		√
C01.67 同步电机惯量自学习转矩带宽		√
C01.68 同步电机惯量自学习前馈比例增益		√
C01.69 系统惯量		√
C01.70 同步电机启动方式		√
C02.06 同步电机对磁启动电流		√
C02.07 同步电机对磁启动时间		√

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.14	同步电机阻尼系数	0~250	%	120

此参数用于控制同步电机动态性能。参数值越高，动态性能越好，反之则相反。动态性能和负载类型有关。但参数值太高或过低，可能导致控制变得不稳定。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.15	低速高通滤波时间	0.01~20.00	s	*

此参数用于当速度低于额定转速 10% 时。较小的滤波时间可以实现更快速的控制，但该参数值过小，可能导致控制变得不稳定。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.16	高速高通滤波时间	0.01~20.00	s	*

此参数用于当速度高于额定转速 10% 时。较小的滤波时间可以实现更快速的控制，但该参数

值过小，可能导致控制变得不稳定。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.17	电压滤波时间	0.001~1.000	s	*

此参数用于在计算直流母线时，减小高频脉动和系统谐振的影响。如果没有滤波时间，电流中的波动成分可能会扭曲计算得到的电压，从而影响系统的稳定性。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.20	电机额定功率	取决于电机数据	kW	*
*C01.22	电机额定电压	50~1000	V	*
*C01.23	电机额定频率	20~400	Hz	*
*C01.24	电机额定电流	取决于电机数据	A	*
*C01.25	电机额定转速	10~65535	rpm	*
C01.26	电机额定转矩	0.1~6553.5	N·m	0

上述参数为电机铭牌参数，出厂值由变频器型号决定。无论采用哪种控制模式，均建议根据电机铭牌准确设置相关参数。

更改电机额定功率（C01.20）或者电机额定电压（C01.22）时，变频器会自动修改 C01.30 ~ C01.35 参数值，将这几个参数恢复为变频器内置的电机参数。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.29	电机自学习	0: 无效 1: 静态完全自学习 2: 静态简易自学习 3: 静态完全自学习 + 反电动势学习 4: 静态完全自学习 + 系统惯量学习 5: 静态完全自学习 + 反电动势学习 + 系统惯量学习		0

使用电机自学习功能可以获得准确的电机参数，进一步优化控制性能。

电机自学习有 4 种自学习状态：定子电阻学习、电感学习、反电动势学习和系统惯量学习。其中定子电阻学习和电感学习属于静态学习，电机无需运行；反电动势学习和系统惯量学习属于动态学习，电机需要运行（无需脱开负载）；异步电机无法进行反电动势学习和系统惯量学习；

静态简易自学习即定子电阻学习。

静态完全自学习即定子电阻学习加电感学习。

各种自学习状态学习的参数如下：

自学习状态	异步电机	永磁同步电机	面板显示
定子电阻学习	C01.30 定子电阻	C01.30 定子电阻	AT-1

电感学习	C01.33 定子漏电抗 C01.35 电机主电抗	C01.33 定子漏电抗 C01.35 电机主电抗 C01.37 同步电机 D 轴电抗 C01.38 同步电机 Q 轴电抗 C01.44 同步电机 D 轴饱和电感 C01.45 同步电机 Q 轴饱和电感 C01.48 同步电机 D 轴电感饱和时电流值 C01.49 同步电机 Q 轴电感饱和时电流值	AT-2
反电动势学习	不适用	C01.40 1000RPM 时电机 EMF	AT-3
系统惯量学习	不适用	C01.69 系统惯量	AT-4

使用电机自学习功能前应根据电机名牌正确设置电机参数。

异步电机需要设置以下参数: C01.20 电机额定功率、C01.22 电机额定电压、C01.23 电机额定频率、C01.24 电机额定电流、C01.25 电机额定转速、C01.26 电机额定转矩和 C01.39 电机极数。

永磁同步电机需要设置以下参数: C01.22 电机额定电压、C01.25 电机额定转速、C01.26 电机额定转矩和 C01.39 电机极数。

电机自学习时，在不同的学习状态面板会显示 AT-1~4 指示，可以按 OFF 键停止自学习。

为使变频器获得准确的电机数据，应在电机冷却状态下进行自学习。

注意：反电动势学习和系统惯量学习需要电机能长时间同方向运行，如果设备不允许长时间同方向运行，则不能进行这两种学习，以免发生危险！

系统惯量学习时，变频器通过连续的加减速来辨识出系统折算到电机转轴的惯量大小。减速的过程受参数 C02.17 过压控制的影响，如果 C02.17 等于 0（无效），减速按 C03.42 减速时间进行；如果 C02.17 不等于 0，软件内部控制实现快速减速。加快自学习过程。采用直接母线电压控制算法实现快速减速，减速过程中，直流母线电压被始终控制在 680V。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.30	定子电阻	取决于电机参数	Ω	*
*C01.31	转子电阻	取决于电机参数	Ω	*
*C01.33	定子漏电抗	取决于电机参数	mH	*
*C01.35	电机主电抗	取决于电机参数	mH	*
C01.37	同步电机 D 轴电抗	取决于电机数据		*
C01.38	同步电机 Q 轴电抗	取决于电机数据		*

此组参数一般电机铭牌上面没有，需要通过电机自学习获得。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.39	电机极数	2~100	P	4

此参数用于设置电机极数。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.40	1000RPM 时电机 EMF	0~9000	V	*

此参数以 1000RPM 的速度设置永磁同步电机反电动势。

反电动势是在未连接变频器并且用外力使机轴旋转时永磁同步电机所产生的电压。反电动势通常是电机运行在额定转速或在 1000RPM 时测得的线电压。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.42	电机线长度	0~150	m	*

此参数用于设置电机与变频器之间动力线的长度。

正确设定电机线长度可以改善电机噪音。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.44	同步电机 D 轴饱和电感	取决于电机数据	Ω	*
*C01.45	同步电机 Q 轴饱和电感	取决于电机数据	Ω	*

此组参数一般电机铭牌上面没有，需要通过电机自学习获得。

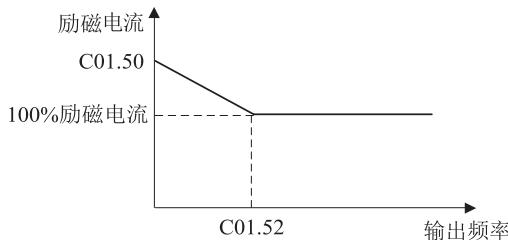
参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.48	同步电机 D 轴电感饱和时电流值	20~200	%	100
*C01.49	同步电机 Q 轴电感饱和时电流值	20~200	%	100

此组参数一般电机铭牌上面没有，需要通过电机自学习获得。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.50	电机零速励磁电流	0~300	%	100
C01.52	正常励磁电流频率	0.0~10.0	Hz	1.0

电机零速励磁电流用于设置电机在零频率时励磁电流的大小，该值是相对于电机额定电流（参数 C01.24）的百分比。

正常励磁电流频率用于设置正常励磁电流的频率切换点。当变频器输出频率低于正常励磁电流频率时，励磁电流线性增加或减小至 100% 电机额定电流；当变频器输出频率高于正常励磁电流频率时，电机励磁电流为 100% 电机额定电流。电机零速励磁电流和正常励磁电流频率关系如下图所示。



通过此组参数，可以在电动机低速运行时，在电动机上实现不同的热负载。

增大电机零速励磁电流可以提高变频器启动力矩。对于启动力矩不足的场合，请逐步加大该值，直至满足起动要求即可。

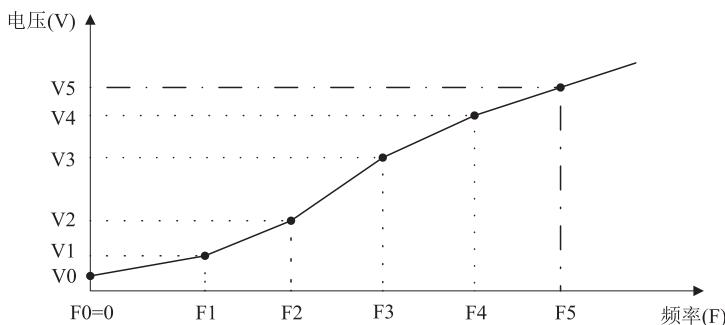
注意：电机零速励磁电流设置太低可能会降低电机的输出转距。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.53	偏置电压	0~25	V	0

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.55	V/F 曲线 -V	0.0~999.9	V	
C01.56	V/F 曲线 -F	0.0~400.0	Hz	

C01.55、C01.56 用于定义多点 V/F 曲线，这两个参数均为 6 位数组。

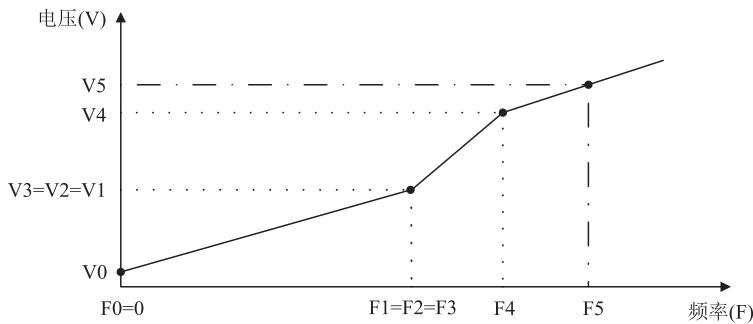
下图是多点 V/F 曲线示意图：



图中，C01.55[0]~C01.55[5] 分别对应 $V_0 \sim V_5$ ，C01.56[0]~ C01.56 [5] 分别对应 $F_0 \sim F_5$ ， V_n 是电机额定电压， F_n 是电机额定频率。

设置的频率值必须满足 $F_0=0$ 且 $F_1 \leq F_2 \leq F_3 \leq F_4 \leq F_5$ 。

可以合并两个或多个点简化 V/F 曲线，即将两个或者多个电压点和频率点分别设置相等，如下图所示：



V/F 曲线默认值为：

220V 机型：

	[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]
C01.55	0.0	7.0	220.0	220.0	220.0	220.0
C01.56	0.0	0.5	50.0	50.0	50.0	50.0

380V 机型：

	[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]
C01.55	0.0	12.0	380.0	380.0	380.0	380.0
C01.56	0.0	0.5	50.0	50.0	50.0	50.0

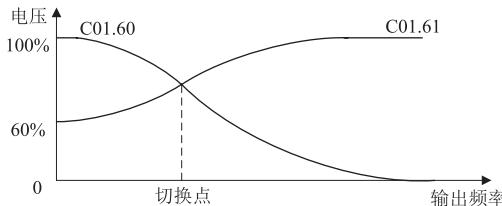
注意：仅在多点 V/F 控制模式下（C01.01=1），参数 C01.55 和 C01.56 才有效。V/F 曲线要根据电机的负载特性来设置，低频时电压设定过高可能会造成电机过热甚至烧毁，变频器可能会过电流保护。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.60	低速负载补偿	0~199	%	100
C01.61	高速负载补偿	0~199	%	100

负载补偿是指变频器通过检测负载电流，根据负载补偿量自动补偿变频器输出电压，从而提高变频器带载能力。100% 是指完全补偿因定子电阻、电机损耗等引起的电压下降。

低速负载补偿用于设置变频器在低速时负载补偿量，高速负载补偿用于设置变频器在高速时负载补偿量。

低速、高速的切换点一般在 5Hz 左右，变频器功率不同，切换点略有不同。低速负载补偿对于高速也有作用，但作用随速度升高，逐渐减小；高速负载补偿对于低速也有作用，但作用随速度降低，逐渐减小。补偿过程由变频器内部自动控制，下图是低速、高速负载补偿示意图。



大部分应用场合仅需设置低速负载补偿即可。调整此参数时，请在 100% 附近调整。对于启动力矩不足的场合，请逐步加大该值，直至满足起动要求即可。不可将低速负载补偿设置过大，否则容易导致变频器电流过大和电机发热严重。对于输出电流偏大的场合，可以适当减小该值。

调整高速负载补偿时，请在 100% 附近调整。对于输入电压偏低且变频器运行在 10Hz 以上的场合，可以加大高速负载补偿，从而提高变频器运行时的带载能力。对于输出电流偏大的场合，需要适当减小该值。

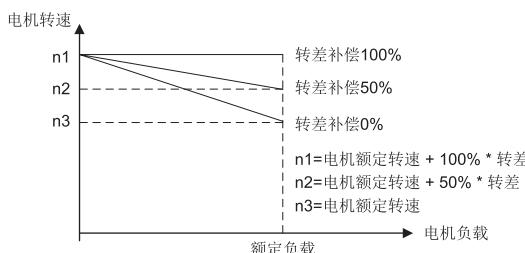
参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.62	转差补偿	-400~399	%	*

电机拖动电动负载时，电机转速会随着负载的增加而降低；电机拖动发电负载时，电机转速会随着负载的增加而升高。通过设置合适的转差补偿可以动态地调节变频器的输出频率，使电动机保持恒速运转，不随负载的变化而变化。

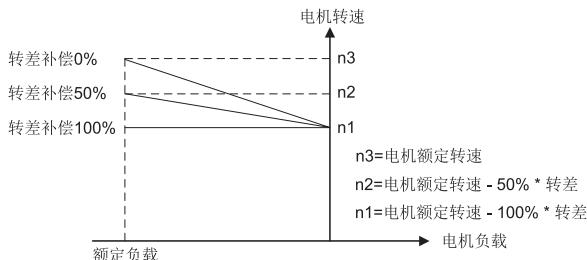
要正常使用转差补偿功能，必须按照电机铭牌参数正确设置 C01.25 电机额定转速。C01.25 电机额定转速是指电机拖动额定电动负载时的转速，它与电机定子旋转磁场的转速（同步转速）差即为转差。转差补偿通过实时检测电机电流，根据转差以及电机电流的大小自动调整变频器输出频率，从而减小负载变化对电机转速的影响。

转差补偿调整方法：请在 100% 附近调整。电机拖动电动负载时，如电机转速偏低，适当增大补偿；如电机转速偏高，适当减小补偿；电机拖动发电负载时，如电机转速偏低，适当减小补偿；如电机转速偏高，适当增大补偿；

转差补偿示意图：



电动时的转差补偿



制动时的转差补偿

转差补偿还可用于下垂控制。下垂控制一般用于多台电机拖动同一个负载时的负载分配。下垂控制动作过程为实时检测负载，根据负载的大小以及转差补偿的设定值自动降低输出频率，这样多台电机拖动同一负载时，负载重的电机输出频率下降的更多，从而可以降低该电机的负荷，实现多台电机的负荷均匀。

使用方法：在多台电机拖动同一个负载的使用场合，对输出电流大的变频器减小转差补偿，或者设置负的转差补偿，如-100。如果设置为最大负值(-400)，变频器输出电流仍明显大于其他变频器，可以适当调小C01.25 电机额定转速。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.63	转差补偿时间常数	0.05~5.00	s	0.10

该参数用于控制转差补偿的响应速度，参数值越大响应越慢，越小响应越快。如果存在低频共振问题，可以适当加大该参数值。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.64	共振衰减	0~3000	%	*
C01.65	共振衰减时间常数	0.005~0.050	s	0.005

电机（特别是大功率电机）受负载扰动容易在某些频率出现转速和电流的振荡，严重时会导致系统无法正常运行甚至过流保护，空载或轻载时这种情况尤为严重。增加C01.64 共振衰减的数值，可以抑制电机转速和电流振荡；数值越大，对振荡的抑制越明显。但设置过大，会影响变频器控制性能。因此设置共振衰减时，请逐步加大该值，在有效抑制振荡的前提下尽量取小，以免对控制性能产生不利的影响。电机无振荡时，请勿设置共振衰减。

共振衰减时间常数用于控制共振衰减的响应速度，数值越小，响应越快；数值越大，响应越慢，但太小有造成抑制振荡失稳的风险。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.66	低速电机最小电流	0~120	%	50

如果输出频率低于 10Hz，变频器将以此电流运行。增加此参数有助于提高低速下的电机转矩。
100% 对于 C01.24 电机额定电流。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.69	系统惯量	0~10000.0000	kg·m ²	*

此参数一般需要通过电机自学习获得。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.70	同步电机启动方式	0: 初始位置检测启动 (IPD) 1: 对磁启动 (Parking) 4: 大惯量负载直启	-	1

由于同步电机在启动时不知道转子实际位置，因此需要一个对磁（Parking）或者初始位置检测（IPD）过程，而对于大惯量低速负载也可选择选项 4，此参数用于设置同步电机启动方式。

0：初始位置检测启动检测时间很快，一般可以忽略。

1：对磁启动时，对磁时间由参数 C02.07 同步电机启动对磁时间确定。

4：大惯量负载直启，适用于工业风机类大惯量负载。需要较长的启动时间，并同时不允许自由停车，在功能选择后，C02.07 代表 5% 额定频率下的加减速时间。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.71	启动延迟时间	0.0~10.0	s	0.0
C01.72	启动延迟功能	0: 直流夹持 2: 自由旋转		2

启动延迟时间是指从启动指令发出到电机开始加速的延迟时间，设置为 0.0 时，启动延迟功能无效。

启动延迟功能是指启动延迟时间内变频器所执行的功能。

0：直流夹持

在启动延迟时间内，变频器使用直流夹持功能制动电机，直流夹持说明见 C02.00。

2：自由运转

在启动延迟时间内，电机处于自由运转状态，不受变频器控制。

注意：所有加速时间均不包含启动延迟时间。当频率跟踪启动有效（C01.73=1）时，启动延迟功能无效。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.73	频率跟踪启动	0: 无效 1: 有效		0

频率跟踪功能适用于惯性负载在电源突然断电后再启动。频率跟踪有效时，变频器先对电机的转速和方向进行判断，再以跟踪到的电机频率启动，对旋转中电机实施平滑无冲击启动。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.75	最小启动频率	0.00~50.00	Hz	0.00

当变频器的频率设定值绝对值大于等于最小运行频率时，变频器才进行输出。默认情况下该功能关闭。

例如：设置 C01.75 为 3.00Hz，当频率设定值小于 3.00Hz 时，即使外部有启动命令，变频器也会屏蔽掉，因此没有输出；只有当频率设定值大于 3.00Hz（譬如 20Hz）时，变频器才会发出启动命令，启动命令发出后，变频器仍然是从 0 开始加速到 20Hz，3.00Hz 以下也需要加速时间。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.76	跳频频率	0.0~20.0	Hz	0.0

当变频器运行频率绝对值小于等于跳频频率时，电机直接从当前值突变到跳频频率或负的跳频频率。默认情况下该功能关闭。

例如：设置 C01.76 为 3.0Hz，频率设定值在 3.0Hz 以下，譬如 2.0Hz 时，变频器仍然输出 3.0Hz，频率设定值为 0Hz 时，变频器无输出；频率设定值为 -2.0Hz（或者频率设定值为 2.0Hz，有反转指令），变频器输出 -3.0Hz。当频率设定值大于 3.0Hz（譬如 20.0Hz）时，变频器立即输出 3.0Hz，再从 3.0Hz 按加速时间加速到 20.0Hz。

注意：不建议“最小运行频率功能”和“跳频功能”同时使用。

如果同时使用，变频器行为如下（举例）：

参数设置 频率设定值	3Hz	8Hz	15Hz
C01.75 = 5.00 C01.76 = 10.0	3< 最小运行频率，变频器无启动命令，无输出。	8> 最小运行频率，变频器发出启动命令，但 8< 跳频频率，变频器输出 10.0Hz。	15> 最小运行频率，变频器发出启动命令，但变频器会立即输出 10Hz，再加速到 15Hz。
C01.75 = 10.00 C01.76 = 5.0	3< 最小运行频率，变频器无启动命令，无输出。	8< 最小运行频率，变频器无启动命令，无输出。	15> 最小运行频率，变频器发出启动命令，但变频器会立即输出 5Hz，再加速到 15Hz。

注意：当跳频功能（C01.76 非 0）和直流制动功能（C02.04 非 0）同时开启时，只有设置直流制动频率大于跳频频率时，直流制动才起作用。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.77	IPD 初始脉宽百分比	1~200	%	100
C01.78	IPD 最大电流百分比	1~200	%	80

变频器做初始位置检测时，会根据 C01.77 参数确定的脉宽发 PWM 波，并逐步增加脉宽使检测电流增大，当电流增大到 C01.78 时，停止初始位置检测。

脉宽越小，检测电流越小，初始位置检测时间越长；脉宽越大，检测电流越大，初始位置检测时间越小。C01.78 的 100% 对应 C01.24 电机额定电流。如果 C01.78 设置较小，有可能不能准确检测出转子位置，致使启动有冲击；如果 C01.78 设置过大，变频器存在过流风险。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.80	停止功能	0: 自由停车 1: 直流夹持		0
C01.82	停止功能最低启用频率	0.0~400.0	Hz	0.0

停止功能是指当变频器接到停止信号或运行信号断开，输出频率下降到停止功能最低启用频率后，变频器所执行的动作。

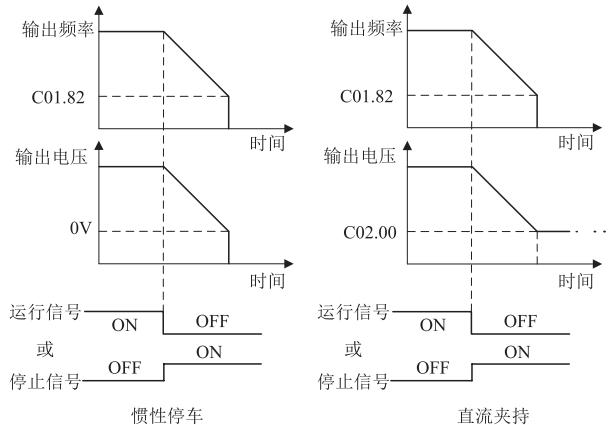
0：自由停车

当变频器接到停止信号或运行信号断开，输出频率下降到停止功能最低启用频率后，变频器立即终止输出，此时电机按照机械惯性自由停车。

1：直流夹持

当变频器接到停止信号或运行信号断开，输出频率下降到停止功能最低启用频率后，变频器使用直流夹持功能制动电机，直流夹持说明见 C02.00。

停止功能示意图：



注意：停止功能最低启用频率大于或等于直流制动切入频率时，停止功能起作用；如果停止功能最低启用频率小于直流制动切入频率时，直流制动起作用。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.88	交流制动增益	1.0~2.0		1.4

此参数数值越大，交流制动响应越快，但过高的设置会使控制器不稳定。

注：一般无需调整。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.89	VF 停机模式	0: 频率和电压独立减至 0 1: 电压减为 0 后频率再减	-	0

在 C01.01=4，VF 分离模式下的停机方式。频率加减速由加减速时间 1 确定，电压加减速时间由加减速时间 2 确定。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.90	电机 ETR 热保护	0: 无效 1: ETR 2: 无强冷 ETR	-	0

ETR 是指变频器根据输出电流和运行时间自动计算电机过载情况。达到保护条件时，变频器将发出“A.10”警告或“E.10”故障。当选择为“无强冷 ETR”，且变频器进入保护状态后，需要更长的停机时间等电机温度降下来后，才能退出保护状态继续运行。因此请根据设备情况选择对应的参数。

建议用户在没有加装热敏电阻的情况下开启 ETR 保护功能。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.91	电机过载保护时间	1~60	min	2
C01.92	电机过载保护系数	100~160	%	150

当使用 ETR 功能，如果电机电流大于 C01.24 电机额定电流 * C01.92 电机过载保护系数，且持续时间超过 C01.91 电机过载保护时间，则变频器发出电机过载报警或故障。

电机过载保护为反时限保护，过载电流和保护时间（对应 C01.91）如下：

过载电流比例	保护时间	电流比例	保护时间
C01.92	100%	C01.92+30%	20%
C01.92+6%	50%	C01.92+36%	18%
C01.92+12%	33%	C01.92+42%	17%
C01.92+18%	29%	C01.92+48%	16%
C01.92+24%	21%	C01.92+54%	14%

此保护关系对应于额定频率，如果输出频率低于或高于额定频率，保护时间都将缩短。输出频率和过载保护修正系数关系如下：

输出频率	修正系数	输出频率	修正系数
0-12.5	2.1	100%-112.5%	1
12.5%-25%	2.1	112.5%-125%	1.05
25%-37.5%	1.67	125%-137.5%	1.12
37.5%-50%	1.45	137.5%-150%	1.2

50%-62.5%	1.31	150%-162.5%	1.31
62.5%-75%	1.2	162.5%-175%	1.45
75%-87.5%	1.12	175%-187.5%	1.67
87.5%-100%	1.05	187.5%-Max.	2.1

例如设置 C01.91 = 10, C01.92 = 120%, 在额定频率运行, 电流为 132% 电机额定电流时, 保护时间为 $10 \times 33\% = 3.3$ 分钟。如果运行频率为 30Hz (60% 额定频率), 则保护时间为 $3.3 \div 1.31 = 2.52$ 分钟。

注意：需要根据电机实际过载能力正确设置 C01.92 电机过载保护系数。如果此参数设置过大，有可能发生电机过热损坏而变频器未及时报警保护的危险！

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C01.93	热敏元件来源	0: 无效 1: 端子 VI 12: 端子 RI		0

此参数用于选择温度判断的来源, 当温度超过设定值时, 根据 C14.26 的设定值报警告 A.11 或者故障 E.11。

注意：当模拟输入端子 VI 被设置为热敏元件来源时, 则端子 VI 的其他功能无效。

热敏元件规格：

输入信号类型	电压源	热敏元件阈值
模拟	10V	<0.8kΩ, >2.9kΩ

当热敏元件的阻值 $>2.9k\Omega$ 时, 电机达到最大温度; 当热敏元件的阻值 $<0.8k\Omega$, 电机温度恢复到正常范围。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C01.94	电机热保护温度	0~250	°C	130

6.3 第 02 组参数：制动功能

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C02.00	直流夹持电流	0~150	%	50

直流夹持功能用于预热电机或制动电机（分别对应于参数 C01.72 启动延迟功能和 C01.80 停止功能）。直流夹持和直流制动控制本质是一样，都是通过给电机通直流电制动电机，都需要电机消磁过程。但直流夹持和直流制动使用时机不同：直流夹持可以用在启动延迟预热电机，可以用在停止功能制动电机，而且停止时直流夹持无时间限制，直流制动仅能用在停止时制动电机，且受直流制动时间限制。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C02.01	直流制动电流	0~150	%	50
C02.02	直流制动时间	0.0~60.0	s	2.0
C02.04	直流制动切入频率	0.0~400.0	Hz	0.0
C02.08	电机降磁速率	0~100	%	100

直流制动：适用于制动到零速后需要保持力矩输出的场合。

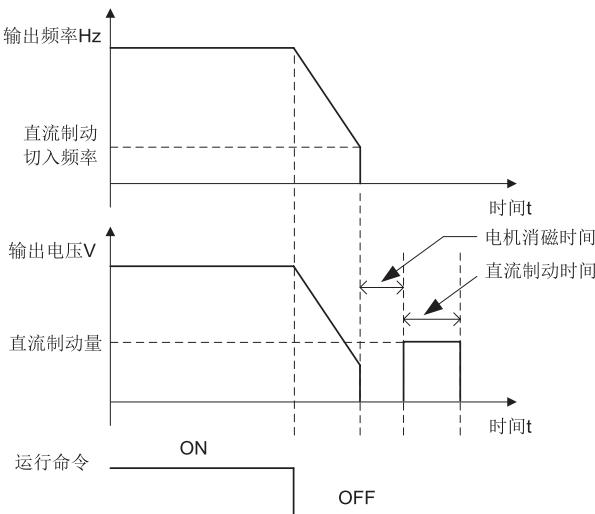
直流制动电流：指直流制动时的输出电流，该值是相对于电机额定电流（参数 C01.24）的百分比。此值越大，直流制动效果越强，但是电机和变频器的发热越大、变频器过流风险加大。

直流制动时间：直流制动量保持的时间，设置为 0.0，则直流制动关闭。

直流制动切入频率：减速停机过程中，当变频器输出频率低于该频率时，开始直流制动过程，设置为 0.0，则直流制动关闭。

电机降磁速率：当变频器输出频率低于直流制动切入频率后，变频器需要做一个电机消磁过程，然后再开始直流制动。用于防止在较高速度或较大惯量开始直流制动可能引起的过流故障。此值越小，电机消磁速率越快，进入直流制动过程时间越短。在负载惯量不大、直流制动切入频率较低的场合可以将电机降磁速率设为 0。

直流制动过程示意图：



参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C02.06	同步电机启动电流	0~150	%	80
C02.07	同步电机启动时间	0~65535	ms	3000

当 C01.70 同步电机启动方式等于 [1] 对磁启动 (Parking) 时，C02.07 用于确定对磁启动时间，C02.06 用于确定对磁启动过程的电流，100% 对应 C01.24 电机额定电流。

当 C01.70 同步电机启动方式等于 [0] 初始位置检测启动 (IPD) 时，初始位置检测完成后仍会有一个短暂的对磁 (Parking) 过程，该过程的时间也由 C02.07 确定；

对磁启动时 C02.07 默认为 3000ms，初始位置检测启动时该值默认为 30ms。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C02.10	制动功能	0: 无效 1: 电阻制动 2: 交流制动		0

0: 无效

1: 电阻制动

电阻制动将减速过程中的发电能量转化为制动电阻的热能，从而实现快速减速。适用于大惯量负载制动或需要频繁快速制动的场合。

对于内置制动单元的机型，必须设置 C02.10=1，电阻制动才起作用，同时还需在 C2.11 设置外接的制动电阻阻值。对于使用外置制动单元的机型，使用电阻制动，C2.10 保持默认值 0。

2: 交流制动

通过增加电机磁通量的方法将减速过程中的部分能量消耗在电机定子上，从而实现快速减速。选择交流制动后，能减小减速时间，但减速过程电流会增大，电机发热会增大。适用于制动不太频繁的大惯量负载制动。交流制动效果不如电阻制动好。交流制动仅在矢量模式下起作用。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C02.11	制动电阻值	5~65535	Ω	*

使用电阻制动应正确设置制动电阻值。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C02.14	电阻制动门限电压	取决于电网	V	*

使用电阻制动后，当变频器直流母线电压达到电阻制动门限电压时，内置制动单元导通，能量即可通过制动电阻迅速泄放，从而实现快速制动停机。通过此值可调节内置制动单元的制动效果。

下表是电阻制动门限电压设定范围和出厂值具体值（表中电网类型由参数 C00.06 决定）。

电网类型	设定范围	出厂值
200~240V	360~395V	390V
380~440V	680~780V	700V
440~480V	750~780V	770V

注意：此参数对于外置制动单元不起作用。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C02.15	过压控制门限电压	取决于电网	V	*

当变频器直流母线电压达到过压控制门限电压时，过压控制开始起作用。通过此值可调节过压控制启动时机。

下表是过压控制门限电压设定范围和出厂值具体值（表中电网类型由参数 C00.06 决定）。

电网类型	设定范围	出厂值
200~240V	360~395V	395V
380~440V	680~780V	710V
440~480V	750~780V	780V

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C02.16	交流制动最大电流	0~150	%	100

使用交流制动时减速过程所允许的最大电流，以避免电动机绕组过热。该值是相对于电机额定电流（参数 C01.24）的百分比。此值越大，交流制动效果越强，但是电机的发热越大。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C02.17	过压控制	0: 无效 2: 模式 1 3: 模式 2		0

过压控制 (OVC) 可减少变频器因负载反馈能量导致母线电压升高而跳脱的风险。

0: 无效

2: 模式 1

通过增加输出频率来增加能耗，减少变频器因负载反馈能量导致母线电压升高而跳脱的风险；

3: 模式 2

适用于极短减速情况下的过压控制；

注意：过压控制在选择 [2] 模式 1 或 [3] 模式 2 才起作用。默认情况下，由于电阻制动门限电压低于过压控制门限电压，因此电阻制动先起作用。如果设置过压控制门限电压低于电阻制动门限电压，过压控制将先起作用。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C02.18	过压控制积分时间	0.01~0.10	s	0.05
C02.19	过压控制比例增益	0~200	%	100

参数 C02.18 和 C02.19 是过压控制的 PI 控制器参数，在变频器直流母线电压高于过压控制门限电压情况下起作用。通过设置不同的比例增益和积分时间，可以调节过压控制器的动态响应特性。增加比例增益，减小积分时间，均可加快过压控制器的动态响应。但是比例增益过大或积分时间过小均可能使过压控制失稳。一般情况无需调节。

注意：参数 C02.18 和 C02.19 仅在 C02.17 过压控制选择 [2] 模式 1 或 [3] 模式 2 下有效。

6.4 第 03 组参数：设定值 / 加减速

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.00	设定值范围	0: 0~C03.03 1: -C03.03~C03.03		0
C03.03	最大设定值	0.0~6553.5		50.0

此组参数用于设置设定值的范围。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.04	设定值来源 2 修正系数	0~200	%	100

此参数用于对 C03.16 设定值来源 2 进行修正，修正后为设定值来源 2 百分比 * 设定值来源 2 修正系数。此参数仅用于需要设定值来源 1,2 进行计算的场合。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.05	设定值来源 2 对应	0: 相对于最大设定值 1: 相对于设定值来源 1		0

此参数用于对 C03.16 设定值来源 2 进行转换，确定设定值来源 2 对应的对象。

0: 相对于最大设定值，计算为：设定值来源 2 百分比 * C03.04 * C03.03

1: 相对于设定值来源 1，计算为：设定值来源 2 百分比 * C03.04 * 设定值来源 1 百分比

此参数仅用于需要设定值来源 1,2 进行计算的场合。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.07	设定值来源选择	0~5		2

通过此参数选择设定值给定通道。通过设定值来源 1 和设定值来源 2 的复合实现设定值给定。

0: 设定值来源 1

1: 多段指令优先

当设定值来源 1,2 中有选项 [13] 多段指令时，如果通过多个数字量输入端子（设置选项 [15]-[18] 多段指令端子 1~4）组合来选择多段指令 C03.10[1]~[15]，则此 C03.10[1]~[15] 优先。

例如设置：C03.15 = 1（设定值来源 1 为端子 VI），C03.16 = 13（设定值来源 2 为多段指令），C05.12 = 15，C05.16 = 16，C05.17 = 17，如果 DI1 有效，DI2, DI3 无效，则设定值为 C03.10[1]。如果 DI1~DI3 均无效，则设定值为端子 VI 对应的设定值。

2: 设定值来源 1,2 计算结果

3: 设定值来源 1 和设定值来源 2 切换

通过数字量输入端子设置选项 [24] 设定值来源切换进行切换，端子无效时，选择设置值来源 1；端子有效时，选择设置值来源 2。

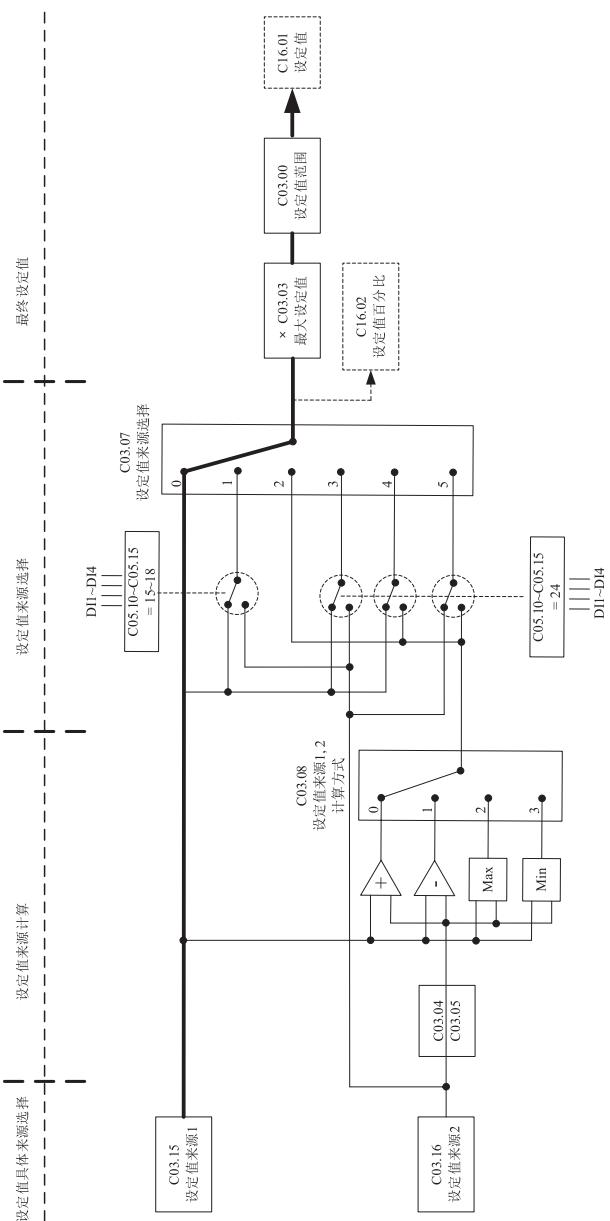
4: 设定值来源 1 和设定值来源 1,2 计算结果切换

通过数字量输入端子设置选项 [24] 设定值来源切换进行切换，端子无效时，选择设置值来源 1；端子有效时，选择设定值来源 1,2 计算结果。

5：设定值来源 2 和设定值来源 1,2 计算结果切换

通过数字量输入端子设置选项 [24] 设定值来源切换进行切换，端子无效时，选择设置值来源 2；端子有效时，选择设定值来源 1,2 计算结果。

设定值计算框图如下：



参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.08	设定值来源 1,2 计算方式	0: 设定值来源 1 + 设定值来源 2 1: 设定值来源 1 - 设定值来源 2 2: 两者最大 3: 两者最小		0

此参数用于设置设定值来源 1,2 的计算方式，该计算结果可以用于参数 C03.07 设定值来源选择中选项 [2], [4] 和 [5]。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.10	多段指令	-100.00~100.00	%	0.00

此参数为 16 维数组。对于需要使用多段速控制的场合，可以设置该参数，再通过多个数字量输入端子（设置选项 [15]-[18] 多段指令端子 1~4）组合来选择不同的多段指令。

数字量输入端子功能“多段指令端子 1~4”和多段指令的关系见参数 C05.1* 说明。

多段速控制使用设置见第 7.3 节。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.11	点动频率	0.0~400.0	Hz	5.0

此参数用于设置点动运行频率。

点动指令的优先级最高，在多种运行命令同时有效时，变频器将以点动频率运行；移除点动指令，变频器将按所选择的控制方式运行，此参数的设定受到参数 C04.14 电机频率上限的限制。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.13	UP/DOWN 步长	0.01~50.00		0.10

此参数用于设置 UP/DOWN 每次调整的步长，UP/DOWN 功能用于 C03.15/C03.16 选项 [10]，通过数字量输入端子功能 [21]、[22]（见参数组 C05.1*）选择 Up、Down 功能。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.15	设定值来源 1	0~21		1
C03.16	设定值来源 2	同 C03.15		11

此参数用于选择设定值来源 1,2 的具体通道。

0：无效

该设定值来源关闭。

1：端子 VI

2：端子 AI

3：端子 VI2

设定值由模拟量输入给定。VI、AI、VI2 输入值与设定值之间的对应关系分别通过 C06.1*、

C06.2* 和 C06.3* 设置。

8：脉冲输入 DI4

设定值由脉冲输入 DI4 来给定。DI4 端子输入的脉冲频率与设定值之间的对应关系通过 C05.5* 设置。

10：多段指令 0 + UP/DOWN

设定值为 C03.10[0]，可通过 UP/DOWN 功能调整设定值。

11：通讯给定

设定值由上位机通过通讯来给定。

12：过程 PID

设定值为过程 PID 的计算结果。

13：多段指令

设定值为 C03.10[0]~[15]，通过多个数字量输入端子（设置多段指令端子 1~4）组合来选择不同的多段指令。

16：端子 RI

设定值由模拟量 RI 给定。输入值与设定值之间的对应关系分别通过 C06.5* 设置。

21：面板

设定值由面板上下键或电位器给定。面板每次调整的步长通过 C00.47 面板操作步长设置，范围通过 C06.8* 设置。

注意：不建议 C03.15 和 C03.16 设置为相同值，容易引起混乱。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.17	转矩设定值来源	同 C03.15		1

当 C01.00 运行模式选择选项 [2], [4] 时，即变频器工作在转矩控制模式下，转矩设定值来源仅此参数起作用。转矩设定采用相对值，100% 对应 C01.26 电机额定转矩。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.19	UP/DOWN 记忆选择	0: 不记忆 1: 停机记忆 2: 断电记忆		0

此参数用于设置通过 UP/DOWN 功能修改的设定值在停机或断电后是否记忆。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.22	VF 分离电压源	1: 端子 VI 2: 端子 AI 3: 端子 V12 8: 脉冲输入 DI3 11: 通讯给定 14: 数字给定	-	14

此参数用于设置 VF 分离模式下的电压源。

- 1: 端子 VI, 使用 VI 参考值作为电压值参考
- 2: 端子 AI, 使用 AI 参考值作为电压值参考
- 3: 端子 V12, 使用 V12 参考值作为电压值参考
- 8: 脉冲输入 DI3, 使用 DI3 脉冲参考值作为电压值参考
- 11: 通讯给定, 使用通讯参考值作为电压值参考
- 14: 数字给定, C03.23 VF 分离电压数字参考值

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.23	VF 分离电压数字参考值	0~100	%	0

此参数的 100% 对应电机额定电压。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.39	加减速时间精度	0: 0.1s 1: 0.01s		1

为了满足不同应用现场的需求，变频器提供 2 种加减速时间精度。

修改该参数后，加减速时间所显示的小数点位数会发生变化，所对应的加减速时间也发生变化，使用时要特别注意。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C03.40	加减速 1 类型	0: 直线 2: S 曲线		0
C03.41	加速时间 1	0.05~655.35	s	*
C03.42	减速时间 1	0.05~655.35	s	*
C03.50	加减速 2 类型	0: 直线 2: S 曲线		0
C03.51	加速时间 2	0.05~655.35	s	*
C03.52	减速时间 2	0.05~655.35	s	*
C03.60	加减速 3 类型	0: 直线 2: S 曲线		0
C03.61	加速时间 3	0.05~655.35	s	*
C03.62	减速时间 3	0.05~655.35	s	*

C03.70	加减速 4 类型	0: 直线 2: S 曲线		0
C03.71	加减速 4 加速时间	0.05~655.35	s	*
C03.72	加减速 4 减速时间	0.05~655.35	s	*
C03.80	点动加速时间	0.05~655.35	s	*
C03.81	点动减速时间	0.05~655.35	s	*

加速时间：指变频器从零频率加速至电机额定频率（参数 C01.23）所需要的时间。

减速时间：指变频器从电机额定频率（参数 C01.23）减速至零频率所需要的时间。

加减速类型：

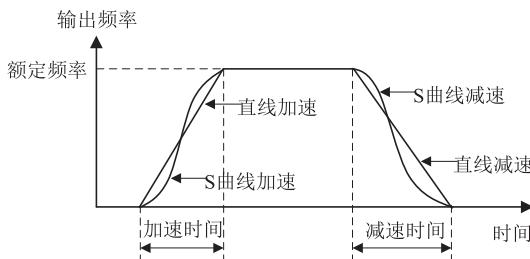
0: 直线

输出频率按恒定的斜率递增或递减。

2: S 曲线

输出频率按平滑的曲线递增或递减，适用于传送带等应用场合，可以改善启停过程的平滑性。

加速时间、减速时间、加减速类型关系如下所示：



6.5 第 04 组参数：极限 / 警告设置

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C04.00	同步电机电流控制算法	0: 控制算法 1 1: 控制算法 2		0

控制算法 1 适用于无法进行反电动势学习、系统惯量学习的场合，该控制算法适应性更强，但控制性能弱于控制算法 2。

控制算法 2 适用于经过静态完全自学习 + 反电动势学习 + 系统惯量学习的场合，该控制算法可以使带载启动能力更强、电流控制更精确、动态响应时间更短、突加负载转矩后，速度跌落后恢复时间更短。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C04.01	同步电机电流控制器前馈增益	0~400	%	100

此参数和 C14.30 电流控制器 1 比例系数，C14.31 电流控制器积分时间共同构成同步电机电流控制器，该电流控制器在输出电流高于 C04.18 电流上限时被启用。通过设置电流控制器的前馈增益、比例系数和积分时间，可以调节电流控制器的动态响应特性。

增加前馈增益、比例系数，减小积分时间，均可加快电流控制器的动态响应。但是前馈增益、比例系数过大或积分时间过小均可能使电流控制失稳。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C04.02	加速时电机电流上限	0~300	%	160

此参数用于设置恒速时电机电流上限，其他解释可参照 C04.18。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C04.10	电机运转方向限制	0: 顺时针 1: 逆时针 2: 双向		2

0：顺时针，电机仅按顺时针方向运转，可以防止电机逆时针方向运转。

1：逆时针，电机仅按逆时针方向运转，可以防止电机顺时针方向运转；

2：双向，电机即可顺时针方向运转也可逆时针方向运转；

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C04.12	电机频率下限	0.0~400.0	Hz	0.0
*C04.14	电机频率上限	0.0~400.0	Hz	65.0

此组参数用于设置电机运行的下限频率和上限频率。

电机频率下限、上限和最大输出频率之间的关系如下：

C04.12 < C04.14 < C04.19

当设定值小于电机下限频率时，将按电机下限频率运行。

因为异步电机存在滑差，变频器输出频率和电机频率略有差异。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C04.16	电动时转矩极限	0~1000	%	150
C04.17	发电时转矩极限	0~1000	%	150

此组参数用于设置轴上的转矩极限来保护机械系统。100% 对应电机额定转矩。当电机轴转矩超过 C04.16 和 C04.17 设定值后，变频器将报 A.12 警告。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C04.18	恒速时的电机电流上限	0~300	%	*

此参数用于设置恒速时电机电流上限，100% 对应 C01.24 电机额定电流。当输出电流超过 C04.18 电机电流上限时，变频器将报 A.59 警告同时通过 C14.3* 电流控制器限流。

注意：如果参数 C01.20~C01.25 中有设定值被改变，此参数不会自动复位到出厂设定值。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C04.19	最大输出频率	0.0~400.0	Hz	65.0

此参数用于设置变频器的最大输出频率。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C04.21	转矩控制速度上限源	0: 无效 1: 端子 VI 2: 端子 AI 8: 脉冲输入 DI4 10: 多段指令 0 11: 通讯给定 21: 面板		0

在某些情况下，需要动态控制变频器速度上限。如转矩控制方式下，为避免出现“飞车”现象，需要设置一个速度上限，当变频器运行至上限频率时，变频器保持在上限频率运行。此参数用于设置速度上限来源。

0: 无效

以 C04.19 作为上限速度。

1: 端子 VI

由端子 VI 输入电压 \ 电流对应的设定值作为上限速度，见参数组 C06.1*。

2: 端子 AI

由端子 AI 输入电压 \ 电流对应的设定值作为上限速度，见参数组 C06.2*。

8：脉冲输入 DI4

由端子 DI4 输入脉冲对应的设定值作为上限速度，见参数组 C05.5*。

10：多段指令 0

由参数 C03.10[0] 作为上限速度。

11：通讯

由通讯给定的设定值作为上限速度，见参数组 C08.9*。

21：面板

由面板上下键或电位器作为上限速度，见参数组 C06.8*。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C04.31	电机反馈中断检测速度	1~600	rpm	300
C04.32	电机反馈中断检测时间	0.00~60.00	s	0.05

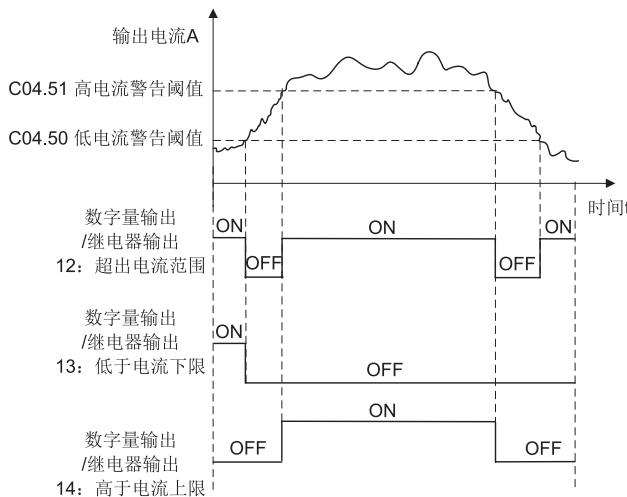
在速度闭环运行模式下，当编码器反馈电机实际转速和控制目标转速大于 C04.31 电机反馈中断检测速度且持续时间超过 C04.32 电机反馈中断检测时间时，认为电机反馈中断，执行 C14.26[7] 所选动作。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C04.42	计数器保存选择	0: 计数器 A/B 均不保存 1: 计数器 A 保存 2: 计数器 B 保存 3: 计数器 A/B 均保存		0

此功能用于设置变频器下电后，计数器 A/B 计数值是否保存。

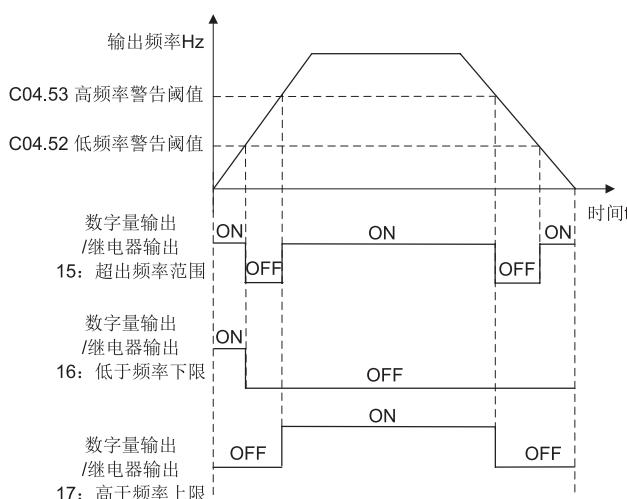
参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C04.50	低电流警告阈值	0.00~C16.37	A	0.0
C04.51	过电流警告阈值	0.00~C16.37	A	*

低电流警告阈值、高电流警告阈值与数字量输出、继电器输出功能 [12] 超出电流范围、[13] 低于电流下限和 [14] 高于电流上限的关系如下图所示：



参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C04.52	低频率警告阈值	0.0~400.0	Hz	0.0
C04.53	高频率警告阈值	0.1~400.0	Hz	65.0

低频率警告阈值、高频率警告阈值与数字量输出、继电器输出功能 [15] 超出频率范围、[16] 低于频率下限和 [17] 高于频率上限的关系如下图所示：



参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C04.56	反馈值低警告阈值	-200.00~200.00	%	0.00
C04.57	反馈值高警告阈值	-200.00~200.00	%	100.00

反馈值低警告阈值、反馈值高警告阈值与数字量输出、继电器输出功能[18]超出反馈值范围、[19]低于反馈值下限和[20]高于反馈值上限的关系类似上图。此组参数100.00%的对应值为C03.03。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C04.58	电机缺相检测	0: 关闭 1: 开启		1

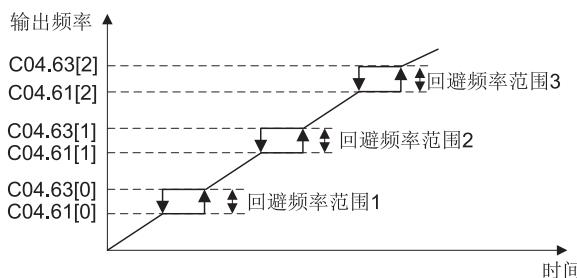
电机缺相将导致电机扭矩下降，关闭有导致电机过热的风险。但对于加减速时间很短、负载较重或电机功率远小于变频器功率的应用场合，建议关闭电机缺相保护，以免引起误报。这两种情况下即使真发生缺相，变频器也通过过流保护方式保护电机。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C04.61	回避频率起点	0.0~400.0	Hz	0.0
C04.63	回避频率终点	0.0~400.0	Hz	0.0

变频器在一定的输出频率范围内，可能会遇到负载装置的机械共振点，设置回避频率可以避开这些共振点，变频器在加减速中通过回避频率区域附近时，会快速通过。当参考频率在回避频率范围内时，实际运行频率将会运行在离参考频率较近的回避频率。

C04.61 回避频率起点和 C04.63 回避频率终点均为 3 位数组型参数。

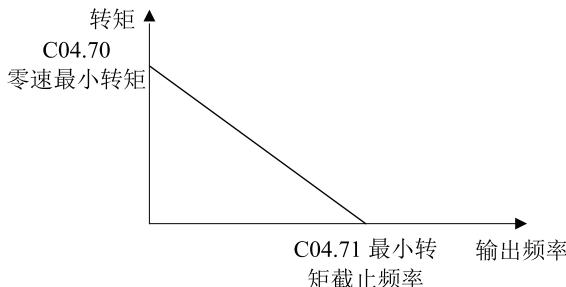
C04.61[0]~[2] 分别对应回避频率 1~3 的起点频率，C04.63[0]~[2] 分别对应回避频率 1~3 的终点频率。如果回避频率的起点频率和终点频率设为相同值，则此回避频率无效。回避频率示意图如下所示：



参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C04.70	零速最小转矩	-100~100	%	5
C04.71	最小转矩截止频率	0.1~50.0	Hz	3.0

当在低速情况下（如刚启动时），由于存在静摩擦，如果转矩设定值较小，设备可能无法运转。因此需要在低速情况，保证一定设定转矩。

下图是零速最小转矩和最小转矩截止频率所组成的曲线图，当输出频率小于最小转矩截止频率时，如果设定转矩大于曲线对应值，则使用设定转矩；如果设定转矩小于曲线对应值，则使用曲线对应值。



参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C04.72	转矩开环停车方式	0: 转矩模式停车 1: 速度模式停车		0

此参数用于设置在转矩开环模式下停车方式：

0：转矩模式停车

当停止信号起作用后，变频器根据已选择的加减速时间将转矩减到零。

1：速度模式停车

当停止信号起作用后，变频器根据已选择的加减速时间将速度减到零。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C04.80	模拟量低警告阈值	0.00~100.00	%	0.00
C04.81	模拟量高警告阈值	0.00~100.00	%	100.00

此参数为数组型参数：

索引号	[0]	[1]	[2]
端子	VI	AI	VI2

例如：

外接模拟量接于 VI 端子时，

当模拟量的输入值低于 C04.80[0] 时，根据 C14.26 报故障或警告

当模拟量的输入值高于 C04.81[0] 时，根据 C14.26 报故障或警告

6.6 第 05 组参数：数字量输入 / 输出

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C05.04	数字量输入滤波时间	2~16	ms	4

对于数字量输入有干扰的场合可以增加 C05.04 的值来提高数字量输入端子的抗干扰能力。但滤波时间越长，对数字量输入端子的响应时间就越慢，如何设置需根据实际应用情况权衡。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C05.05	数字量输入端子逻辑功能选择	0~255		0

此参数用于控制数字量输入端子的正反逻辑。每个数字量输入端子对应一个权值，将权值相加后设定到此参数。反逻辑需要权值，正逻辑不需要。如将 FOR 和 DI2 设置为反逻辑输入，则

$$C05.05 = 1 + 8 = 9$$

端子	DI4	DI3	DI2	DI1	REV	FOR
权值	32	16	8	4	2	1

当数字量输入选择正逻辑时，数字量输入端子与 GND 连接时为 ON 状态（有效），断开时为 OFF 状态（无效）；

当数字量输入选择反逻辑时，数字量输入端子与 GND 连接时为 OFF 状态（无效），断开时为 ON 状态（有效）。

注意：有部分端子功能选项本身是反逻辑功能，如果设置该功能选项的端子同时又被设置了端子反逻辑，则该端子功能选项就变成了正逻辑。例如：C05.10 FOR 输入功能选择设置为 [6] 停止（反逻辑），C05.05 DI 端子逻辑功能选择设置为 1（FOR 端子反逻辑），则 FOR 端子闭合时停止功能有效，断开时停止功能无效。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C05.06	数字量输出 / 继电器输出端子逻辑功能选择	0~255		0

此参数用于控制数字量输出 / 继电器输出端子的正反逻辑。每个数字量输出 / 继电器输出端子对应一个权值，将权值相加后设定到此参数。反逻辑需要权值，正逻辑不需要。如将 DO1 和继电器 1 设置为反逻辑输入，则

$$C05.06 = 1 + 4 = 5$$

端子	Relay2	Relay1	DO2	DO1
权值	8	4	2	1

正逻辑：当数字量输出 / 继电器输出端子所选功能满足时，输出 ON 信号；不满足时，输出 OFF 信号。

反逻辑：当数字量输出 / 继电器输出端子所选功能满足时，输出 OFF 信号；不满足时，输出 ON 信号。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C05.10	FOR 输入功能选择	0~110		8
C05.11	REV 输入功能选择	同 C05.10		11
C05.12	DI1 输入功能选择	同 C05.10		15
C05.13	DI2 输入功能选择	同 C05.10		16
C05.14	DI3 输入功能选择	同 C05.10		17
C05.15	DI4 输入功能选择	同 C05.10		18

选项 2、3、6 为反逻辑控制，即端子处于 ON 状态（有效）时，功能无效；端子处于 OFF 状态（无效）时，功能有效。数字量输入端子与 GND 连接时为 ON 状态（有效），断开时为 OFF 状态（无效）。

0：无效

可将不使用的端子设定为“无效”，以防止误动作；

1：复位

用于故障后复位变频器。与面板上的 OFF 键作用相同，用此功能可实现远距离故障复位；

2：自由运转停车（反逻辑）

当此端子处于 OFF 状态时，变频器停止输出，电机自由运转停车，停车过程不受变频器控制；

3：复位自由运转停车（反逻辑）

当此端子处于 OFF 状态时，复位变频器并停止输出，电机自由运转停车；

6：停止（反逻辑）

当此端子处于 OFF 状态时，变频器根据已选择的加减速时间停止变频器；

8：启动

通过端子控制变频器正转运行。当端子处在 ON 状态时，变频器启动正转；端子处在 OFF 状态时，变频器停止；

9：脉冲启动

当此端子接收到脉冲信号（脉冲宽度不小于 4ms，即端子由 OFF 切换至 ON，保持 ON 状态不小于 4ms，再切换至 OFF 状态）后开始启动正转；

10：反转

当反转端子处于 ON 状态且启动端子处在 ON 状态时，变频器反转。如果反转处于 ON 状态，启动端子处在 OFF 状态时，变频器停止；

11：反转运行

当反转运行端子处于 ON 状态，无论启动端子是否处在 ON 状态时，变频器都将反转；

12：仅顺时针运行

该选项用于保障电机仅按顺时针方向运行。该选项有效时，如果设定值为负值或给反转信号，则变频器停止运行；

13：仅逆时针运行

类似 [12] 选项，用于保障电机仅按逆时针方向运行；

14：点动正转

当点动正转端子处于 ON 状态，变频器将以点动频率正转运行；

15：多段指令端子 1

16：多段指令端子 2

17：多段指令端子 3

18：多段指令端子 4

通过多段指令四个端子不同的状态组合可实现最多 16 段速度的设定，见下图：

多段指令端子 4	多段指令端子 3	多段指令端子 2	多段指令端子 1	对应参数
OFF	OFF	OFF	OFF	C03.10[0]
OFF	OFF	OFF	ON	C03.10[1]
OFF	OFF	ON	OFF	C03.10[2]
OFF	OFF	ON	ON	C03.10[3]
OFF	ON	OFF	OFF	C03.10[4]
OFF	ON	OFF	ON	C03.10[5]
OFF	ON	ON	OFF	C03.10[6]
OFF	ON	ON	ON	C03.10[7]
ON	OFF	OFF	OFF	C03.10[8]
ON	OFF	OFF	ON	C03.10[9]
ON	OFF	ON	OFF	C03.10[10]
ON	OFF	ON	ON	C03.10[11]
ON	ON	OFF	OFF	C03.10[12]
ON	ON	OFF	ON	C03.10[13]
ON	ON	ON	OFF	C03.10[14]
ON	ON	ON	ON	C03.10[15]

19：冻结设定值

该功能有效时，设定值将被冻结。在冻结设定值有效的情况下，只能通过将端子设置为 [2]、[3]、[42]、[46] 来停车；

20：冻结输出

该功能有效时，变频器输出频率将被冻结；

21：UP

此功能用于对设定值做调整。当端子保持 ON 状态少于 400ms 时，按 C03.13 设定的步长调整

设定值。当端子保持 ON 状态超过 400ms 时，将按加速时间 4 调整设定值；当端子处在 OFF 状态时，变频器输出频率保持不变；

22：DOWN

同 [21]UP 类似，UP、DOWN 同时有效时，设定值保持不变；

24：设定值来源切换

此功能用于 C03.07 设定值来源选择选项 [3]~[5]，需要对设定值来源进行切换的选项。

32：脉冲输入

用脉冲输入来作为设定值 / 反馈值来源时，选择此功能。此功能仅对端子 DI4（C05.15）有效；

34：加减速端子 1

35：加减速端子 2

36：加减速端子 3

通过加减速三个端子不同的状态组合可实现最多 8 种加减速时间的设定，见下图，通过端子组合状态的切换，即使在运行中也可以切换加减速时间；

加减速端子 3	加减速端子 2	加减速端子 1	对应参数
OFF	OFF	OFF	加减速 1 (C03.41, C03.42)
OFF	OFF	ON	加减速 2 (C03.51, C03.52)
OFF	ON	OFF	加减速 3 (C03.61, C03.62)
OFF	ON	ON	加减速 4 (C03.71, C03.72)
ON	OFF	OFF	加减速 5 (C03.85, C03.86)
ON	OFF	ON	加减速 6 (C03.88, C03.89)
ON	ON	OFF	加减速 7 (C03.91, C03.92)
ON	ON	ON	加减速 8 (C03.94, C03.95)

37：脉冲反转

同 [9] 脉冲启动类似，但是脉冲有效后，变频器反转；

38：点动反转

当点动反转端子处于 ON 状态，变频器将以点动频率反转运行。当点动反转及点动正转功能同时有效时，两个功能均无效；

42：自由运转停车（正逻辑）

同 [2] 自由运转停车（反逻辑）类似，但是逻辑相反：当此端子处于 ON 状态时，变频器停止输出，电机自由运转停车，停车过程不受变频器控制；

43：外部故障输入

当设定此功能端子处于 ON 状态时，变频器将按参数 C05.09 指定动作运行；

46：停止（正逻辑）

同 [6] 停止（反逻辑）类似，但是逻辑相反：当此端子处于 ON 状态时，变频器根据已选择的加减速时间停止变频器；

50：速度控制 / 转矩控制切换

当 C01.00 运行模式设置为 [4] 转矩开环 时，转矩模式和速度模式可通过数字量输入端子切换，端子无效，为转矩模式；端子有效则为速度模式；

60：计数器 A

对输入该端子的脉冲进行计数，脉冲最高频率为 200Hz，增量计数，掉电时可记忆当前计数值。配合简易 PLC，可以实现计数值到达功能；

62：复位计数器 A

配合“计数器 A”使用，将计数器 A 的计数值清零；

63：计数器 B

65：复位计数器 B

同“计数器 A”功能类似；

110：PID 暂停

PID 暂时停止调节，变频器维持当前的输出频率。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C05.30	DO1 输出功能选择	同 C05.40		0

DO1 端子是可编程的复用端子，即可作为高速脉冲输出端子，也可作为集电极开路的数字量输出端子。当参数 C05.60 中选择数字输出时，DO1 作为集电极开路的数字量输出端子；当参数 C05.60 选择其他选项时，DO1 作为高速脉冲输出端子。

DO1 作为集电极开路的数字量输出端子时，功能选项和 C05.40 继电器输出功能选项相同。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C05.40	继电器输出功能选择	0~91		9

C05.40[0] 对应继电器输出 1 (FA-FB-FC) ； C05.40[1] 对应扩展卡继电器输出 2 (KA-KB)

0：无效

可将不使用的端子设定为“无效”，以防止误动作；

1：准备就绪

2：准备就绪

变频器上电正常，软硬件初始化正常，输出 ON 信号；[1]、[2] 选项相同；

3：外部控制就绪

变频器处于远程运行状态且未发生故障，输出 ON 信号；

4：运行—无警告

变频器正在运行中且无警告发生，输出 ON 信号；

5：运行

当变频器正在运行中，有输出频率（可以为零），此时输出 ON 信号；

6：运行—无警告

变频器正在运行中且无警告发生，输出 ON 信号。同选项 [4] 一样；

7：在电流范围内运行—无警告

变频器在设定的电流范围内运行且无警告时，输出 ON 信号。设定的电流范围见参数 C04.50 和 C04.51；

8：在设定频率运行—无警告

变频器按设定频率运行且无警告时，输出 ON 信号；

9：故障

当变频器发出故障并停机时，输出 ON 信号；

10：警告或故障

当变频器发出警告或故障停机时，均输出 ON 信号；当变频器警告消失后，输出 OFF 信号；

12：超出电流范围

13：低于电流下限

14：高于电流上限

见参数 C04.50 和 C04.51 说明；

15：超出频率范围

16：低于频率下限

17：高于频率上限

见参数 C04.52 和 C04.53 说明；

18：超出反馈范围

19：低于反馈下限

20：高于反馈上限

见参数 C04.56 和 C04.57 说明；

21：过热警告

变频器发出过热警告时，输出 ON 信号；无过热警告，输出 OFF 信号；

22：就绪—无过热警告，

变频器准备就绪且无过热警告时，输出 ON 信号；

23：远程控制就绪—无过热警告

变频器处在远程控制状态且无过热警告时，输出 ON 信号；

24：就绪—电压正常

变频器准备就绪且无过压欠压警告时，输出 ON 信号；

25：反转信号

变频器有反转信号时，输出 ON 信号；无反转信号时，输出 OFF 信号；

26：通讯正常

变频器无通讯控制字中断时，输出 ON 信号；

32：机械制动

机械制动控制信号，详见参数组 C02.2*；

33：制动电压到达

当 C16.30 直流母线电压达到 C02.14 电阻制动门限电压时，输出 ON 信号；低于该值时，输出 OFF 信号；

36：通讯控制字 Bit11

通讯控制字 Bit11 有效时，输出 ON 信号；

37：通讯控制字 Bit12

通讯控制字 Bit12 有效时，输出 ON 信号；

38：通讯控制

当寄存器 51003 对应位有效时，输出 ON 信号；

40：超出设定值范围

41：低于设定值下限

42：高于设定值上限

见参数 C04.54 和 C04.55 说明；

43：外部故障

当外部故障输入端子处于 ON 状态时，继电器输出 ON 信号；

44：偏心警告

当发生偏心警告时，继电器输出 ON 信号；

51：本地运行状态

变频器处在 HAND 状态时，输出 ON 信号；处在 OFF 或 AUTO 状态时，输出 OFF 信号；

52：远程运行状态

变频器处在 AUTO 状态时，输出 ON 信号；处在 OFF 或 HAND 状态时，输出 OFF 信号；

55：反转运行

变频器反转运行时，输出 ON 信号；变频器停止或正转运行时，输出 OFF 信号；

- 56：本地运行状态，同 [51]
- 57：远程运行状态，同 [52]
- 58：模拟量低，根据 C04.80 判断
- 59：模拟量高，根据 C04.81 判断

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C05.55	DI3 最小输入频率	0.00~99.99	kHz	0.02
C05.56	DI3 最大输入频率	0.01~100.00	kHz	50.00
C05.57	DI3 最小输入对应设定	-200.00~200.00	%	0.00
C05.58	DI3 最大输入对应设定	-200.00~200.00	%	100.00
C05.59	DI3 滤波时间	1~1000	ms	100

DI3 端子是可编程的复用端子，即可作为高速脉冲输入端子，也可作为普通的数字量输入端子。当参数 C05.15 中选择 [32] 脉冲输入时，DI3 作为高速脉冲输入端子；当参数 C05.15 选择其他选项时，DI3 作为普通的数字量输入端子。其他数字量输入端子无此功能。

此组参数用于设置端子 DI4 输入的脉冲频率与其代表的设定值之间的关系。该应用与模拟量输入端子 VI 类似，请参考 C06.1* 模拟量输入 VI。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C05.60	DO1 脉冲输出功能选择	0~38		0

DO1 脉冲输出功能及其对应量的比例关系如下：

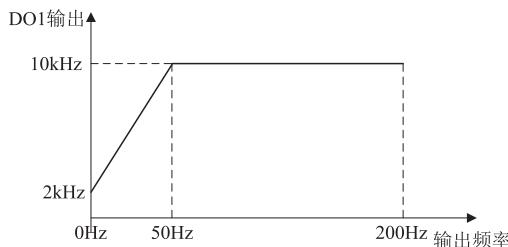
选项	功能	比例关系
0	数字输出	DO1 端子是可编程的复用端子，C05.60 = 0 时， DO1 作为集电极开路的数字量输出端子
10	输出频率	转矩开环和过程闭环模式： 0% = 0Hz, 100% = C04.19 速度开环模式： 0% = 0Hz, 100% = C03.03
11	设定值	当 C03.00 = 0 时， 0% = 0, 100% = C03.03 当 C03.00 = 1 时， 0% = -C3.03, 100% = C03.03
12	反馈值	
13	输出电流	0% = 0, 100% = C16.37
16	输出功率	0% = 0, 100% = C01.20
17	电机转速	0% = 0, 100% = C01.25
18	电机电压	0% = 0, 100% = C01.22
20	通讯设定值	
21	DI3 脉冲输入值	0% = C05.55, 100% = C05.56

22	VI 模拟量值	0% = C06.10/C06.12 100% = C06.11/C06.13
23	AI 模拟量值	0% = C06.20/C06.22 100% = C06.21/C06.23
26	直流母线电压	0% = 0V, 100% = 1000V
30	输出转矩	0% = 0N·m, 100% = C01.26
38	通讯控制	通过通讯直接写寄存器 51006 控制 DO1 输出 0.00% 对应 C05.61, 100.00% 对应 C05.62

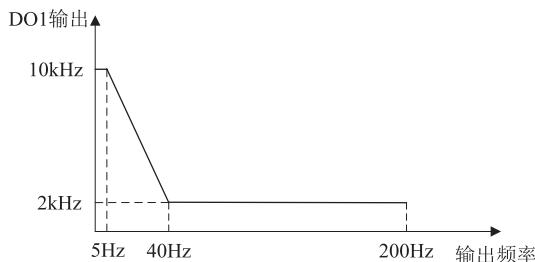
参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C05.61	脉冲最小输出频率	0.00~C05.62	kHz	0.02
C05.62	脉冲最大输出频率	C05.61~100.00	kHz	50.00
C05.63	脉冲最小输出比例	0.00~200.00	%	0.00
C05.64	脉冲最大输出比例	0.00~200.00	%	100.00

参数 C05.61、C05.62 分别用于设置脉冲输出的最小和最大频率；参数 C05.63、C05.64 则分别用于设置脉冲最小输出频率、最大输出频率所对应的功能比例。

例如：在速度开环模式下，设置 C03.03 = 50.0，C05.60 = 10（输出频率，比例关系为：0% = 0Hz，100% = 50Hz），C05.61 = 2kHz，C05.62 = 10kHz，如果 C05.63 = 0.00% (0Hz)，C05.64 = 100.00% (50Hz)，则变频器输出频率和 DO1 脉冲输出频率的关系如下图所示：



如果 C05.63 = 80.00% (40Hz)，C05.64 = 10.00% (5Hz)，则变频器输出频率和 DO1 输出频率的关系如下图所示：



参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C05.70	编码器分辨率	0~4096		1024

此参数用于设置编码器每转脉冲数。

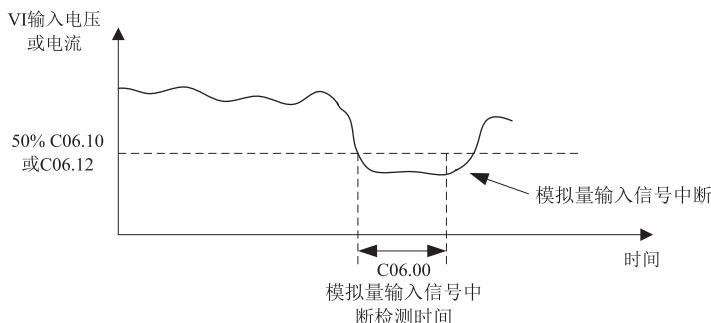
参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C05.71	编码器旋转方向	0: 顺时针 1: 逆时针		0

此参数用于设置增量式编码器 AB 信号的相序。

6.7 第 06 组参数：模拟量输入 / 输出

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.00	模拟量输入信号中断检测时间	1~99	s	10

变频器具备模拟量输入信号中断检测功能。当模拟量输入端子 VI 选择电压输入，参数 C06.10 VI 最小输入电压的设定值大于等于 1.00V 以上；或者 VI 选择电流输入，参数 C06.12 VI 最小输入电流的设定值大于等于 2.00mA 以上时，模拟量输入信号中断检测功能自动开启。如果 VI 输入信号低于参数 C06.10, C06.12 中设定值的 50%，且持续时间超过参数 C06.00 模拟量输入信号中断检测时间，则系统判定模拟量输入信号中断。下图为模拟量输入信号中断检测功能示意图。



模拟量输入信号中断检测功能对模拟量输入端子 AI 也同样有效，只是对应参数为 AI 相关参数（C06.20 和 C06.22）。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.01	模拟量输入信号中断动作	0~5		0

此参数用于设置模拟量输入信号中断后变频器所采取的动作。

- 0：无效
- 1：冻结输出频率，变频器以信号中断前的输出频率继续运行。
- 2：停止，变频器停止输出。
- 3：以点动频率运行，变频器以点动频率运行。
- 4：以最大频率运行，变频器以最大频率运行。
- 5：停止并报故障，变频器停止输出并报“E.02”故障。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.10	VI 最小输入电压	0.00~C06.11	V	0.07
C06.11	VI 最大输入电压	C06.10~10.00	V	10.00

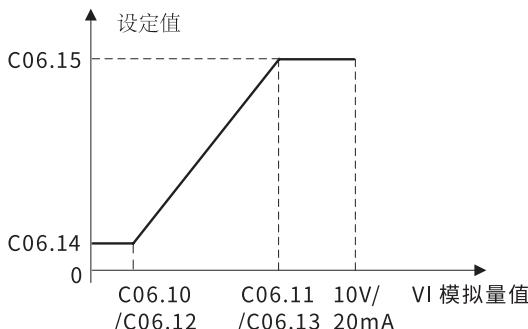
C06.12	VI 最小输入电流	0.00~ C06.13	mA	0.14
C06.13	VI 最大输入电流	C06.12~20.00	mA	20.00
C06.14	VI 最小输入对应设定值	-200.00~200.00	%	0.00
C06.15	VI 最大输入对应设定值	-200.00~200.00	%	100.00

上述参数用于设置端子 VI 输入电压或电流与其代表的设定值之间的关系。

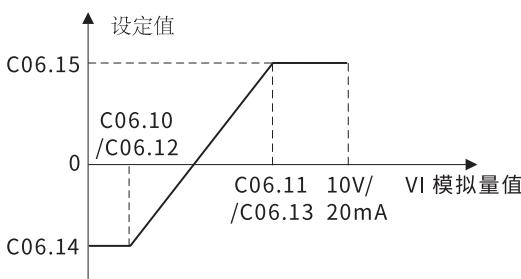
VI 输入电压或电流与其代表的设定值之间成线性关系。但当端子 VI 输入的电压大于所设定的 C06.11 VI 最大输入电压时，VI 输入电压对应的上下键值按 C06.15 VI 最大输入对应设定值计算；同理，当 VI 输入电压小于 C06.10 VI 最小输入电压时，VI 输入电压对应的上下键值按 C06.14 VI 最小输入对应设定值计算。VI 输入为电流时，情况类似。

0.00% 的对应值为 0，100% 的对应值为 C03.03。

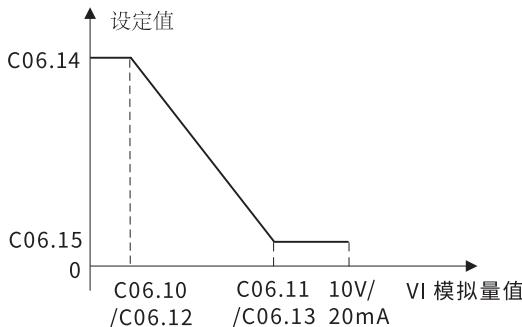
端子 VI 输入电压或电流与其代表的设定值之间有如下 4 种曲线关系：



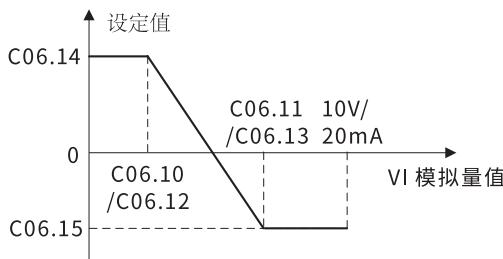
C06.14 < C06.15 且 C06.14 >= 0



C06.14 < C06.15 且 C06.14 < 0



$C06.14 > C06.15 \text{ 且 } C06.15 \geq 0$



$C06.14 > C06.15 \text{ 且 } C06.15 < 0$

VI 设定值计算公式如下：

当 $C06.10 \leq VI \leq C06.11$ 时，

$$\text{VI 设定值} = ((C06.15 - C06.14) \div (C06.11 - C06.10)) \times (VI - C06.10) + C06.14 \times C03.03$$

当 $VI < C06.10$ 时，VI 设定值 = $C06.14 \times C03.03$

当 $VI > C06.11$ 时，VI 设定值 = $C06.15 \times C03.03$

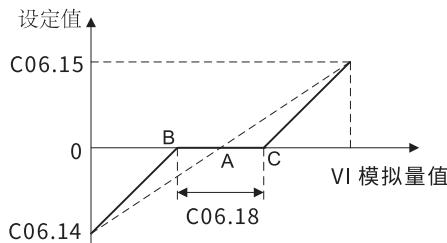
注意：以上公式以电压输入为例，如果是电流输入， $C06.10$ 和 $C06.11$ 分别用 $C06.12$ 和 $C06.13$ 代替。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.16	VI 滤波时间	0.00~10.000	s	0.010

VI 滤波时间是指模拟量输入端子 VI 的软件滤波时间。当现场模拟量容易被干扰时，请加大滤波时间，以便检测的模拟量趋于稳定，但是滤波时间越长对模拟量检测的响应速度就越慢，如何设置需要根据实际应用情况权衡。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.18	VI 零点死区	0.00~20.00	V/mA	0.00

当 C06.14 VI 最小输入对应设定值和 C06.15 VI 最大输入对应设定值数值符号相反时，必定会有一个模拟量点对应的设定值为零，为了防止由于模拟量受到干扰导致设定值在零点抖动，可以适当设置 VI 零点死区。VI 零点死区示意图如下所示：



未设置零点死区前，A 点为对应设定值为零的 VI 点；设置零点死区后， $AB = AC = C06.18/2$ ，当 VI 输入值为 BC 之间时，对应的设定值均为零。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.19	VI 输入信号类型	0: 电压信号 1: 电流信号		0

通过 C06.19 选择模拟量输入端子 VI 接收信号的类型。

0：电压信号，0~10V 电压输入

1：电流信号，0~20mA 电流输入

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.20	AI 最小输入电压	0.00~9.99	V	0.07
C06.21	AI 最大输入电压	0.10~10.00	V	10.00
C06.22	AI 最小输入电流	0.00~19.99	mA	0.14
C06.23	AI 最大输入电流	0.01~20.00	mA	20.00
C06.24	AI 最小输入对应设定值	-200.00~200.00	%	0.00
C06.25	AI 最大输入对应设定值	-200.00~200.00	%	100.00
C06.26	AI 滤波时间	0.00~10.000	s	0.010
C06.28	AI 零点死区	0.00~20.00	V/mA	0.00
C06.29	AI 输入信号类型	0: 电压信号 1: 电流信号		1
C06.30	VI2 最小输入电压	0.00~9.99	V	0.07
C06.31	VI2 最大输入电压	0.10~10.00	V	10.00
C06.32	VI2 最小输入电流	0.00~19.99	mA	0.14
C06.33	VI2 最大输入电流	0.01~20.00	mA	20.00
C06.34	VI2 最小输入对应设定值	-200.00~200.00	%	0.00
C06.35	VI2 最大输入对应设定值	-200.00~200.00	%	100.00

C06.36	VI2 滤波时间	0.00~10.00	s	0.01
C06.38	VI2 零点死区	0.00~20.00	V/mA	0.00
C06.39	VI2 输入信号类型	0: 电压信号 1: 电流信号		1

模拟量输入 AI, VI2 (扩展卡端子) 和模拟量输入 VI 类似, 请参考模拟量输入 VI 的说明。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.50	RI 最小输入	0~200.0	Ω	0
C06.51	RI 最大输入	0~200.0	Ω	200.0
C06.52	RI 最小输入对应设定值	-200.00~200.00	%	0.00
C06.53	RI 最大输入对应设定值	-200.00~200.00	%	100.00
C06.54	RI 滤波时间	0.001~10	s	0.1
C06.55	RI 类型零点死区	0~200.0	-	0

针对模拟量 RI 端子设置。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.70	VO 输出信号类型	0: 0~20mA 1: 4~20mA 3: 0~10V		3

此参数用于设置模拟量输出端子 VO 输出信号的类型。

注意：此参数应与跳线 J3 对应，当选择电压输出时，应置跳线开关 1、2 脚导通；选择电流输出时，应置跳线开关 2、3 脚导通。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.71	VO 输出功能选择	0~38		10

VO 输出功能及其对应量的比例关系如下：

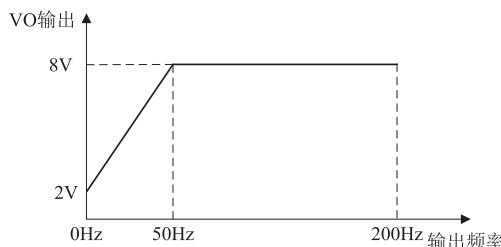
选项	功能	比例关系
0	无	无
10	输出频率	转矩开环和过程闭环模式： 0% = 0Hz, 100% = C04.19 速度开环模式： 0% = 0Hz, 100% = C03.03
11	设定值	当 C03.00 = 0 时, 0% = 0, 100% = C03.03 当 C03.00 = 1 时, 0% = -C03.03, 100% = C03.03
12	反馈值	
13	输出电流	0% = 0, 100% = C16.37
16	输出功率	0% = 0, 100% = C01.20

17	电机转速	0% = 0, 100% = C01.25
18	电机电压	0% = 0, 100% = C01.22
20	通讯设定值	
21	DI3 脉冲输入值	0% = C05.55, 100% = C05.56
22	VI 模拟量值	0% = C06.10/C06.12, 100% = C06.11/C06.13
23	AI 模拟量值	0% = C06.20/C06.22, 100% = C06.21/C06.23
26	直流母线电压	0% = 0V, 100% = 1000V
30	输出转矩	0% = 0N·m, 100% = C01.26
38	通讯控制	通过通讯直接写寄存器 51004 控制 VO 输出 0.00% 对应 C06.75, 100.00% 对应 C06.76

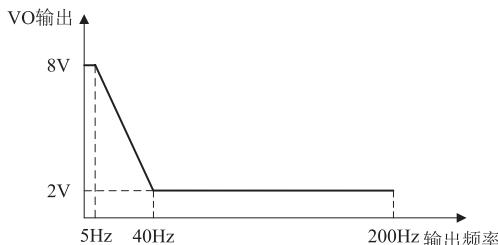
参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.73	VO 最小输出比例	0.00~200.00	%	0.00
C06.74	VO 最大输出比例	0.00~200.00	%	100.00
C06.75	VO 最小输出	0.00~C06.76		0.00/4.00
C06.76	VO 最大输出	C06.75~10.00/20.00		10.00 /20.00

参数 C06.75、C06.76 分别用于设置 VO 输出的最小和最大值；参数 C06.73、C06.74 则分别用于设置 VO 最小输出、最大输出所对应的功能比例。

例如：在速度开环模式下，设置 C03.03 = 50.0, C06.70 = 3 (0~10V) , C06.71 = 10 (输出频率，比例关系为：0% = 0.0Hz, 100% = 50.0Hz) , C06.73 = 0.00% (0.0Hz) , C06.74 = 100.00% (50.0Hz) , C06.75 = 2V, C06.76 = 8V，则变频器输出频率和 VO 输出电压的关系如下图所示：



如果 C06.73 = 80.00% (40Hz) , C06.74 = 10.00% (5Hz) , 则变频器输出频率和 VO 输出电压的关系如下图所示：



参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.81	面板操作最小设定值	-200.00~200.00	%	0.00
C06.82	面板操作最大设定值	-200.00~200.00	%	100.00

此组参数用于设置面板上下键或电位器最小和最大设定值，面板上下键或电位器每次按键对应的设定值由 C00.47 面板操作步长决定。0.00% 的对应值为 0， 100.00% 的对应值为 C03.03。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C06.90	AO 输出信号类型	0: 0~20mA 1: 4~20mA		0
C06.91	AO 输出功能选择	同 C06.71		0
C06.93	AO 输出最小比例	0.00~200.00	%	0.00
C06.94	AO 输出最大比例	0.00~200.00	%	100.00
C06.95	AO 最小输出	0.00~C06.96	mA	0.00
C06.96	AO 最大输出	C06.95~20.00	mA	20.00

模拟量输出 AO 和模拟量输出 VO 类似，请参考模拟量输出 VO 的说明。

6.8 第 07 组参数：PID 控制

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.02	速度 PID 比例增益	0.000~1.000		0.015
C07.03	速度 PID 积分时间	2.0~2000.0	ms	8.0
C07.04	速度 PID 微分时间	0.0~200.0	s	30.0

速度闭环 PID 参数。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.05	速度 PID 微分极限	1.000~20.000		5.000

PID 控制器里微分的作用比较敏感，很容易造成系统振荡，因此一般会把 PID 作用限制在某一范围。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.06	速度 PID 前馈因数	0~500	%	0

此参数用于设置速度闭环的反馈信号（如编码器采集的数据）滤波时间。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.08	速度 PID 滤波时间	1.0~100.0		10.0

此参数用于设置速度闭环的前馈因素。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.12	转矩控制器比例增益	0~500	%	100
C07.13	转矩控制器积分时间	0.002~2.000	s	0.020

此参数组用于配置转矩开环中转矩 PI 控制的参数，仅在运行模式为转矩开环时有效 (C01.00 = 4)。

转矩极限控制器比例增益值，选择较高的值会使控制器反应更迅速，但过高的设置会使控制器不稳定。

转矩极限控制器积分时间，该设置值越低，转矩极限控制器的反应就越迅速，但过低的设置会导致控制不稳。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.20	过程 PID 反馈源	0: 无效 1: 端子 VI 2: 端子 AI 3: 端子 VI2 8: 脉冲输入 DI4 11: 通讯给定 16: 端子 RI		0

此参数用于选择反馈信号的来源。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.21	过程 PID 给定源	0: 无效 1: 端子 VI 2: 端子 AI 3: 端子 VI2 8: 脉冲输入 DI4 10: 多段指令 0 + UP/DOWN 11: 通讯给定 13: 多段指令 14: 数字给定 15: 现场总线 16: 端子 RI 21: 面板		1

此参数用于过程 PID 给定源的具体通道。

0: 无效

该设定值来源关闭。

1: 端子 VI

2: 端子 AI

3: 端子 VI2

设定值由模拟量输入给定。VI、AI、VI2 输入值与设定值之间的对应关系分别通过 C06.1*、C06.2* 和 C06.3* 设置。

8: 脉冲输入 DI4

设定值由脉冲输入 DI4 来给定。DI4 端子输入的脉冲频率与设定值之间的对应关系通过 C05.5* 设置。

10: 多段指令 0 + UP/DOWN

设定值为 C03.10[0]，可通过 UP/DOWN 功能调整设定值。

11: 通讯给定

设定值由上位机通过通讯来给定。

13: 多段指令

设定值为 C03.10[0]~[15]，通过多个数字量输入端子（设置多段指令端子 1~4）组合来选择不同的多段指令。

14: 数字给定

设定值来源为 C07.22。

15：现场总线

设定值通过通信给定，参见附录 A Modbus 通讯地址说明的地址 4x51010。

16：端子 RI

设定值由模拟量输入端子 RI 给定。RI 输入值与设定值之间的对应关系分别通过 C06.5* 设置。

21：面板

设定值由面板上下键或电位器给定。面板上下键或电位器每次调整的步长通过 C00.47 面板操作步长设置，范围通过 C06.8* 设置。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.22	过程 PID 数字给定比例	0.0~100.00	%	50.00

当 C07.21 选择为数字给定时，此参数有效。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.23	过程 PID 量程	0.0~3000.0		50.0

过程 PID 量程是无量纲单位，用于 C16.50 过程 PID 给定值和 C16.52 过程 PID 反馈值显示。过程 PID 给定值和反馈值 100.00% 对应 C07.23 过程 PID 量程。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.30	过程 PID 正 / 反逻辑控制	0: 正方向 1: 反方向		0

0：正方向

反馈信号大于设定值时变频器降低输出频率；反馈信号小于设定值时变频器增大输出频率。

1：反方向

反馈信号大于设定值时变频器增大输出频率；反馈信号小于设定值时变频器降低输出频率；

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.31	过程 PID 抗饱和积分	0: 无效 1: 有效		1

积分饱和是指当给定量长期大于或小于反馈量时，PID 控制器中积分控制作用会引起积分过量问题。对变频器而言，当给定量长期大于或小于反馈量时，在 PID 积分控制作用，变频器输出频率将达到最大或最小，此时偏差方向还是没有改变，控制量会继续增大但是输出频率会一直保持在最大或最小，此时控制就进入了饱和区。进入饱和区越深，退出饱和区时间就会越长。如果偏差发生反向，变频器也不会立刻有反应，控制量会慢慢减小，等变频器退出饱和区才会有反应。这样就会使控制的动态响应变差，控制性能变差。

0：无效

即使变频器的输出频率已经达到最大或最小，积分器仍然对偏差进行调节。此时一旦发生偏差

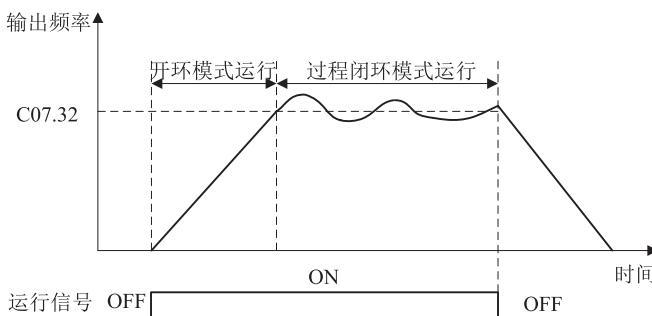
方向，变频器输出频率将保持不变，等完全退出饱和区后，变频器输出频率才会减小或加大。

1：有效

当变频器的输出频率已经达到最大或最小，积分器将不再进行积分调节。此时一旦发生偏差方向，变频器输出频率将立刻减小或加大。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.32	过程 PID 启动频率	0.0~200.0	Hz	0.0

设置适当的过程 PID 启动频率可以提升系统的启动速度。系统启动时，当变频器输出频率低于该设定值时，变频器工作在速度开环模式；当输出频率达到此设定值后转到过程闭环控制模式，一旦变频器工作在过程闭环模式后，即使输出频率低于该设定值，变频器也会一直工作在过程闭环模式。过程 PID 启动频率作用示意图如下所示：



参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.33	过程 PID 比例增益	0.00~10.00		0.01
C07.34	过程 PID 积分时间	0.01~655.35	s	655.35
C07.35	过程 PID 微分时间	0.00~10.00	s	0.00

此组参数为二维数组参数，可以设置两组 PID 参数。

过程 PID 比例增益表示设定值和反馈值之间偏差的放大倍数，此值越大响应速度越快，但过大容易产生振荡。设置为 0.00 时，过程 PID 关闭。

过程 PID 积分时间是指由积分作用时达到与比例作用时相同的执行量所需要的时间，积分时间越小，到达设定值就越快，但也容易产生振荡。设置为 655.35 时，积分作用关闭。

过程 PID 微分时间，微分器对恒定偏差不会做出反应，它仅在偏差变化时提供增益。微分时间越短，来自微分的增益就越大。微分器请谨慎使用，因为微分器容易放大系统的干扰，尤其变化频率较高的干扰。设置为 0.00 时，微分器关闭。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.36	过程 PID 微分极限	1.0~50.0		5.0

PID 控制器里微分的作用比较敏感，很容易造成系统振荡，因此一般会把 PID 作用限制在某一范围。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.39	过程 PID 偏差极限	0.0~200.0	%	0.1

当过程 PID 给定量与反馈量之间的偏差小于 C07.39 时，过程 PID 控制器可以停止调节动作（由 C07.55 过程 PID 偏差计算方式控制）。因此当给定量与反馈量的偏差较小时输出频率稳定不变，对有些闭环控制场合很有效。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.41	过程 PID 输出下限	-100.00~100.00	%	0.00
C07.42	过程 PID 输出上限	-100.00~100.00	%	100.00

此组参数用于设置过程 PID 控制器输出上下限，100.00% 对应参数 C04.14。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.49	过程 PID 参数切换偏差	0.0~200.0	%	200.0

在某些应用场合，一组 PID 参数无法满足整个运行过程的需求，需要根据不同情况采用不同 PID 参数。

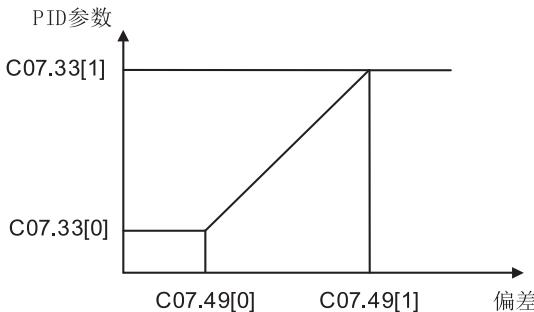
此参数是二维数组参数，两组 PID 参数会根据此参数的设置自动切换。100% 对应 C03.03 最大设定值。

当 PID 给定量与反馈量之间的偏差绝对值小于 C07.49[0] 时，使用第一组 PID 参数，即 C07.33~C07.35[0]；

当 PID 给定量与反馈量之间的偏差绝对值大于 C07.49[1] 时，使用第二组 PID 参数，即 C07.33~C07.35[1]；

当 PID 给定量与反馈量之间的偏差绝对值介于 C07.49[0] 和 C07.49[1] 之间时，使用两组 PID 参数的线性插补值；

如下图所示：



参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.50	过程 PID 积分下限	-100.00~100.00	%	0.00
C07.51	过程 PID 积分上限	-100.00~100.00	%	100.00

此组参数用于设置过程 PID 控制器积分上下限。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C07.55	过程 PID 偏差控制方式	0: 方式 0 1: 方式 1 2: 方式 2 3: 方式 3		0

此参数用于选择 PID 偏差控制方式。

0: 方式 0

若偏差绝对值 \geq 带宽，过程 PID 控制器使能，更新过程 PID 输出；

若偏差绝对值 $<$ 带宽，过程 PID 控制器禁止，保持过程 PID 输出不变；

1: 方式 1

若偏差绝对值 \geq 带宽，过程 PID 控制器使能，此时如果偏差 > 0 ，则以当前偏差 + 带宽作为偏差进行过程 PID 计算；如果偏差 < 0 ，则以当前偏差 - 带宽为偏差进行过程 PID 计算；

若偏差绝对值 $<$ 带宽，过程 PID 控制器依旧使能，以当前偏差进行过程 PID 计算；

2: 方式 2

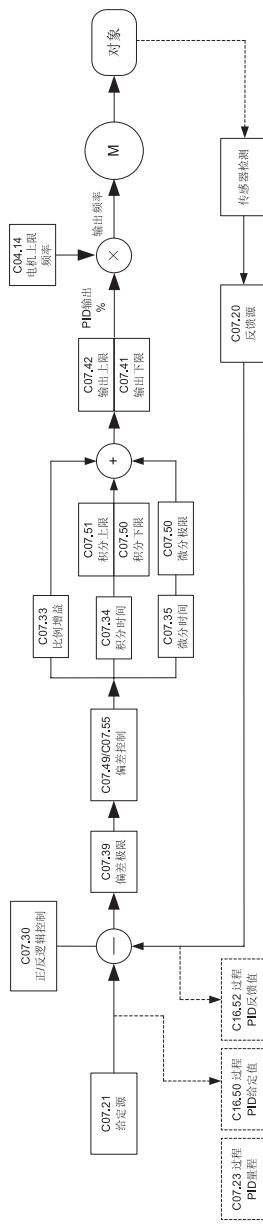
若偏差绝对值 \geq 带宽，过程 PID 控制器 PD 使能，I 积分项不计算，而保持原先结果，但参与 PID 结果输出；

若偏差绝对值 $<$ 带宽，过程 PID 控制器使能；

3: 方式 3

若偏差绝对值 \geq 带宽，过程 PID 控制器 PD 使能，I 积分项不计算，而保持原先结果，但参与 PID 结果输出；

过程 PID 控制框图如下：



6.9 第 08 组参数：通信控制

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C08.00	终端电阻选择	0: 无效 1: 有效		0

此参数用于选择终端电阻是否有效。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C08.01	控制指令来源	0: 端子或通讯控制 1: 端子 2: 通讯控制		0

变频器常用的启动、反转、点动、停车等等控制指令既可以通过数字量输入端子给定，也可以通过通讯控制，此参数用于设置变频器控制指令来源。

0：端子或通讯控制

使用数字量输入端子或通讯控制均可控制变频器，对于自由停车、启动、反转和多段指令选择等 5 种控制，可以通过参数 C08.5* 进一步配置使用数字量输入端子和通讯控制的控制关系。请参考参数 C08.5*。

1：端子

仅能数字量输入端子控制变频器。

2：通讯控制

仅能通过通讯控制变频器。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C08.03	通讯中断时间	0.01~650.00	s	1.00

当此参数设置为 0.00 s 时，通讯中断功能无效。

当此参数设置成有效值时，如果一次通讯与下一次通讯的间隔时间超出通讯中断时间，则变频器判断通讯中断。在连续通讯的系统中，设置此参数，可以监视通讯状况。

注意：变频器接收到正确通信报文后开始通信中断计时。如果变频器上电后没有收到正确通讯报文，不会报通讯中断。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C08.06	复位通讯中断	0: 无效 1: 复位通讯中断		0

发生通讯中断后，变频器内部会存在通讯中断标记，用户必须通过此参数复位通讯中断，清除标记，否则即使恢复通讯或清除“E.17”故障，变频器将继续报通讯中断。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C08.30	通讯协议	0: FC 协议 2: Modbus RTU		2

此参数用来设置通讯协议类型，改变通信协议时，参数 C08.31、C08.32、C08.33 的值会恢复成默认值。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C08.31	本机地址	1~247		1

此参数用来设置变频器的通讯地址，FC 协议的地址范围为 1~126，Modbus RTU 协议的地址范围为 1~247。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C08.32	通讯波特率	0: 2400 1: 4800 2: 9600 3: 19200 4: 38400 5: 57600 6: 76800 7: 115200 8~9: 保留		2

此参数用来设置上位机与变频器之间的通讯波特率。注意：上位机与变频器设定的波特率必须一致，否则，通讯无法进行。波特率越大，通讯速度越快。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C08.33	通讯数据格式	0: 偶校验 (1 个停止位) 1: 奇校验 (1 个停止位) 2: 无校验 (1 个停止位) 3: 无校验 (2 个停止位)		2

此参数用来设置上位机与变频器之间的通讯数据格式。上位机与变频器设定的数据格式必须一致，否则，通讯无法进行。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C08.35	最小应答延时	0.000~0.500	s	0.002
C08.36	最大应答延时	0.010~10.000	s	5.000

应答延时是指变频器数据接收结束到向上位机发送数据的中间间隔时间。

最小应答延时：如果最小应答延时小于系统处理时间，则应答延时以系统处理时间为准，即系统处理完数据后立即向上位机发送数据；如果最小应答延时长于系统处理时间，则系统处理完数据

后，要延迟等待，直到最小应答延迟时间到，才往上位机发送数据。

最大应答延时：如果变频器处理时间超过最大应答延时，则变频器将不对接收的数据做响应。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C08.38	报文响应方式	0: 回复 1: 仅回复异常报文 2: 不回复		0

0：回复，上位机发送的每条报文，变频器都做回复。

1：仅回复异常报文，上位机发送的每条报文，变频器只回复异常报文。

2：不回复，上位机发送的每条报文，变频器都不回复。

注意：广播报文，变频器都不需回复，对读报文仍然正常回复。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C08.39	通讯参数写控制	0: 参数下电不保存 1: 参数下电保存		0

此参数用于控制通过通讯更改的参数下电后是否保存。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C08.50	自由停车选择	0: 端子 1: 通讯 2: 端子“逻辑与”通讯 3: 端子“逻辑或”通讯		3
C08.53	启动选择	同 C08.50		3
C08.54	反转功能选择	同 C08.50		3
C08.56	多段指令选择	同 C08.50		3

此参数组只在参数 C08.01 控制方式设定为 [0] 数字和控制字时有效。

6.10 第 14 组参数：特殊功能

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.01	载波频率	2~16	kHz	5

此参数用于调节变频器的载波频率。载波频率对变频器和电机影响如下：

载波频率	低→高
电机噪音	大→小
变频器温升	低→高
输出漏电流	小→大
输出电流谐波	大→小
对外辐射干扰	小→大

载波频率设置方法：

- 当电机线太长时，请减小载波频率。
- 低频力矩不稳定时，请减小载波频率。
- 变频器对外干扰较大时，请减小载波频率。
- 变频器产生的漏电流较大时，请减小载波频率。
- 变频器温升较高时，请减小载波频率。
- 电机噪音较大时，请增大载波频率。

注意：若载波频率设置较高，会导致变频器温升提高，此时用户需要对变频器降额使用，否则变频器有过热报警的危险。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C14.03	过调制功能	90.0~105.5	%	100.0

过调制功能可以让变频器在额定频率时，输出电压大于输入电压。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.08	阻尼因数	0~200	%	96

阻尼因数可以改善变频器对直流回路的响应速度，使直流回路信号更平滑。阻尼因数越大响应速度越慢，阻尼因数越小响应速度越快。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.10	主电源故障时动作	0~6		0

此参数用于在瞬间停电或主电源电压突然降低时（以 C14.11 为判断标准）的动作。

0：无功能

变频器不会对主电源中断进行补偿。直流母线电压将快速下降，并且会在数毫秒到数秒的范围内丧失对电机的控制。

1：减速

变频器执行减速，输出频率将始终服从电动机速度。当恢复电网供电后，输出频率会将电动机加速到设定值速度。如果电网中断时间较长，减速功能可能将输出频率一直降至 0Hz，并且在恢复电网供电后，将通过正常加速，从 0Hz 加速到此前的设定值。如果直流回路中的能量在电机减速至零之前消失，则电机将惯性停车。

2：减速，跳脱

和选项 [1] 类似，区别在于如果减速到 0Hz，变频器将跳脱（报“E.36”故障），不论主电源是否恢复。

3：自由运转停止

变频器执行自由运转停止，当电网恢复供电时执行频率跟踪启动。

4：借能运行

变频器通过降低输出频率，将负载回馈能量补偿直流母线电压的降低，从而在尽可能长时间维持变频器运行。风机通常可以应付数秒钟的电网中断。泵通常只能应付 1 到 2 秒钟或不到 1 秒钟的中断。压缩机只能应付不到 1 秒钟的中断。

5：借能运行，跳脱

和选项 [4] 类似，区别在于如果减速到 0Hz，变频器将跳脱（报“E.36”故障），不论主电源是否恢复。

6：故障

变频器报“E.36”故障。

注意：对于选项 [1] ~ [5]，变频器在执行所选动作同时将报“A.36”警告。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.11	主电源故障判断电压	100~220/380	V	*

当直流母线电压低于此参数设定值时，变频器按 C14.10 动作。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.12	输入缺相检测	0: 低敏感度 1: 中敏感度 2: 高敏感度		0

该参数用于设置输入电源缺相发生时，变频器的响应动作。变频器对输入电源是否缺相的检测依赖于负载。为了适应不同客户对缺相检测敏感度的需求，此参数设置了不同敏感度选项。

0：低敏感度

所采用的缺相检测方法敏感度较低，即使输入电源严重不平衡，如果负载较轻，变频器仍然可以承受该负载输出，变频器将不会报缺相警告或故障，这种情况对变频器和电机均不会发生损害；

只有负载较大超出变频器承受范围才会报缺相警告或故障。

1：中敏感度

所采用的缺相检测方法敏感度中等，在低频且负载较重，或者高频负载较轻的情况下，都会报缺相警告或故障。

2：高敏感度

所采用的缺相检测方法敏感度非常高，一旦发生缺相可以立即检测出。但有极小的误报风险（一般发生在电网存在其他异常或变频器频繁过流保护时）。

注意：根据检测结果，所采取的动作，请根据 C14.26 进行选择。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.16	低压模式	0: 关闭 1: 开启		0

在电源电压偏低的情况下，开启低压模式（参数值设为 1）可以提高变频器带载能力。当电源电压偏低 15% 时，开启低压模式可以使变频器长期满负载工作；当电压偏低 20% 时，变频器需要降负载工作；

在电源电压正常情况下，请勿开启低压模式，否则会降低变频器使用寿命。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.17	自动稳压功能	0: 关闭 1: 开启		1

电机在超过额定电压 12%~20% 的电源下运转，将造成电机的温升增加、绝缘能力遭破坏、转矩输出不稳定，长期运转将使电机寿命缩短。

自动稳压功能可以在输入电源电压超过电机额定电压时，自动将输出电压稳定在电机的额定电压。

关闭自动稳压功能可提高快速减速时的减速能力，但关闭此选项需谨慎，它将导致输出给电机的电压因电网电压的不同而不同，有增加电机发热损坏的风险。

该功能仅在 VF 模式下时可关闭。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.18	停电再启动延时时间	0.0~3600.0	s	0.0

此参数用于设置变频器掉电后，再上电时变频器运行命令有效，变频器是否自动开始运行及其延时时间。

当此参数设置为 3600.0 时，如果变频器上电时运行命令有效（如启动端子上电前为闭合状态），则变频器不响应运行命令，必须先将运行命令撤除一次，运行命令再次有效后变频器才响应。

当此参数设置为 0.0~3599.9 时，如果变频器上电时运行命令有效，变频器将延时相应时间后，

自动运行。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.20	复位模式	0~13		0

0：手动复位

变频器发生故障后，用户需在排除故障后，下电并上电，再通过按“OFF”键或数字量输入端子“复位”功能进行复位。

1~10：故障发生后，自动复位 1~10 次

11：故障发生后，自动复位 15 次

12：故障发生后，自动复位 20 次

13：故障发生后，无限次自动复位

设置为 [1]~[13] 时，变频器将在报故障后自动复位，如果复位成功且运行信号有效，变频器将自动开始运行。对于 [1]~[12]，如果执行了设置次数的自动复位后，故障仍无法消除，则变频器保持故障状态。此时用户需在排除故障后，下电并上电方可复位故障。

注意：设置为 [13] 需特别谨慎，此设置有可能导致变频器一直在复位故障。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.21	自动复位时间	0~600	s	10

设置变频器发出警告或故障到执行自动复位所需要的时间。在自动复位期间，变频器保持停止状态。此参数在参数 C14.20 设置为 1~13 的情况下有效。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.22	操作模式	0~4		0

0：正常操作

2：参数恢复出厂值

将除变频器信息和记录参数之外的所有参数恢复为出厂值。

设置此选项后，需要下电并上电，变频器显示“E.80”作为提示，按“OFF”键清除提示后，恢复出厂值成功。

3：备份用户参数

4：恢复用户参数

OEM 厂商根据实际功能需求修改变频器参数后，可以设置 [3] 备份用户参数。备份用户参数后，如果最终用户修改参数后无法自行恢复，可以设置 [4] 恢复用户参数或者长按“OFF”键 5 秒钟（该时间可由 C00.46 一键恢复时间修改，默认为 5s）恢复。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.23	跳脱锁定	0: 禁止, 跳脱锁定型故障可不下电复位 1: 有效, 跳脱锁定型故障需下电复位		1

故障说明变频器由于某种原因已经超过设计极限，故障发生后变频器跳脱，必须复位才能重新运行。

对变频器影响较大的故障，变频器跳脱后将被锁定，这种故障称为跳脱锁定型故障。跳闸锁定型故障具有附加保护，默认情况下复位此种故障前必须先下电，重新上电后方可复位。可以通过设置参数 C14.23 = 0 使跳脱锁定型故障发生后，无需下电也可复位，但这么做有发生意外的危险，设置前请仔细熟悉变频器所在系统，并做好防护措辞，切记！

故障是否属于跳脱锁定型请查看第 8 章故障表。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.24	电流极限保护时间	0~600	s	600

当变频器报 A.59 电流极限时，根据 C04.12 下限频率的设置有两种方式：

- C04.12 ≠ 0, 需减速到当前频率小于 C04.12 后，根据 C14.24 计时；
- C04.12=0, 直接根据 C14.24 计时。

持续时间达到 C14.24 的设定值之后，根据 C14.26[6] 的设定值动作并报相应故障。

注：设置为 600 则关闭该功能。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.25	转矩极限保护时间	0~60	s	60

当变频器报 A.12 转矩极限且持续时间达到 C14.25 转矩极限保护时间时，变频器报 E.12 转矩极限故障。设置为 60 则关闭该故障。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.26	警告和故障时动作	0~7	-	*

选项说明：

- 0：无，变频器继续运行，不采取任何动作；
- 1：自由停车，变频器直接停机，显示 E.xx 故障；
- 2：按停止功能停止，变频器以 C01.80 确定的功能停止，显示 E.xx 故障；在减速过程中，会显示 A.xx 警告，如警告消失则恢复运行状态（同选项 3）
- 3：按停止功能停止，变频器以 C01.80 确定的功能停止，显示 A.xx 警告；在减速过程中，如警告消失则恢复运行状态
- 4：变频器继续运行，显示 A.xx 警告；
- 5：变频器继续以最大频率运行，显示 A.xx 警告；

6：变频器继续以最低频率运行，显示 A.xx 警告；

7：变频器继续以点动频率运行，显示 A.xx 警告；

此参数为数组型参数，数组号和故障号对应关系如下：

索引号	对应故障 / 警告	可选项							出厂值
		0	1	2	3	4	5	6	
[0]	04_ 输入缺相	√	√	√	√	√	√	√	1
[1]	10_ 电机过载	√	√	√	√	√	√	√	0
[2]	11_ 电机过热	√	√	√	√	√	√	√	1
[3]	12_ 电机过转矩	√	√	-	-	-	-	-	1
[4]	17_ 通讯超时	√	√	√	√	√	√	√	0
[5]	30-32_ 输出缺相	√	√	√	√	√	√	√	1
[6]	59_ 电机过电流	√	√	-	-	-	-	-	1
[7]	61_ 编码器故障	√	√	√	√	√	√	√	1
[8]	102_ 外部故障	√	√	√	√	√	√	√	1
[9]	73_ 模拟量低	√	√	√	√	√	√	√	1
[10]	74_ 模拟量高	√	√	√	√	√	√	√	1

注：

1. 选项 5/6/7，切换后仍保持原来的停机方式。
2. 电机过转矩和电机过电流无法选择选项 2-7，选项 0-1 仍然受 C14.24/C14.25 控制。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.27	变频器故障时动作	0: 故障并停机 1: 警告		0

该参数用于设置变频器发生输出短路，过电流，接地故障，过电压等故障时，变频器的响应动作。

0：故障并停机

当变频器检测到上述故障时，发出“E.XX”故障指示（具体故障代码见第 8 章）并停机。

1：警告

当变频器检测到上述故障时，发出“A.XX”警告指示（具体故障代码见第 8 章），同时关闭 PWM 输出，然后多次尝试正常开通 PWM，如果故障仍然不能消除则发出“E.XX”故障指示并停机。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.30	电流控制器 1 比例	0~500	%	100
C14.31	电流控制器 1 积分	0.000~2.000	s	0.020
C14.32	电流极限控制器滤波时间	2.0~100.0	ms	*
C14.33	电流控制器 2 比例	0~300	%	0
C14.34	电流控制器 2 积分	0.000~2.000	s	0.020

变频器带有两个 PI 电流控制器，这两个电流控制器将在输出电流高于 C04.18 电流上限时被启用。

电流控制器 1 通过降低输出频率控制输出电流，电流控制器 2 通过控制输出电压控制输出电流。通常情况下建议只使用电流控制器 1，在一些电流控制器 1 仍无法控制住电流的场合（如极快加减速情况），可以使用电流控制器 2。

通过设置电流控制器的比例系数和积分时间，可以调节电流控制器的动态响应特性。

增加比例增益，减小积分时间，均可加快电流控制器的动态响应。但是比例增益过大或积分时间过小均可能使电流控制失稳。

注意：当电流控制器（无论 1, 2）处于激活状态时，只能通过将某个数字量输入端子设为 2 自由运转停车或 3 复位并自由运转停车来停止变频器。除非变频器已不在电流极限附近，否则数字量输入端子上的任何信号都将无效。

由于变频器被设置为自由运转停车，因此电机将不使用减速时间。如需要执行快速停止，请与应用中配备的外部电子机械制动系统一起使用，机械制动控制功能。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C14.40	变转矩功能	40~90	%	90
*C14.41	自动能耗最优时最小磁通	40~75	%	66

该参数用于设置在变转矩和自动能耗最优化模式下的最小磁通，该参数是正常磁通的百分比例，设定一个较小的值可减小电机能耗，但负载突变会减小电机的阻抗，输出功率增大。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
*C14.51	直流母线电压补偿	0: 关闭 1: 方式 1 2: 方式 2		0

开启直流母线电压补偿功能可确保输出电压不受直流母线电压波动（例如输入电源电压快速波动）的影响，在大多数主电源条件下都能获得非常稳定的转矩（转矩波动较低）。但在某些情况下，这种动态补偿会导致直流母线震荡，应该禁用。方式 2 对单相变频器的直流母线电压补偿效果更好。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C14.82	故障时自定义量	0: 无 1: 设定值 2: 输出电压 3: 输出转矩 4: 变频器温度 5: 数字量输入端子状态 6: 数字量输出端子状态 7: 继电器输出状态 8: VI 输入值 9: AI 输入值 10: VO 输入值 11: AO 输入值 12: DI4 脉冲输入值 13: DO1 脉冲输出值		5,7

此参数是 2 维数组参数，用于选择发生故障时自定义记录的变频器状态。

6.11 第 15 组参数：变频器信息及记录

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C15.00	上电天数	0~9999	d	

查看变频器上电天数，此参数上电后开始计时，在断电时自动保存，每 24 小时加 1，不能被复位。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C15.01	运行小时数	0~60000	h	
C15.02	累计耗电量	0~65535	kWh	
C15.03	变频器上电次数	0~65535		
C15.04	变频器过热次数	0~65535		
C15.05	变频器过压次数	0~65535		

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C15.06	复位耗电量	0: 不复位 1: 复位		

此参数用于复位 C15.02 耗电量。注意：此参数不能通过通讯修改。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C15.07	复位运行时间	0: 不复位 1: 复位		

此参数用于复位 C15.01 运行时间。注意：此参数不能通过通讯修改。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C15.30	故障代码	0~255		

此参数是 10 维数组型参数，记录了变频器最后 10 次故障的故障代码。C15.30[0] 是最近一次，C15.30[9] 是最近第 10 次，此参数不能被复位。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C15.31	内部故障代码	-32767~32767		

此参数是变频器发生 E.38 内部故障时，用于指示具体内部故障的代码值。变频器发生内部故障的原因较多，如内部器件损坏、内部通讯被干扰等，无法全部在第 8 章故障处理中指出，此参数可以方便厂家检测和维修。一般用户无需关注此参数。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C15.32	故障时输出频率	0.0~6553.5	Hz	
C15.33	故障时输出电流	0.01~655.35	A	
C15.34	故障时母线电压	0~65535	V	
C15.35	故障时运行时间	0~65535	Min	
C15.36	故障时自定义量 1			

C15.37	故障时自定义量 2			
--------	-----------	--	--	--

此组参数是 3 维数组型参数，记录最近 3 组故障信息。数组 0 是最近一次，数组 2 是最近第 3 次，此参数不能被复位。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C15.38	警告代码	0~255		

此参数是 10 维数组型参数，记录了变频器最后 10 次警告的警告代码。C15.38[0] 是最近一次，C15.38[9] 是最近第 10 次，此参数不能被复位。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C15.43	软件版本号			

查看变频器的软件版本。

6.12 第 16 组参数：监控数据

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C16.00	通讯控制字	0~65535		
C16.01	设定值	-4999.0~4999.0		
C16.02	设定值百分比	-200.0~200.0	%	
C16.03	通讯状态字	0~65535		
C16.05	电机转速	0~9999	rpm	
C16.09	自定义物理量	0.00~9999.00		
C16.10	输出功率	0.000~1000.000	kW	
C16.12	输出电压	0.0~6553.5	V	
C16.13	输出频率	0.0~400.0	Hz	
C16.14	输出电流	0.00~655.35	A	
C16.15	输出频率百分比	0.0~200.0	%	
C16.16	输出转矩	-200.0~200.0	%	
C16.18	电机热负载	0~100	%	
C16.19	VF 分离电压设定值	0~100	%	
C16.30	直流母线电压	0~65535	V	
C16.31	IO 板温度	-128~127	°C	
C16.34	变频器温度	-128~127	°C	
C16.35	变频器热负载	0~255	%	
C16.36	变频器额定电流	0.0~6553.5	A	
C16.37	变频器最大电流	0.0~6553.5	A	
C16.48	功率板温度	-128~127	°C	
C16.49	整流桥温度	-128~127	°C	
C16.50	过程 PID 给定值	-3000.0~3000.0		
C16.51	脉冲输入设定值	-200.0~200.0	%	
C16.52	过程 PID 反馈值	-3000.0~3000.0		
C16.57	偏心值	0~300	%	

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C16.60	数字量输入端子状态	0~65535		

查看数字量输入端子的状态。每个数字量输入端子对应一个权值，如下表所示。如果变频器检测到数字量输入端子有效，则有权值，反之则没有，权值相加为该参数值。例如，REV 有效，DI4 有效，则 C16.60 = 2 + 32 = 34。

端子	DI4	DI3	DI2	DI1	REV	FOR
权值	32	16	8	4	2	1

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C16.61	VI 接收信号类型	0: 0~10V 1: 0~20mA		
C16.62	VI 输入值	0.00~20.00	V/mA	
C16.63	AI 接收信号类型	0: 0~10V 1: 0~20mA		
C16.64	AI 输入值	0.00~20.00	V/mA	
C16.65	VO 输出值	0.00~20.00	V/mA	

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C16.66	数字量输出端子状态	0~255		

查看数字量输出端子的状态。每个数字量输出端子对应一个权值，如下表所示。如果数字量输出端子有效，则有权值，反之则没有，权值相加为该参数值。例如，DO2 有效，则 C16.60 = 2。

端子	DO2	DO1
权值	2	1

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C16.67	编码器输入值			

此参数用于查看编码器实际输入值，该值乘以电机极对数等于电机运行频率。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C16.68	DI3 冲输入值	0.00~100.00	kHz	
C16.69	DO1 脉冲输出值	0.00~100.00	kHz	

此参数用于脉冲输入 / 输出的当前值。

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C16.71	继电器输出状态	0~65535		

查看继电器输出端子的状态。每个继电器输出端子对应一个权值，如下表所示。如果继电器输出端子有效，则有权值，反之则没有，权值相加为该参数值。例如，继电器 1 有效，则 C16.71 = 1。

端子	保留	继电器 1
权值	略	1

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C16.72	计数器 A 计数值	0~65535		
C16.73	计数器 B 计数值	0~65535		
C16.78	端子 AO 输出电流值	0.00~20.00	mA	
C16.86	本地总线设定值	-32768~32767		

6.13 第 39 组参数：用户通讯定制参数

参数号	参数名称	设定范围	单位	出厂值
C39.00	用户通讯定制参数 0	0~9999		310
C39.01	用户通讯定制参数 1	0~9999		310
C39.02	用户通讯定制参数 2	0~9999		310
C39.03	用户通讯定制参数 3	0~9999		310
C39.04	用户通讯定制参数 4	0~9999		310
C39.05	用户通讯定制参数 5	0~9999		310
C39.06	用户通讯定制参数 6	0~9999		310
C39.07	用户通讯定制参数 7	0~9999		310
C39.08	用户通讯定制参数 8	0~9999		310
C39.09	用户通讯定制参数 9	0~9999		310
C39.10	用户通讯定制参数 10	0~9999		310
C39.11	用户通讯定制参数 11	0~9999		310
C39.12	用户通讯定制参数 12	0~9999		310
C39.13	用户通讯定制参数 13	0~9999		310
C39.14	用户通讯定制参数 14	0~9999		310
C39.15	用户通讯定制参数 15	0~9999		310
C39.16	用户通讯定制参数 16	0~9999		0
C39.17	用户通讯定制参数 17	0~9999		0
C39.18	用户通讯定制参数 18	0~9999		0
C39.19	用户通讯定制参数 19	0~9999		0
C39.20	用户通讯定制参数 20	0~9999		1530
C39.21	用户通讯定制参数 21	0~9999		1530
C39.22	用户通讯定制参数 22	0~9999		1530
C39.23	用户通讯定制参数 23	0~9999		1530
C39.24	用户通讯定制参数 24	0~9999		1530
C39.25	用户通讯定制参数 25	0~9999		1530
C39.26	用户通讯定制参数 26	0~9999		1530
C39.27	用户通讯定制参数 27	0~9999		1530
C39.28	用户通讯定制参数 28	0~9999		1530
C39.29	用户通讯定制参数 29	0~9999		1530
C39.30	用户通讯定制参数 30	0~9999		1530
C39.31	用户通讯定制参数 31	0~9999		1530
C39.32	用户通讯定制参数 32	0~9999		1530
C39.33	用户通讯定制参数 33	0~9999		0
C39.34	用户通讯定制参数 34	0~9999		0
C39.35	用户通讯定制参数 35	0~9999		0
C39.50	用户通讯定制参数 0 索引	0~9999		0

C39.51	用户通讯定制参数 1 索引	0~9999		1
C39.52	用户通讯定制参数 2 索引	0~9999		2
C39.53	用户通讯定制参数 3 索引	0~9999		3
C39.54	用户通讯定制参数 4 索引	0~9999		4
C39.55	用户通讯定制参数 5 索引	0~9999		5
C39.56	用户通讯定制参数 6 索引	0~9999		6
C39.57	用户通讯定制参数 7 索引	0~9999		7
C39.58	用户通讯定制参数 8 索引	0~9999		8
C39.59	用户通讯定制参数 9 索引	0~9999		9
C39.60	用户通讯定制参数 10 索引	0~9999		10
C39.61	用户通讯定制参数 11 索引	0~9999		11
C39.62	用户通讯定制参数 12 索引	0~9999		12
C39.63	用户通讯定制参数 13 索引	0~9999		13
C39.64	用户通讯定制参数 14 索引	0~9999		14
C39.65	用户通讯定制参数 15 索引	0~9999		15
C39.66	用户通讯定制参数 16 索引	0~9999		0
C39.67	用户通讯定制参数 17 索引	0~9999		0
C39.68	用户通讯定制参数 18 索引	0~9999		0
C39.69	用户通讯定制参数 19 索引	0~9999		0
C39.70	用户通讯定制参数 20 索引	0~9999		0
C39.71	用户通讯定制参数 21 索引	0~9999		1
C39.72	用户通讯定制参数 22 索引	0~9999		2
C39.73	用户通讯定制参数 23 索引	0~9999		3
C39.74	用户通讯定制参数 24 索引	0~9999		4
C39.75	用户通讯定制参数 25 索引	0~9999		5
C39.76	用户通讯定制参数 26 索引	0~9999		6
C39.77	用户通讯定制参数 27 索引	0~9999		7
C39.78	用户通讯定制参数 28 索引	0~9999		8
C39.79	用户通讯定制参数 29 索引	0~9999		9
C39.80	用户通讯定制参数 30 索引	0~9999		1
C39.81	用户通讯定制参数 31 索引	0~9999		0
C39.82	用户通讯定制参数 32 索引	0~9999		1
C39.83	用户通讯定制参数 33 索引	0~9999		0
C39.84	用户通讯定制参数 34 索引	0~9999		0
C39.85	用户通讯定制参数 35 索引	0~9999		0

此组参数是用户通讯定制参数组。参数 C39.00~C39.35 是用户定制参数，参数 C39.50~C39.85 是与 C39.00~C39.35 中参数对应的索引值。

由于变频器参数号非连续，且部分参数为数组型参数或 4 字节参数，因此很难直接对变频器参

数通过通讯进行连续读写。为方便用户对变频器参数进行连续读写，用户可以将 39 组参数的参数值设置为其他组参数的参数号，形成映射关系，再通过访问寄存器 60800~60835 实现对 39 组参数映射的参数进行访问。

寄存器 60800~60835 和 39 组参数的关系及 39 组参数的使用请参考“附录 A Modbus 通讯使用说明”4.2 其他寄存器地址说明中，关于寄存器 60800~60835 的说明。

› 第7章 快速应用指南

7.1 操作面板启停控制

1. 长按（按3秒抬起）操作面板上的“HAND/AUTO”键启动变频器；
2. 按上下键即可调节输出频率，每按一次，频率增加或减小0.1Hz，可通过参数C00.47修改每次调整的步长。
3. 按下操作面板上的“OFF”键停止变频器。

注意：在本地运行状态下，上下键是变频器频率唯一的来源。本地运行状态一般用于调试。

7.2 数字量输入端子启停控制

通过数字量输入端子控制变频器启停，一般可以分为以下四种模式。无论哪种模式，使用数字输入端子控制变频器启停，都必须先短按（按下立即抬起）面板上的“HAND/AUTO”键将变频器置于远程运行状态。

7.2.1 两线式模式 1

此模式为最常使用的两线模式。由端子FOR、REV来决定电机的正、反转运行。接线与参数设置如下：



7.2.2 两线式模式 2

此模式端子FOR为运行使能端子，而端子REV决定电机的运转方向。接线与参数如下：



K1	K2	运行命令
断开	断开	停止
闭合	断开	正转
断开	闭合	停止
闭合	闭合	反转

7.2.3 三线式模式 1

此模式端子 DI1 为运行使能端子，电机运转方向分别由 FOR，REV 控制。接线与参数设置如下：

端子	参数	参数值	描述
SB1	FOR	C05.10	9 脉冲启动
SB2	REV	C05.11	37 脉冲反转
SB3	DI1	C05.12	6 停止（反逻辑）
	COM		

SB1	SB2	SB3	运行命令
×	×	断开	停止
□	×	闭合	正转
×	□	闭合	反转

在需要运行时，必须先闭合 DI1 端子，由端子 FOR、REV 上的脉冲来实现电机正反转控制。停
车则通过断开 DI1 端子实现。

7.2.4 三线式模式 2

此模式端子 DI1 为运行使能端子，运行命令由 FOR 给出，电机运转方向由 REV 的状态决定。接
线与参数设置如下：

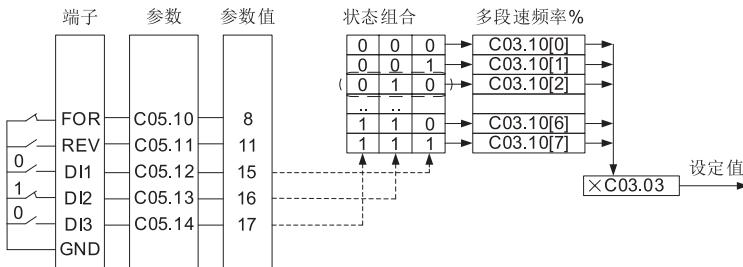
端子	参数	参数值	描述
SB1	FOR	C05.10	9 脉冲启动
K	REV	C05.11	10 反转
SB2	DI1	C05.12	6 停止（反逻辑）
	COM		

SB1	K	SB2	运行命令
×	×	断开	停止
断开	□	闭合	正转
闭合	□	闭合	反转

在需要运行时，必须先闭合 DI1 端子，由端子 FOR 上的脉冲产生电机运行信号，端子 REV 的状态控制电机运转方向。停车则通过断开 DI1 端子实现。

7.3 多段速运行

对于不需要连续调整变频器运行频率，只需使用若干个频率值的应用场合，可使用多段速控制。以下 8 段运行频率举例，通过 3 个 DI 输入信号的组合来选择。将 DI 端口对应的参数设置为 15 ~ 17（多段指令端子 1~3），而所需的多段频率则通过参数 C03.10 数组来设置，如下图所示：

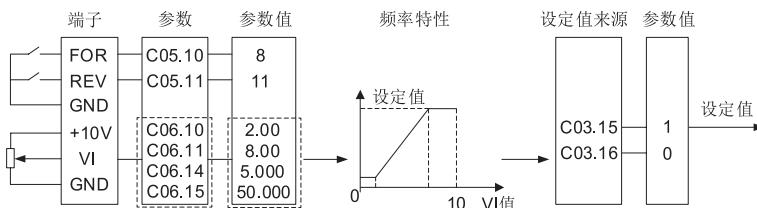


上图中，端子 FOR、REV 按两线模式 1 设置，DI1~DI3 作为多段速频率的信号输入端，并由此依次组成 3 位二进制数，按状态组合值，挑选多段速频率。当 (DI3, DI2, DI1) = (0, 1, 0) 时，形成的状态组合数为 2，此时挑选 C03.10[2] 设置的多段指令百分比，由 C03.10[2] × C03.03 计算得到设定值。例如 C03.10[2] = 20.00%，C03.03 = 50.00，则设定值为 10.00。

最多可以设置 4 个 DI 端口作为多段速频率输入端，也允许少于 4 个 DI 端口进行多段速频率给定的情况，对于缺少的设置位，按状态 0 计算。

7.4 模拟量频率给定

通过模拟量输入调整变频器运行频率是最常见的频率给定方式，一般通过电位器或者 PLC 模拟量输出调节模拟量输入，接线与参数设置如下：

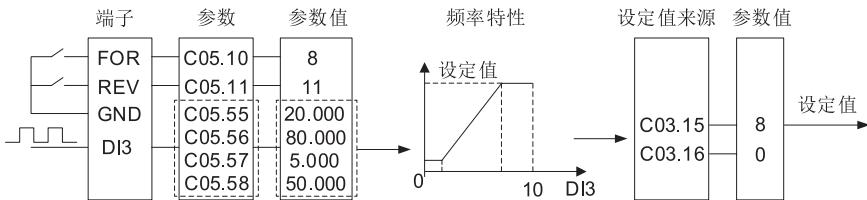


注意：虚线框参数需根据实际情况而定。

7.5 脉冲输入频率给定

由于脉冲输入有着良好抗干扰性能和较高的控制精度，因此在一些要求较高的场合，常常使用

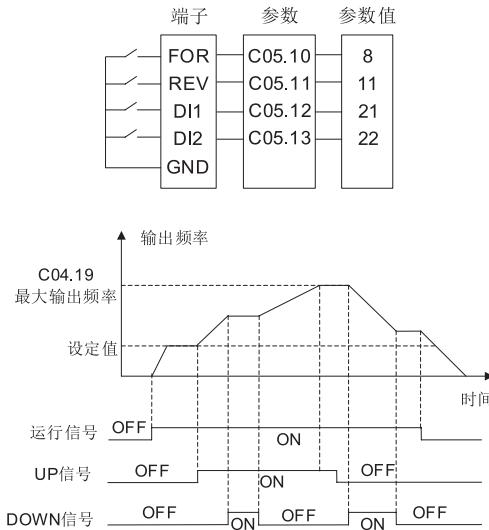
脉冲输入作为频率给定源，通过不同频率的脉冲输入调节变频器运行频率。脉冲输入频率给定如下图所示：



注意：虚线框参数需根据实际情况而定。

7.6 UP/DOWN 功能

当需要在固定设定值下，通过外部端子控制进行速度微调，可以使用 UP/DOWN 功能。接线与参数设置如下：



注意：当 UP、DOWN 信号同时有效时，频率不升不降。

7.7 参数恢复出厂值

1. 设置参数 C14.22 = 2；
2. 变频器断电（需无显示）并重新上电，面板显示 E.80；
3. 按 OFF 键完成参数初始化；

7.8 备份和恢复用户参数

7.8.1 备份用户参数

1. 根据实际功能需求修改变频器参数；
2. 设置参数 C14.22 = 3；

7.8.2 恢复用户参数

1. 设置参数 C14.22 = 4 或者长按“OFF”键，默认 5s，可通过参数 C00.46 修改一键恢复时间；
2. 面板显示“rES” 2s，恢复成功；

7.9 故障复位

1. 手动复位，设置：

C14.23 = 0：变频器断电并重新上电后，按下面板 OFF 键，复位当前故障；

C14.23 = 1：直接按下面板 OFF 键，复位当前故障；

2. 设置断电后自动复位，设置：

C14.20 = 1：自动复位 1 次

C14.21 = 1：自动复位时间为 1s

7.10 电机参数自学习

1. 按“OFF”键停止变频器；
2. 按电机铭牌数据设置参数 C01.20~C01.25；
3. 设置参数 C01.29 = 1~5；
4. 面板交替显示“PUSH”、“HAND”，按下“HAND”键，开始电机自学习，屏幕显示“AT -1”；
5. 等待面板交替显示“PUSH”、“ENT”时，按下“ENTER”键，电机自学习完成。

› 第8章 故障报警及处理

8.1 故障列表

A150系列变频器故障分为：警告、故障和错误三种类型。它们在变频器面板上以代码的形式进行指示。

警告说明变频器由于某种原因工作状态已经接近设计极限，但仍然可以继续工作。如果产生原因不复存在，警告将消失；如果产生原因持续存在甚至更加严重，则变频器将报故障。警告产生时，面板显示“AXX”（XX指数字，详见下表）。

故障说明变频器由于某种原因已经超过设计极限，故障发生后变频器跳脱，必须复位才能重新运行。故障产生时，面板显示“E.XX”（XX指数字，详见下表）。

对变频器影响较大的故障，跳脱后变频器将锁定，这种故障称为跳脱锁定型故障。跳闸锁定型故障具有附加保护，默认情况下复位该故障前必须下电，重新上电后方可复位。可以通过设置参数C14.23 = 0使跳脱锁定型故障发生后，无需下电也可复位，但这么做有发生意外的危险，设置前请仔细熟悉变频器所在系统，并做好防护措辞，切记！

错误说明变频器正存在某种状态，而无法进行某项操作。错误产生时，面板显示“Er.XX”（XX指数字，详见下表）。

警告	故障	错误	故障名称	故障原因	处理对策
A.02	E.02		断线故障	模拟量输入端子VI或AI上的信号中断，详见参数C06.00,C06.01说明	检查端子VI或AI接线
A.03	E.03		电机丢失	1. 电机线没有接好 2. 变频器功率远大于电机功率	1. 检查电机接线 2. 变频器功率应和电机功率匹配
A.04	E.04		输入缺相	1. 三相输入电源不正常 2. 变频器硬件异常	1. 检查并排除外围线路中存在的问题； 2. 寻求技术支持；
A.07	E.07		过电压	1. 减速时间过短 2. 负载惯性太大 3. 负载波动太大 4. 设备在运行过程中存在外力拖动电机运行 5. 输入电压过高 6. 参数设置不合理	1. 延长减速时间 2. 加装制动电阻 3. 检查负载 4. 取消此外动力或加装制动电阻 5. 检测输入电压 6. 调整和负载、电机相关的参数
A.08	E.08		欠电压	1. 瞬时停电 2. 输入电压低且负载重 3. 变频器硬件异常	1. 复位故障 2. 调整电压到正常范围或开启低压模式 3. 寻求技术支持

警告	故障	错误	故障名称	故障原因	处理对策
A.09	E.09		变频器过载	1.VF 控制时 VF 曲线设置过高 2.矢量控制时负载补偿、滑差补偿设置过大 3.负载过重 4.电机参数设置不当	1.减小 VF 曲线设置过高 2.减小负载补偿、滑差补偿 3.降低负载或使用更大功率变频器 4.按照电机铭牌正确设置
A.10	E.10		电机过载 (通过变频器 ETR 功能估算, 详见参数 C01.90)	1.VF 控制时 VF 曲线设置过高 2.矢量控制时负载补偿、滑差补偿设置过大 3.电机参数设置不当 4.电机堵转或负载突变过大 5.负载过重	1.减小 VF 曲线设置过高 2.减小负载补偿、滑差补偿 3.按照电机铭牌正确设置 4.检查电机堵转原因或负载情况 5.降低负载或使用更大功率电机
	E.11		电机温度过高 (详见参数 C01.90)	1.温度传感器型号不对 2.温度传感器线松动 3.普通电机长期低速重负载运行 4.查看电机过载原因	1.请按参数 C01.90 中说明的规格选择温度传感器 2.检测温度传感器接线 3.请选用变频电机 4.按电机过载对策处理
A.12	E.12		过转矩	输出转矩超过参数 C04.16、C04.17 的设定值	正确设置电机参数或按 E.13 变频器过电流对策处理
A.13	E.13*		过电流	1.加减速时间太短 2.VF 控制时 VF 曲线设置过高 3.矢量控制时负载补偿、滑差补偿设置过大 4.输入电压低 5.设备在运行中负载突变过大 6.对正在旋转的电机进行启动 7.变频器输出回路存在接地或短路 8.变频器选型偏小	1.延长加减速时间 2.减小 VF 曲线设置过高 3.减小负载补偿、滑差补偿 4.调整电压到正常范围 5.减小负载突变 6.选择转速追踪启动或等电机停止后再启动 7.检查电机接线及电机线的绝缘情况 8.选择更大功率变频器
A.14	E.14*		接地故障	1.电机线对地漏电 2.电机对地绝缘问题	1.减小载波频率或更换电缆或减小电缆长度 2.更换电缆或电机
	E.16*		输出短路	电机或输出接线端子发生短路	检查电机接线、检查电机线及电机的绝缘情况
A.17	E.17		通讯控制字超时 (详见参数 C08.03 和 C08.04)	1.上位机工作不正常 2.通讯接线不正常 3.通讯参数 08 组设置不正确 4.通讯干扰	1.检查上位机程序 2.检查通讯连接线 3.正确设置通讯参数 4.使用屏蔽线或寻求技术支持
A.20	E.20		电源电压过低	输入电压长时间低于 C14.70 设置的门限值, 并超过预设时间 C14.71/2 则报警告 A.20, 超过预设时间 C14.71 则报警 E.20	检查电网电压

警告	故障	错误	故障名称	故障原因	处理对策
	E.21		欠压过流报警	当瞬时母线电压低于 384V(380V 机型) 或 202V(220V 机型)，且在 1s 内出现过过流报警	检查电网电压是否瞬间掉落
A.24	E.24		风机故障	1. 风机灰尘太多 2. 风机老化	1. 清理风机 2. 更换风机
	E.25*		制动电阻短路	制动电阻短路，导致制动功能无效	更换制动电阻 此故障只存在于 22kW 及以下机型
	E.27		制动单元短路	制动晶体管短路，导致制动功能无效	此故障只存在于 22kW 及以下机型
	E.28		制动电阻开路	制动电阻未连接或未工作	此故障只存在于 22kW 及以下机型
E.30* E.31* E.32*			电机缺相 (详见参数 C04.58)	1. 电机三相不平衡 2. 电机接线松动 3. 加减速时间很短、负载较重 4. 电机功率远小于变频器功率	1. 更换电机 2. 检查电机接线 3. 建议关闭电机缺相保护 4. 请正确设置 C1.24 电机电流
A.36	E.36		主电源故障	变频器的供电电压缺失，具体请参考 C14.10 描述	检查电源
	E.38*		变频器内部故障	1. 变频器被干扰 2. 硬件损坏	1. 请参考 3.5 节正确接线 2. 寻求技术支持
	E.47*		功率卡 24V 故障	功率卡损坏	寻求技术支持
	E.51		AMA 检查电机电压、电机电流错误	AMA 检测到电机电压和电机电流设置错误	正确设置电机参数
	E.52		AMA 检查电机电流错误	AMA 检测到电机电流设置过低	正确设置电机参数
	E.53		AMA 电机过大	电机配置过大，无法执行 AMA	正确设置电机参数或选择更小功率电机
	E.54		AMA 电机过小	电机配置过小，无法执行 AMA	正确设置电机参数或选择更大功率电机
	E.55		AMA 参数错误	电机参数超出范围	正确设置电机参数
	E.56		AMA 中断	运行 AMA 时被用户中断	重新执行 AMA
	E.57		AMA 超时	运行 AMA 时间过长	检查电机参数重新执行 AMA
	E.58		AMA 内部错误	执行 AMA 时，发生内部错误	寻求技术支持
A.59			电流极限	输出电流超过参数 C04.18 的设定值	正确设置电机参数或按 E.13 变频器过电流对策处理
A.61	E.61		编码器故障	编码器反馈中断，参见 C04.31 和 C04.32	检查编码器和接线

警告	故障	错误	故障名称	故障原因	处理对策
E.63			机械制动电流过低	参数 C02.20 设置不合理	按实际情况正确设置 C02.20
A.69	E.69*		IGBT 温度过高	1. 风道堵塞 2. 风扇工作异常	1. 清理风道 2. 更换风扇
A.73	E.73		输入模拟量值过低	任一模拟量输入值低于 C04.80 对应通道的设定值	此功能为应用功能, 请参阅参数组 C04.80
A.74	E.74		输入模拟量值过高	任一模拟量输入值高于 C04.81 对应通道的设定值	此功能为应用功能, 请参阅参数组 C04.81
	E.80		参数恢复出厂值	用户执行参数恢复出厂值操作	按“OFF”复位即可
	Er.84		面板与变频器连接失败	1. 面板与变频器接线松动 2. 面板与变频器通讯被干扰	
	Er.85		按钮禁用	该按钮禁用	请参阅参数组 C00.4*
	Er.89		参数只读	尝试修改只读参数	该参数无法修改
	Er.91		参数在当前模式下不可修改	参数在某些应用功能运行时不可更改	确认变频器是处在应用功能运行状态
A.96			变频器定时停止时间到达	变频器设置了定时停止功能	请联系设备厂家或海利普
A.102			外部故障	使用了数字量输入功能选择选项 [43] 外部故障输入	
A.103			偏心故障	偏心检测功能检测出偏心, 详见参数 C04.80~C04.84	
	Err		参数不可更改	参数被锁定或参数在运行中不可更改	查看 C00.60 或在停止状态下修改参数

注意：带 * 号的故障为跳脱锁定型故障。

› 第9章 日常保养与维护

由于环境温度、湿度、盐雾、粉尘及振动的影响，会导致变频器内部的器件老化，导致变频器潜在的故障发生或降低了变频器的使用寿命。因此，在使用和存贮过程中，应对变频器进行日常和定期的保养及维护。

9.1 日常检查和保养

日常检查项目：

1. 电机运行中声音是否发生异常变化；
2. 电机运行中是否产生了振动；
3. 变频器安装环境是否发生变化；
4. 变频器散热风扇是否正常工作；
5. 变频器是否过热；
6. 变频器输出电压，输出电流，输出频率，监视显示是否大于通常使用值；
7. 变频器内部是否有灰尘，铁屑及具有腐蚀性的液体；

9.2 定期维护

用户根据使用环境及工况，可以短期或3~6个月对变频器进行定期检查，以消除故障隐患。

注意：

1. 维护前请确认变频器已下电并充分放电；
2. 不要将螺钉、垫片、导线及工具等金属物品遗留在变频器内，否则有设备损坏的危险；
3. 禁止对变频器内部进行任何改造，否则将影响变频器正常工作，甚至有设备损坏的危险；

检查项目	措施
控制端子螺钉是否松动	用螺丝刀拧紧
主回路端子螺钉是否松动	用螺丝刀或套筒拧紧
接地端子螺钉是否松动	用螺丝刀或套筒拧紧
变频器安装螺钉是否松动	用螺丝刀或套筒拧紧
电力电缆、控制电缆有无损伤	更换破损电缆
电路板是否积尘	清扫干净
风道是否堵塞	清扫干净

9.3 易损部件的更换

变频器易损件主要有冷却风扇、电解电容、继电器或接触器等，其寿命与使用的环境及保养状况密切相关，保持良好的工作环境有利于提高零部件的使用寿命。为了提高变频器整体寿命，冷却风扇、电解电容、继电器或接触器等易损部件需按下表要求进行日常检查，如有异常请及时更换。下表所标注的寿命仅针对使用环境良好的情况。

器件名称	寿命	损坏原因	评测标准
冷却风扇	4~5 年	轴承磨损； 叶片老化；	风扇叶片等是否有裂缝； 运行时声音是否有异常振动声；
电解电容	4~5 年	输入电源品质差； 环境温度较高； 频繁的负载跳变； 电解质老化；	有无液体漏出； 安全阀是否已凸出； 静电电容的测定； 绝缘电阻的测定；
继电器或接触器	5~10 万次	腐蚀、粉尘影响触点接触效果； 触点动作过于频繁；	开闭失效；

9.4 变频器存储和运输

本产品在安装之前必须放置于包装箱内，若暂不使用，存储时请注意以下几项：

1. 必须置于无尘垢，干燥的位置；
2. 存储环境温度：-25°C ~65°C；
3. 存储环境相对湿度在 5%-95% 范围，且无结露；
4. 存储环境中不含腐蚀性气体、液体；
5. 最好放置在架子上，并适当包装存放；
6. 运输环境温度：-25°C ~70°C；
7. 运输环境相对湿度小于 95%（环境温度为 40°C 时）。

注意：变频器最好不要长时间存放，长时间存放会导致电解电容的劣化，如需长期保存，必须保证在 1 年内通电一次，通电时间至少 5 小时以上，输入电压必须用调压器缓缓升高至额定电压值。

9.5 变频器报废

变频器传动单元采用的原材料是可回收的，这样可以节约能源和自然资源。包装材料是可降解和可回收的。通常所有金属部件（如钢、铝、铜及其合金 / 贵金属）都可以被回收利用。塑料、橡胶、纸板和其它包装材料也可以回收。印刷电路板和直流电容器需要根据 EC 62635 标准选择性的处理。更详细的环境方面和回收的指导，请联系海利普。处理方法必须遵守国际和当地法规。严禁焚烧。

› 附录 A Modbus 通讯使用说明

A150 系列变频器提供 RS485 通信接口，采用标准 Modbus 通讯协议进行主从通讯。用户可通过 PC/PLC 等实现集中控制，通过该协议可以实现设定变频器控制命令、运行频率、修改或读取功能码参数，读取变频器工作状态及故障信息等功能。

A.1 应用方式

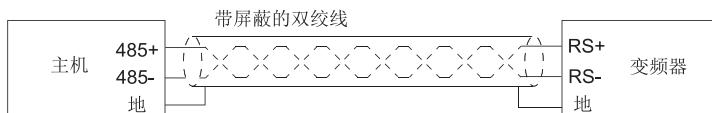
A.1.1 接口方式

变频器通讯硬件接口为 RS485，RS485 接口工作于异步串行、半双工模式、数据信号采用差分传输方式。

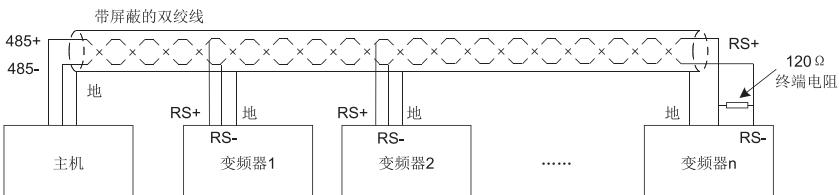
为避免通讯信号受外界干扰，通讯连线建议使用双绞线，尽量避免使用平行线。当需要远距离通信时，建议采用屏蔽电缆，并将屏蔽层接入变频器通讯地。

A.1.2 组网方式

变频器的组网方式有两种：单主机 / 单从机方式和单主机 / 多从机方式。



单主机 / 单从机方式



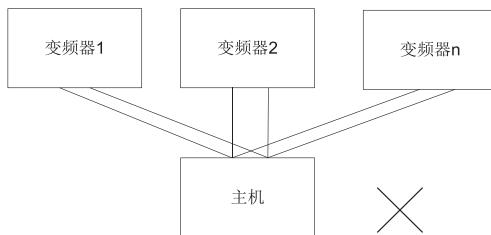
单主机 / 多从机方式

说明：

无论哪种模式，变频器都作为从机；

使用单主机 / 多从机方式时，应该尽量采用屏蔽线，线路上所有设备的波特率和数据校验必须一致，通讯地址不能重复。当通讯距离较远时，距离主机最远的设备建议连接终端电阻（变频器终端电阻选择跳线接 on）；

注：RS485 工业总线标准要求各设备之间采用菊花链式连接方式，不允许使用星形接法。



错误解法：星形接法

A.2 协议格式

Modbus 协议仅支持 RTU 格式，RTU 格式下数据帧格式如下图：



说明：

帧头	3.5 个字符时间
从机地址	通讯地址：0-247 (0 为广播地址)
功能码	Modbus 协议功能码
数据内容 (N-1)	2 * N 个字节的数据 内容：变频器功能码参数地址、参数个数、参数值等；
数据内容 (N-2)	
...	
数据内容 0	
CRC CHK 高位	CRC 校验值
CRC CHK 低位	
帧尾	3.5 个字符时间

A.3 协议功能码

变频器支持如下功能码：

功能码	功能描述	意义
03	读保持寄存器	读取变频器参数和运行状态等
06	写单个保持寄存器	改写单个变频器参数
10	写多个保持寄存器	改写多个变频器参数

A.4 寄存器地址定义

本说明中的寄存器地址从 0 开始计算。

A.4.1 变频器参数和寄存器地址转换规则

变频器参数都映射为 Modbus 寄存器。变频器参数的读写特性、范围仍然遵循使用说明书中的说明。变频器参数和 Modbus 寄存器之间的转换关系如下：

寄存器地址 = 参数号 $\times 10 - 1$

例如：

参数 C03.03 最大设定值的寄存器地址为： $303 \times 10 - 1 = 3029$ (0x0BD5)

参数 C16.13 电机频率的寄存器地址为： $1613 \times 10 - 1 = 16129$ (0x3F01)

A.4.2 其他寄存器地址说明

除了变频器参数映射为 Modbus 寄存器外，变频器内还额外设置了部分寄存器方便用户控制变频器运行、监视变频器状态以及对部分参数快速读写。

寄存器地址	说明	R/W
6	最后一次通讯错误的内部错误代码	R
7	最后一次发生通讯错误的寄存器地址	R
8*	参数索引	R, W
51000*	控制命令	W
51001*	通讯设定值（单位 0.01）	W
51002	保留	W
51003	数字输出端子控制 位 0: DO1 输出控制 位 1: DO2 输出控制 位 2: 保留 位 3: 保留 位 4: Relay1 输出控制 位 5: Relay2 输出控制 位 6~15: 保留	W
51004	VO 端子控制 0~10000 表示 0.00~100.00%	W
51005	AO 端子控制 0~10000 表示 0.00~100.00%	W
51006	DO1 脉冲输出控制 0~10000 表示 0.00~100.00%	W
51010	当 C07.21 过程 PID 给定源选择 11: 通讯给定时, 使用此寄存器 0~10000 表示 0.00~100.00%	W
51011	当 C07.20 过程 PID 反馈源选择 11: 通讯给定时, 使用此寄存器 0~10000 表示 0.00~100.00%	W
51012	当 C04.21 转矩控制速度上限源选择 11: 通讯给定时, 使用此寄存器 0~10000 表示 0.00~100.00%	W
51013	当 C03.22 VF 分离电压源选择 11: 通讯给定时, 使用此寄存器 0~10000 表示 0.00~100.00%	W

51100*	变频器状态	R
51101*	变频器故障码	R
51102	输出频率 (0~Fmax, 单位 0.1Hz)	R
51103	输出电流 (90kW 及以上, 单位: 0.1A; 其他, 单位 0.01A)	R
51104	输出电压 (单位: 1V)	R
51105	输出功率 (90kW 及以上, 单位: 0.1kW; 其他, 单位: 0.01kW)	R
51106	电机转速 (单位: 1rpm)	R
51107	母线电压 (单位: 1V)	R
51108	设定值	R
51109	反馈值	R
60800*	参数 C39.00 设置的参数值	R,W
60801*	参数 C39.01 设置的参数值	R,W
...		R,W
60835*	参数 C39.01 设置的参数值	R,W

* 寄存器 8 说明

寄存器 8 为参数索引寄存器。变频器存在数组型参数，因此当访问这类参数时，首先需要设置数组的索引。

例如，需要向参数 C03.10[2] 写入数值，首先需要先向寄存器 8 写入数值 2，再向寄存器 3099 (C03.10 映射的寄存器 $310 \times 10 - 1 = 3099$ ，十六进制 0x0C1B) 写入数值。

* 寄存器 51000 控制命令说明

位	说明
位 7~0	0x00: 无功能 (保持原状态不变) 0x01: 正转运行 0x02: 反转运行 0x03: 点动正转运行 0x04: 点动反转运行 0x05: 停止 0x06: 自由停车 0x07: 故障复位
位 11~8	0000B: 主速 C03.10[0] 0001B: 第一段速 C03.10[1] 0010B: 第二段速 C03.10[2] 0011B: 第三段速 C03.10[3] ... 1111B: 第十五段速 C03.10[15]

位 13~12	00B: 加减速 1 01B: 加减速 2 10B: 加减速 3 11B: 加减速 4
位 14	保留
位 15	1B 使能 Bit8~13 0B 除能 Bit8~13

* 寄存器 51001 运行频率说明

使用通讯控制变频器时，首先需要 C03.15 或 C03.16 参考值来源中设置 [11] 通讯给定，通过写寄存器 51001 即可设置通讯给定值。该寄存器数值范围为 0.00~C04.19，单位 0.01。

* 寄存器 51100 变频器状态说明

位	说明
位 0	0B: 无 1B: 警告
位 1	0B: 无 1B: 故障
位 3~2	00B: 停止 01B: 正转运行 10B: 反转运行 11B: 保留
位 7~4	预留
位 11~8	0000B: 在主速运行 0001B: 在第 1 段速运行 0010B: 在第 2 段速运行 0011B: 在第 3 段速运行 ... 1111B: 在第 15 段速运行
位 15~12	预留

* 寄存器 51101 变频器故障码说明

寄存器 51101 用于存放变频器故障码或警告码。例如：当变频器发生 E.13 故障时，寄存器 51101 的值即 13；当变频器报 A.59 警告时，寄存器 51101 的值即 59。

* 寄存器 60800 ~ 60835 说明

寄存器 60800 ~ 60835 用于读写 C39.00 ~ C39.35 设置的其他参数。参数 C39.00 ~ C39.35 是用户通讯定制参数，用户可以把变频器其他参数号输入 C39.00 ~ C39.35，以便通过通讯快速修改和读取这些参数的数值。

Modbus 寄存器是 16 位的，为了方便通过一条报文（写多个保持寄存器）修改变频器中 32 位参数和数组型参数，需要在参数 C39.50 ~ C39.85 设置和 C39.00 ~ C39.35 中参数对应的索引值。

例如：

C39.00 ~ C39.03 的值设置为右侧的参数号，C39.50 ~ C39.53 的值设置为右侧的索引号（与 C39.00 ~ C39.03 对应），则寄存器 60800 ~ 60803 意义如右侧栏所示。

参数	值	参数	值	寄存器	意义
C39.00	310	C39.50	0	60800	参数 C03.10[0]
C39.01	310	C39.51	1	60801	参数 C03.10[1]
C39.02	310	C39.52	2	60802	参数 C03.10[2]
C39.03	303	C39.53	0	60803	参数 C03.03

参数 C03.10 是 16 位数组型参数，C39.50 ~ C39.52 中索引值 0、1、2，使得寄存器 60800 ~ 60802 对应 C03.10[0 ~ 2]。

参数 C03.03 是非数组型参数，因此无需索引 C39.53 填入 0 即可。

A.5 通讯比例值

在 Modbus 通信中，通信数据是用十六进制表示的，而十六进制无法表示小数。比如希望设置参数 C03.10[0] = 60.34，需要将 60.34 放大 100 倍变为整数 6034，这样就可以用十六进制的 0x1792（十进制 6034）表示 60.34。

将一个非整数乘以一个倍数得到一个整数，这个倍数称为通讯比例值。

通讯比例值是以参数表里的“设定范围”或者“出厂值”里的数值的小数点位数为参考依据的。如果小数点后有 n 位小数，则通讯比例值 m 为 10 的 n 次方。

例如参数 C02.04 范围“0.0~400.0”，出厂值 0.0，则其有 1 位小数，通讯比例值为 10。如果用 Modbus 通讯读取该参数为 20，则实际 C02.04 值为 $20 \div 10 = 2.0$ 。如果想设置该参数为 5.5，则需要先放大 10 倍变成整数 55（0x0037）后再发送。

A.6 错误消息回应

在通信过程中可能存在错误操作，例如有些参数为只读，但上位机发送了一条写指令，此时变频器将会回复一条错误报文。

错误报文格式如下：



错误报文功能码 = 请求功能码 + 0x80

错误码	说明
0x01	非法功能码，该功能码在变频器中没有实现。

0x02	非法数据地址，请求的数据地址是不允许的数据地址。
0x03	非法数量范围，请求操作的寄存器或线圈数量超出范围。
0x04	操作失败

A.7 使用举例

A.7.1 读保持寄存器 03H 举例

读变频器输出频率

通过读寄存器 51102 即可查看变频器输出频率。

发送数据：01 03 C7 9E 00 01 D8 90 (16 进制)

接收数据：01 03 02 01 F4 B8 53 (16 进制)

发送数据

字段	说明
01	变频器地址
03	功能码
C7 9E	寄存器地址 51102 (0xC79E)
00 01	要读取的寄存器个数为 1
D8 90	CRC 校验码

接受数据

字段	说明
01	变频器地址
03	功能码
02	接收数据的字节数
01 F4	0x01F4 转换为十进制数为 500。寄存器 51102 有 1 个小数位，故实际值为 $500 \div 10 = 50.0$ 。

通过读参数 C16.13 也可查看变频器输出频率。

发送数据：01 03 3F 01 00 01 D9 DE (16 进制)

接收数据：01 03 02 01 F4 B8 53 (16 进制)

发送数据

字段	说明
01	变频器地址
03	功能码
3F 01	寄存器地址，参数 C16.13 的寄存器地址为 $1613 * 10 - 1 = 16129$ (0x3F01)
00 01	要读取的寄存器个数为 1
D9 DE	CRC 校验码

接受数据

字段	说明
01	变频器地址
03	功能码
02	接收数据的字节数
01 F4	0x01F4 转换为十进制数为 500。参数 C16.13 有 1 个小数位，故参数 C16.13 的值为 $500 \div 10 = 50.0$ 。
B8 53	CRC 校验码

读变频器状态

通过读取寄存器 51100 和 51101 即可获取变频状态。

发送数据：01 03 C7 9C 00 02 39 51（16 进制）

接收数据：01 03 04 00 02 00 0D 9A 36（16 进制）

发送数据

字段	说明
01	变频器地址
03	功能码
C7 9C	寄存器地址 51100 (0xC79C)
00 02	要读取的寄存器个数为 2
39 51	CRC 校验码

接受数据

字段	说明
01	变频器地址
03	功能码
04	接收数据的字节数
00 02 00 0D	寄存器 51100 值为 0x0002， 注：位 0 值为：0B，即无警告 位 1 值为：1B，即存在故障 位 3~2 值为：00B，即停止 位 11~8 值为：0000B，即在主速运行 寄存器 51101 值为 0x000D，即 13 此时变频器报 E.13 故障
9A 36	CRC 校验码

A.7.2 写单个保持寄存器 06H 举例

控制变频器按段速 1 正转运行

对寄存器 51000 发命令即可实现变频器按段速 1 运行

发送数据：01 06 C7 38 81 01 94 E3（16 进制）

接收数据：01 06 C7 38 81 01 94 E3（16 进制）

发送数据

字段	说明
01	变频器地址
06	功能码
C7 38	寄存器地址 51000 (0xC738)
81 01	控制命令 0x8101 注：位 7~0 值为：0x01，即正转运行 位 11~8 值为：0001B，即第一段速 C03.10[1] 位 13~12 值为：00B，即加减速 1 位 15 值为：1B，即位 13~8 使能
94 E3	CRC 校验码

接受数据

字段	说明
01	变频器地址
06	功能码
C7 38	寄存器地址 51000 (0xC738)
81 01	写入的控制命令
94 E3	CRC 校验码

7.2.2 设置参数 C03.10[0]

设置参数 C03.10[0] 等于 40.00%

发送数据：01 06 0C 1B OF A0 FF 15 (16 进制)

接收数据：01 06 0C 1B OF A0 FF 15 (16 进制)

发送数据

字段	说明
01	变频器地址
06	功能码
0C 1B	寄存器地址，参数 C03.10 的寄存器地址为 $310*10-1=3099$ (0x0C1B)
OF A0	要写入参数 C03.10[0] 的值为 40.00% (十进制 4000，十六进制 0x0FA0)
FF 15	CRC 校验码

接受数据

字段	说明
01	变频器地址
06	功能码
0C 1B	寄存器地址，参数 C03.10 的寄存器地址为 $310*10-1=3099$ (0x0C1B)
OF A0	写入参数 C03.10[0] 的值
FF 15	CRC 校验码

A.7.3 写多个保持寄存器 10H 举例

启动变频器并设置变频器运行频率。

通过寄存器 51000 可以控制变频器运行状态，通过寄存器 51001 可以设置变频器运行频率。

发送数据：01 10 C7 38 00 02 04 00 01 13 88 DB BE (16 进制)

接收数据：01 10 C7 38 00 02 FD 71 (16 进制)

发送数据

字段	说明
01	变频器地址
10	功能码
C7 38	寄存器地址 51000 (0xC738)
00 02	要写入的寄存器数量
04	要写入的字节数
00 01 13 88	寄存器 51000 = 0x0001 注：位 7~0 值为：0x01，即正转运行 位 11~8 值为：0000，即主速 03.10[0] 位 13~12 值为：00B，即加减速 1 位 15 值为：0，即位 13~8 除能 寄存器 51001 = 0x1388 注：0x1388 转换为十进制数为 5000，寄存器 51001 精度为 0.01Hz，因此设置运行频率为 50.00Hz
DB BE	CRC 校验码

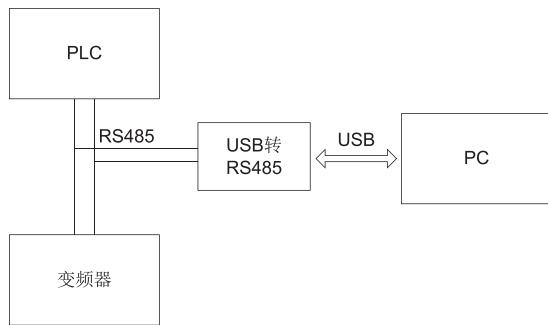
接受数据

字段	说明
01	变频器地址
10	功能码
C7 38	寄存器地址 51000 (0xC738)
00 02	写入的寄存器数量
FD 71	CRC 校验码

A.8 调试

一般用户在使用 PLC 或者触摸屏等设备和变频器通信时，都是调用设备开发软件提供的通讯模块或函数。当碰到 PLC 或者触摸屏等设备无法和变频器通信时，很难判断是设备软件问题还是变频器问题。此时可以在 PC 端采用串口调试助手（该软件可在网下载）等软件协助诊断。

调试时，系统连线如下图所示（一般 PC 都无 RS485 接口，需外接 USB 转 RS485 模块）。串口调试软件可以同时监控到 PLC 等设备发送的报文和变频器回复的报文，通过分析报文即可得知问题所在。



Modbus 调试系统连线图

